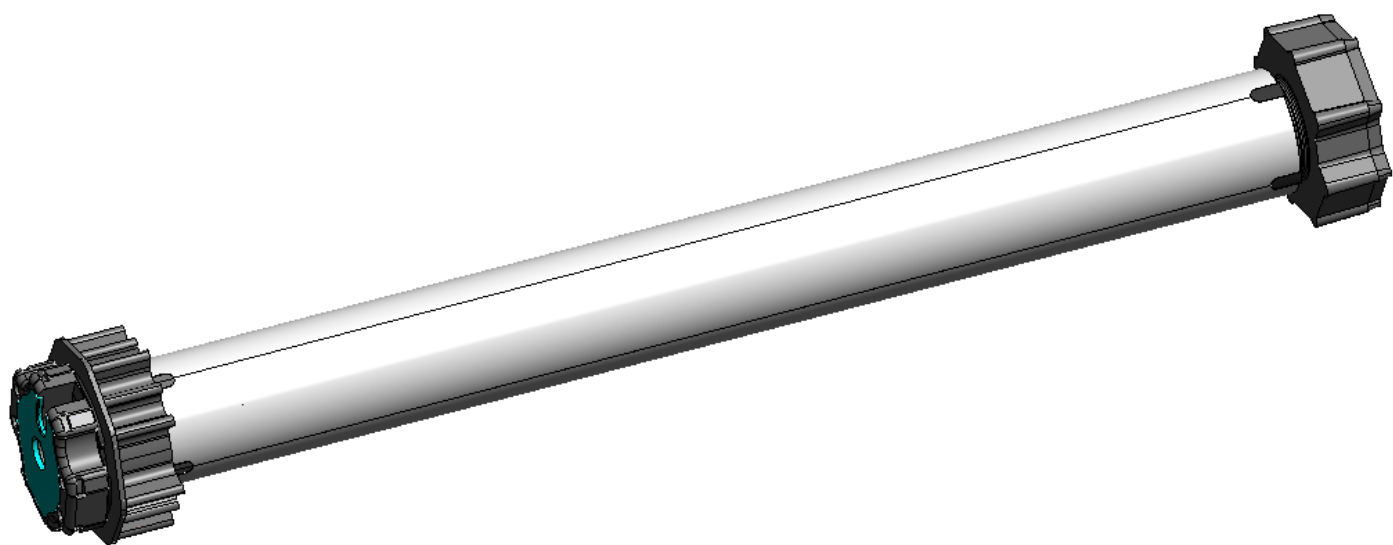


T-MODE



TM 35 ER - TM35 ERO
TM 45 ER - TM 58 ER

FAAC

DECLARACIÓN DE CONFORMIDAD

Fabricante: FAAC S.p.A.

Dirección: Via Benini, 1 - 40069 Zola Predosa BOLOGNA - ITALIA

Declara que: El operador mod. TM 35 ER , TM35 ERO, TM 45 ER , TM 58 ER

- cumple con los requisitos esenciales de las siguientes directivas CEE:
 - 2006/95/CEE
 - 2004/108CEE
 - 99/05/CEE
- por lo tanto, cumple con lo previsto por las siguientes normas armonizadas:
 - EN 60335-1-95, EN60335-2- 97/10-2000,
 - EN 61000-3-2, EN61000-3-3,
 - EN55014-1, EN55014-2

Bologna, , 01/10/2012

El Administrador Delegado
A. Marcellan



ADVERTENCIAS PARA EL INSTALADOR

1. **ATENCIÓN** Es sumamente importante para la seguridad de las personas seguir atentamente las presentes instrucciones. Una instalación incorrecta o una utilización inadecuada del producto pueden causar graves daños a las personas. Guarde las instrucciones para futuras consultas.
2. **Lea detenidamente las instrucciones** antes de empezar la instalación del producto.
3. Este producto se ha diseñado y fabricado exclusivamente para el uso indicado en este manual. Cualquier otro uso que no haya sido expresamente previsto podría perjudicar el funcionamiento del producto y/o representar una fuente de peligro.
4. FAAC declina toda responsabilidad derivada de un uso indebido o diverso del uso para el que el automatismo se ha fabricado.
5. Desconecte la alimentación eléctrica antes de realizar cualquier intervención en el equipo.
6. La instalación debe realizarla personal técnico cualificado y siguiendo la normativa vigente.
7. Coloque en la red de alimentación del automatismo un interruptor omnipolar con distancia de apertura de los contactos igual o superior a 3 mm.
8. La altura de instalación mínima del automatismo es 2,5 m.
9. Compruebe que encima del equipo haya un interruptor diferencial con un umbral de 0,03 A.
10. Se pueden conectar varios motores al mismo inversor siempre que éste soporte la corriente necesaria para los motores.
11. Se pueden conectar dos inversores al mismo motor, prestando atención al hecho de que presiones simultáneas del pulsador subida y bajada en inversores distintos podría modificar algunos parámetros del motor.
12. Para el mantenimiento, utilice exclusivamente piezas originales FAAC.
13. El movimiento del aparato debe realizarse siempre a la vista.
14. No permita que niños o personas se detengan cerca del producto durante su funcionamiento.
15. Mantenga fuera del alcance de los niños los radiomandos o cualquier otro emisor de impulso, para evitar que el automatismo pueda accionarse involuntariamente.
16. El usuario no debe por ningún motivo intentar reparar o modificar el producto, debe siempre dirigirse a personal cualificado.
17. Todo lo que no esté previsto expresamente en las presentes instrucciones debe entenderse como no permitido.
18. **La configuración de los finales de carrera debe realizarse con el motor montado en el tubo (no en el banco).**
19. La detección de obstáculos en bajada sólo está activa si se aplica en el motor el correspondiente accesorio.
20. El aparato no está destinado para que lo utilicen personas (niños incluidos) sin experiencia o conocimiento, a no ser que cuenten, mediante la intermediación de una persona responsable de su seguridad, con vigilancia o instrucciones sobre el uso del aparato.
21. Se debe vigilar a los niños para asegurarse de que no jueguen con el aparato.
22. En caso de instalación en el exterior, es necesario montar el cable con la denominación H05RR-F con un porcentaje mínimo del 2% de carbón y una sección mínima de 4 x 0,75 mm².
23. En la versión con radiomando es necesario que sea obligatoria la instalación del pulsador paso a paso para el funcionamiento manual en caso de problemas en el radiomando.

MOTORES TUBULARES T-MODE CON FINAL DE CARRERA RADIOELECTRÓNICO

1 DESCRIPCIÓN

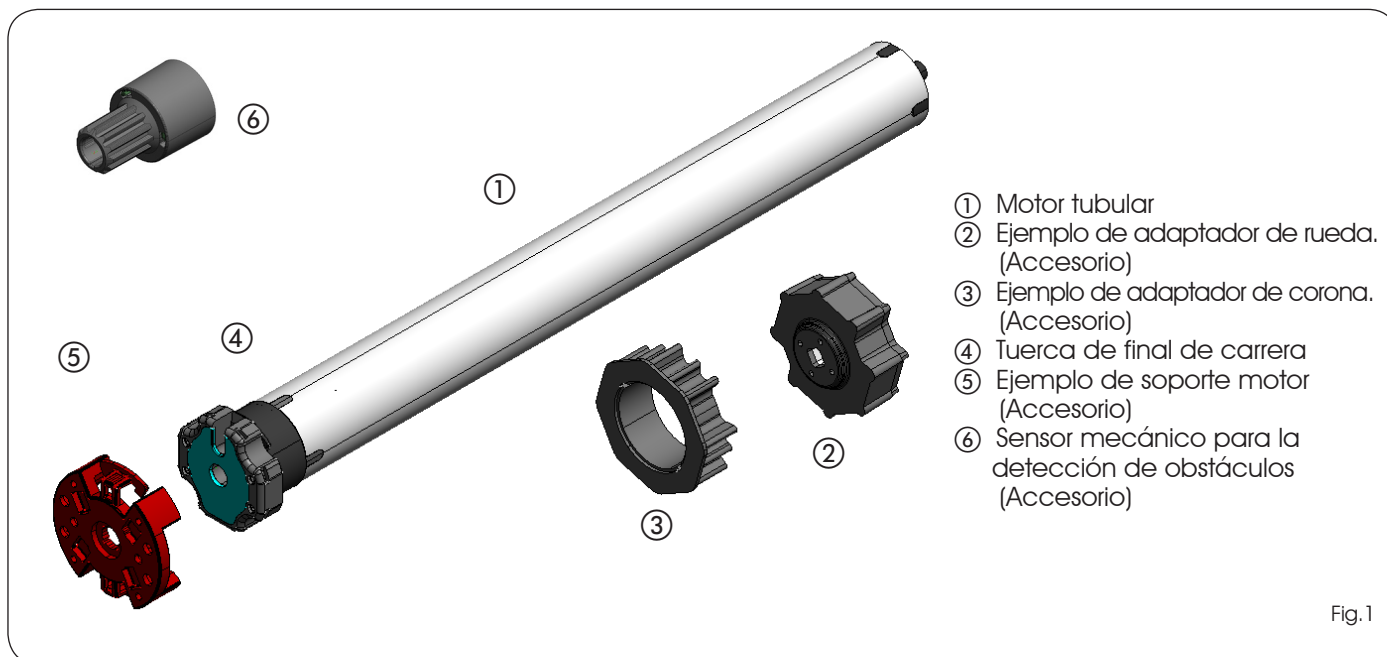
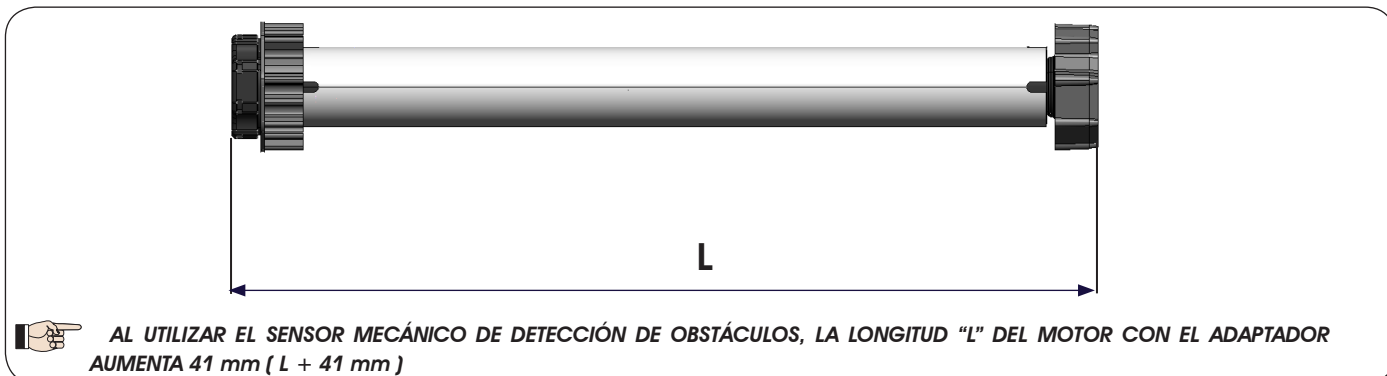


Fig.1

2 CARACTERÍSTICAS TÉCNICAS



MODELO T-MODE 35 ER / ERO	PAR (Nm)	FRECUENCIA DE USO	TIEMPO MÁX. DE USO (minutos)	VELOCIDAD (r.p.m.)	TENSIÓN (V)	FRECUENCIA (Hz)	POTENCIA (W)	CORRIENTE (A)	ROTACIONES MÁX. CIGÜEÑAL	DIÁMETRO MOTOR (mm)	LONGITUD "L" CON ADAPTADOR (mm)	ÍNDICE DE PROTECCIÓN
5/28	5	20%	4	28	230	50	150	0.68	50	35	540	IP44
10/14	10	20%	4	14	230	50	140	0.66	50	35	540	IP44
13/14	13	20%	4	14	230	50	170	0.78	50	35	540	IP44

MODELO T-MODE 45 ER	PAR (Nm)	FRECUENCIA DE USO	TIEMPO MÁX. DE USO (min.)	VELOCIDAD (r.p.m.)	TENSIÓN (V)	FRECUENCIA (Hz)	POTENCIA (W)	CORRIENTE (A)	ROTACIONES MÁX. CIGÜEÑAL	DIÁMETRO MOTOR (mm)	LONGITUD "L" CON ADAPTADOR (mm)	ÍNDICE DE PROTECCIÓN
8/17	8	20%	4	17	230	50	130	0.6	50	45	440	IP44
15/17	15	20%	4	17	230	50	180	0.8	50	45	465	IP44
20/17	20	20%	4	17	230	50	230	1	50	45	480	IP44
30/17	30	20%	4	17	230	50	250	1.3	50	45	500	IP44
35/12	35	20%	4	12	230	50	250	1.2	50	45	500	IP44
45/12	45	20%	4	12	230	50	270	1.4	50	45	500	IP44
50/12	50	20%	4	12	230	50	300	1.4	50	45	500	IP44

MODELO T-MODE 58 ER	PAR (Nm)	FRECUENCIA DE USO	TIEMPO MÁX. USO (min.)	VELOCIDAD (r.p.m.)	TENSIÓN (V)	FRECUENCIA (Hz)	POTENCIA (W)	CORRIENTE (A)	ROTACIONES MÁX. CIGÜEÑAL	DIÁMETRO MOTOR (mm)	LONGITUD "L" CON ADAPTADOR (mm)	ÍNDICE DE PROTECCIÓN
70/12	70	20%	4	12	230	50	310	1.4	50	45	540	IP44
80/12	80	20%	4	12	230	50	320	1.5	50	45	540	IP44
100/12	100	20%	4	13	230	50	410	1.9	50	45	550	IP44
120/12	120	20%	4	13	230	50	450	2.1	50	45	550	IP44

3 INSTALACIÓN

3.1 ENSAMBLAJE DEL MOTOR TUBULAR

- 1) Introduzca el adaptador de corona (Fig.2 ref. ①) en el motor tubular, hasta que esté completamente introducido en la guía presente en la tuerca de final de carrera.
- 2) Introduzca el adaptador de rueda (Fig.2 ref. ②) en el eje del motor. En la aplicación para persiana, si se quiere detectar obstáculos en bajada, hay que introducir el sensor mecánico de detección de obstáculos antes que el adaptador de rueda (Fig.2 ref. ② A). (En el modelo TM35 ERO está incorporado)
- 3) Sujete el adaptador con el bloqueo suministrado. (Fig.2 ref. ③)
- 4) Compruebe que el adaptador esté bien fijado (Fig.2 ref. ③)

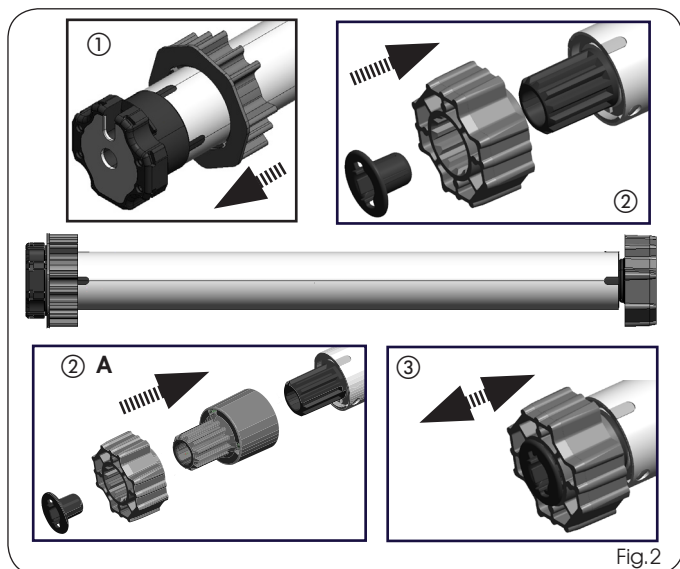


Fig.2

3.2 INSTALACIÓN DEL MOTOR TUBULAR

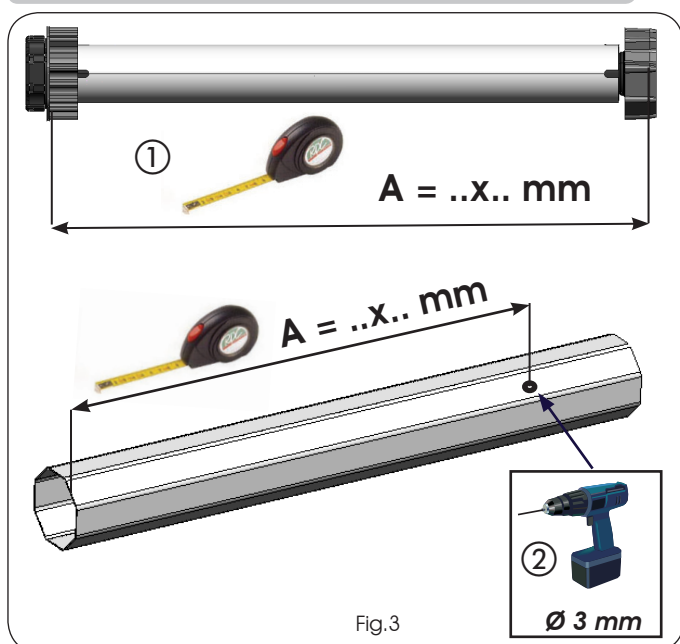


Fig.3

- 1) Mida la cota A en el motor tubular como se describe en la figura 3 ref. ①.
- 2) Realice un taladrado con una broca de 3 mm Ø en el rodillo (Fig.3 ref. ②) a la distancia A, anteriormente medida en el motor tubular (Fig.3 ref. ①).
- 3) Introduzca el motor tubular ensamblado dentro del rodillo por la parte opuesta a la tapa, hasta que el adaptador de corona esté completamente introducido en el rodillo (Fig.4 ref. ①).



Fig.4

- 4) Fije el adaptador de rueda al rodillo por medio de un tornillo autorroscante 4x10 introducido en el taladrado anteriormente realizado, como se muestra en la figura 4 ref. ②
- 5) Monte el soporte motor anteriormente elegido por el lado de la predisposición eléctrica (Fig 5 ref ①).
- 6) Introduzca el rodillo motorizado en el soporte motor (Fig.5 ref. ②), y en el soporte de la tapa (Fig.5 ref.③).
- 7) Compruebe con un nivel de burbuja que el rodillo motorizado esté perfectamente horizontal, si fuera necesario modifique la altura de los soportes de la tapa o del motor.

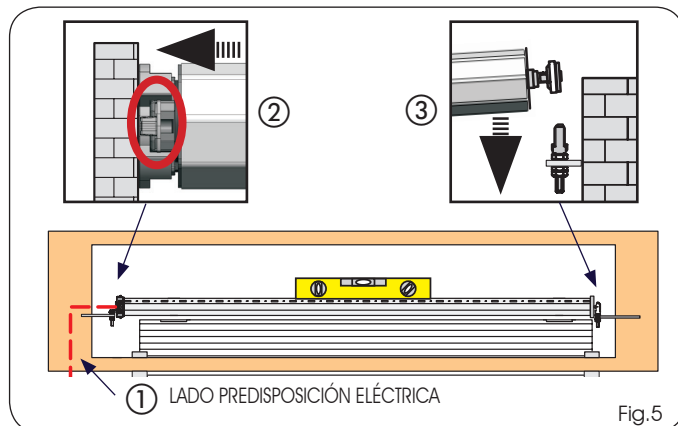
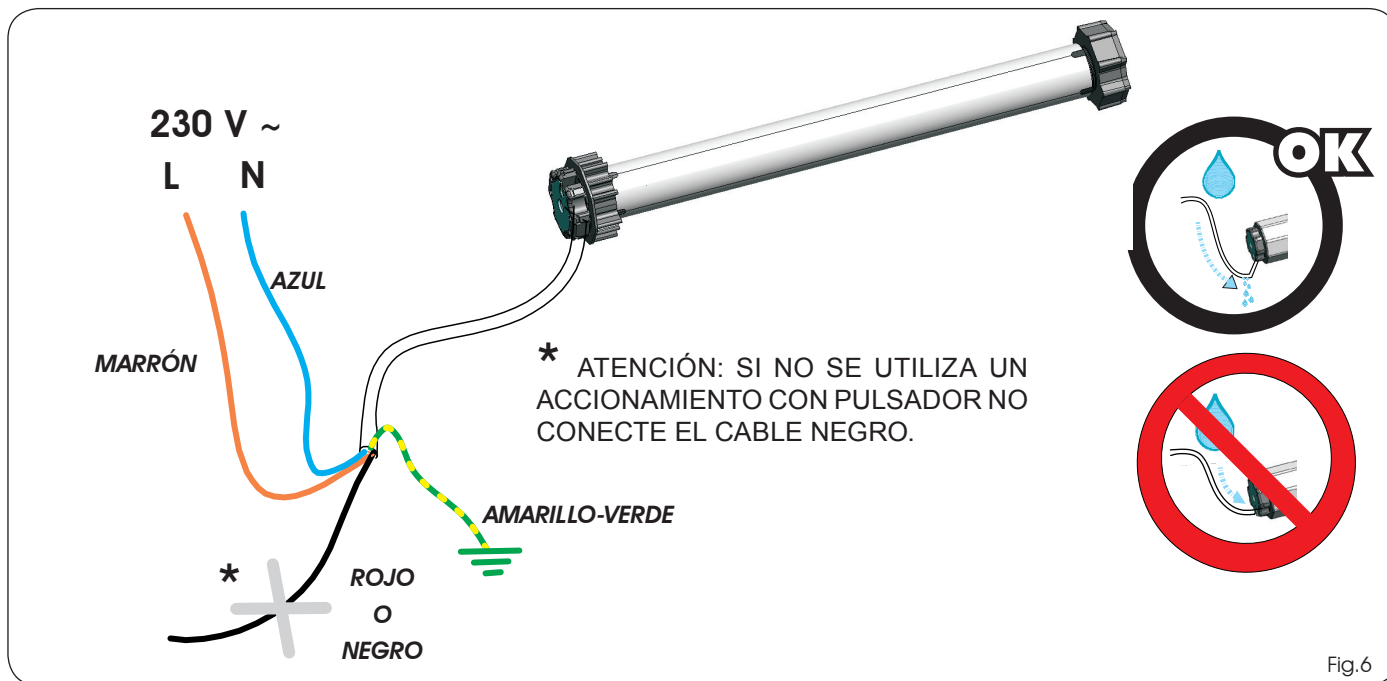


Fig.5

3.3 CONEXIONES ELÉCTRICAS

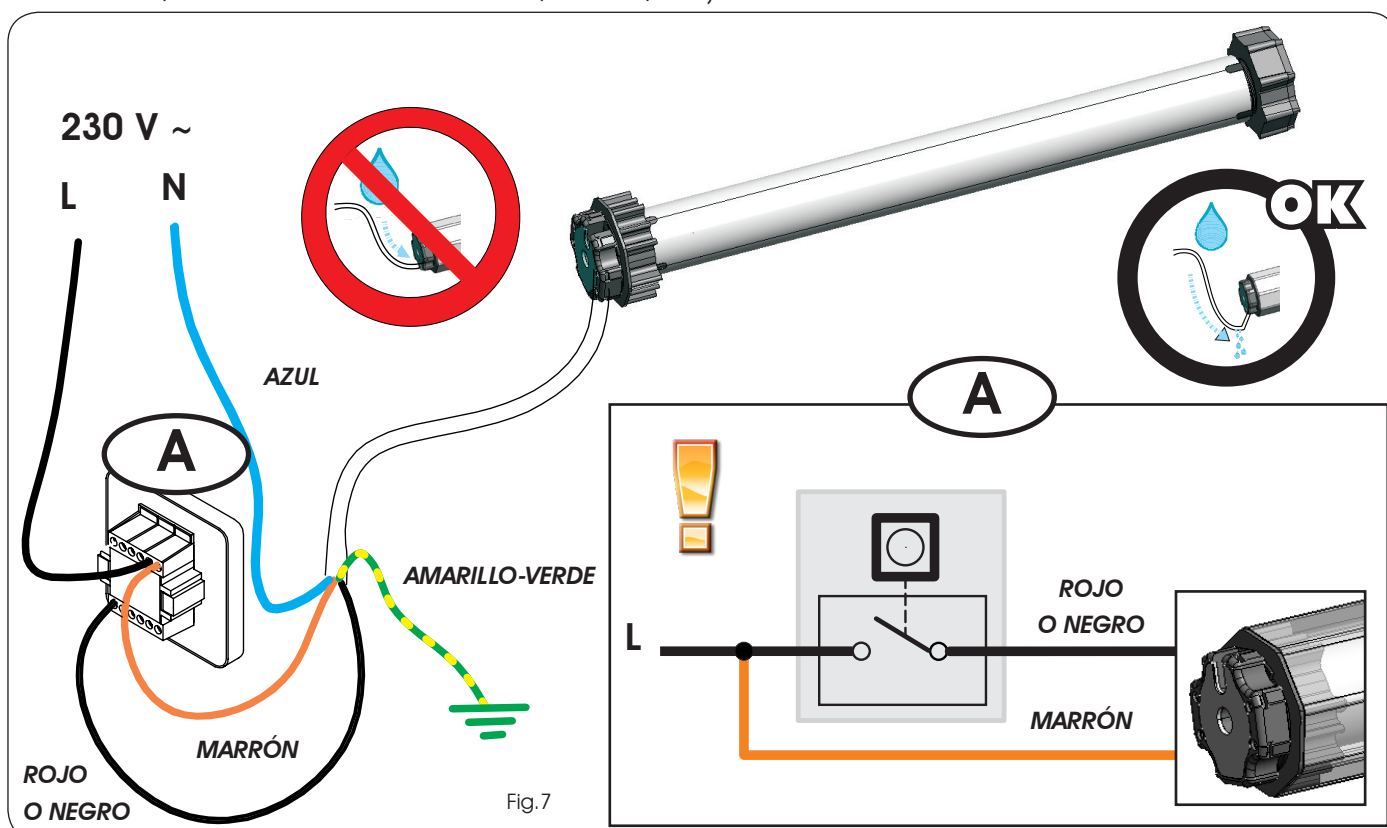
- 1) Antes de efectuar cualquier intervención en el equipo quite la alimentación eléctrica.
- 2) La red de alimentación del equipo debe estar dotada de un interruptor omnipolar con una distancia de apertura de los contactos igual o superior a 3 mm.
- 3) Cablee los hilos como se indica en el esquema. Si el motor gira en sentido contrario no invierta los cables negro y marrón, puesto que al final del set-up se obtendrá, de manera completamente automática, la correspondencia entre la tecla de subida o bajada y el correcto sentido de rotación del motor.

3.3.1 MOTOR ACCIONADO SÓLO POR TELEMANDO



3.3.2 MOTOR ACCIONADO POR TELEMANDO Y PULSADOR

ATENCIÓN: el pulsador tiene lógica paso-paso con mando "hombre presente". Cada vez que se presiona una tecla se manda un impulso al motor (POR EJEMPLO: PRIMERA PRESIÓN MANTENIDA DE LA TECLA: SUBIDA ; LIBERACIÓN DE LA TECLA : STOP ; SEGUNDA PRESIÓN MANTENIDA; BAJADA, etc.)



4 MEMORIZACIÓN DE LA PRIMERA RADIO

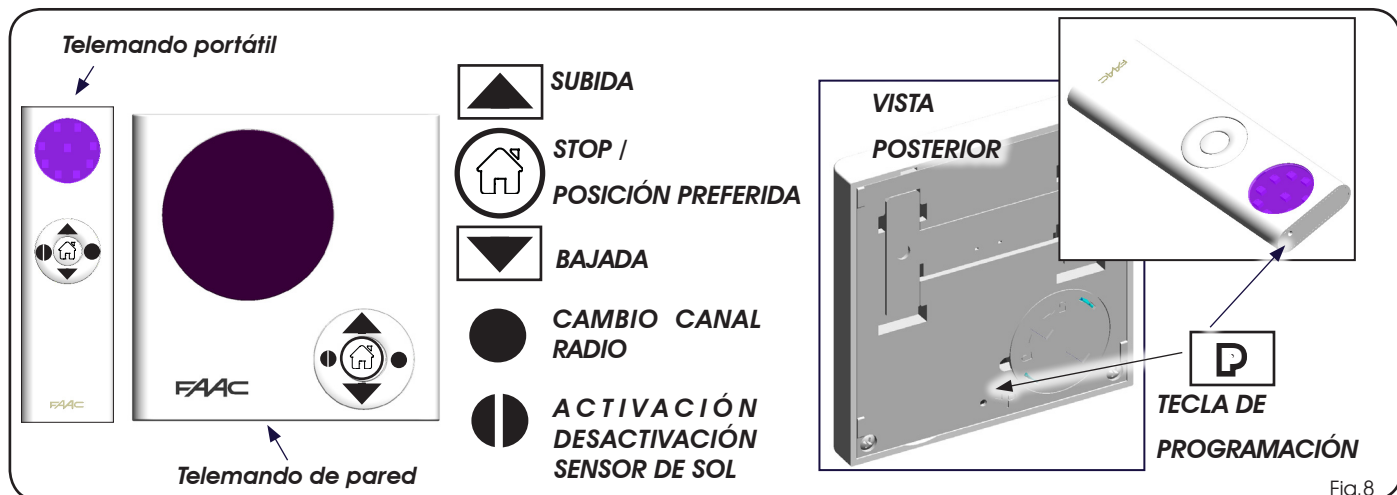


Fig.8

EN LA RECEPTORA INTERNA AL MOTOR PUEDEN MEMORIZARSE AL MÁXIMO 20 DISPOSITIVOS RADIO (TELEMANDOS DE PARED, ANEMÓMETROS RADIO, ETC.). LA MEMORIZACIÓN PUEDE REALIZARSE EN CUALQUIER ESTADO DEL MOTOR.

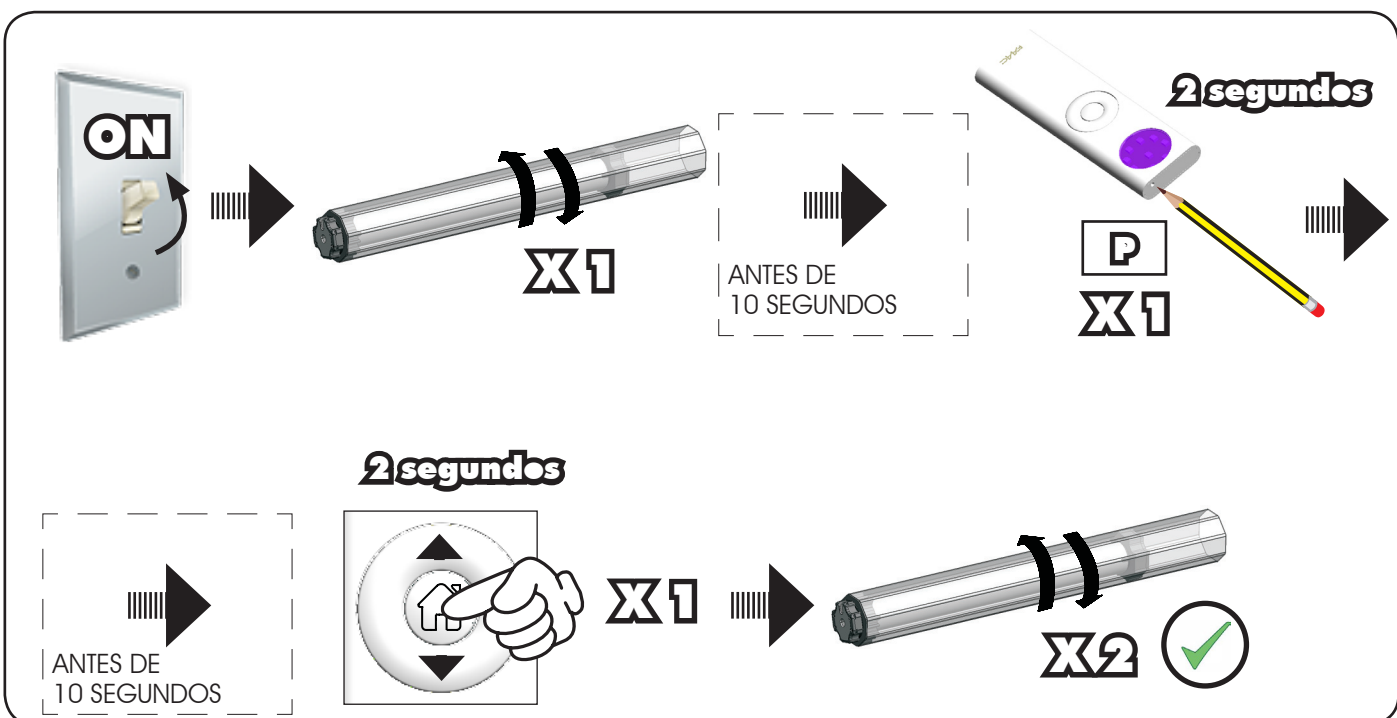
1) DURANTE LA FASE DE MEMORIZACIÓN DEL PRIMER TELEMANDO Y HASTA EL FINAL DEL PROCEDIMIENTO DE SET-UP, EL MOTOR ES ACCIONADO MANTENIENDO LA TECLA PRESIONADA ("HOMBRE PRESENTE")
2) ANTES DE HABER COMPLETADO EL SET-UP, EL MOTOR PODRÍA GIRAR EN SENTIDO CONTRARIO AL MANDO DADO (POR EJ.: SE PRESIONA LA TECLA DE SUBIDA Y EL ENROLLABLE BAJA) ; AL FINAL DEL SET-UP SE OBTENDRÁ, DE MANERA AUTOMÁTICA, LA CORRESPONDENCIA ENTRE LA TECLA DE SUBIDA O BAJADA Y EL SENTIDO DE ROTACIÓN CORRECTO.

1) Dé tensión al motor.

2) El motor, para confirmar que tiene la memoria vacía, efectúa un breve movimiento en ambos sentidos.

3) Antes de 10 segundos presione durante 2 segundos la tecla de programación "P", y antes de que transcurran los siguientes 10 segundos presione la tecla de stop/posición preferida.

4) El motor efectuará dos breves movimientos en ambos sentidos para confirmar que la memorización se ha realizado correctamente.



5 SET-UP (CONFIGURACIÓN FINAL DE CARRERA)


SI EN EL MOTOR ESTÁ HABILITADO EL SENSOR DE SOL, LOS MANDOS ENVIADOS DESDE UN TELEMANDO CUALQUIERA YA MEMORIZADO ESTÁN INHIBIDOS; ANTES HAY QUE DESHABILITAR EL SENSOR DE SOL POR MEDIO DEL TELEMANDO.

El procedimiento de SET-UP permite programar, presionando los pulsadores debidamente conectados, el final de carrera superior e inferior y las funciones correctas para el enrollable que se desea motorizar (MODO PERSIANA, MODO TOLDO ESTÁNDAR Y MODO TOLDO CON CAJA).

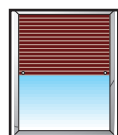
El procedimiento de SET_UP puede realizarse de manera AUTOMÁTICA (con dos modos) o de manera MANUAL.

El **SET_UP AUTOMÁTICO** sólo puede realizarse para las persianas.

El **SET_UP MANUAL** puede realizarse para todas las aplicaciones (PERSIANA, TOLDO ESTÁNDAR O TOLDO CON CAJA).

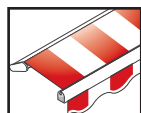
-  1) DURANTE LA FASE DE MEMORIZACIÓN DEL PRIMER TELEMANDO Y HASTA EL FINAL DEL PROCEDIMIENTO DE CONFIGURACIÓN DE LOS FINALES DE CARRERA, EL MOTOR ES ACCIONADO MANTENIENDO LA TECLA PRESIONADA ("HOMBRE PRESENTE").
- 2) ANTES DE HABER COMPLETADO EL SET-UP, EL MOTOR PODRÍA GIRAR EN SENTIDO CONTRARIO AL MANDO DADO (POR EJ.: SE PRESIONA LA TECLA DE SUBIDA Y EL ENROLLABLE BAJA) ; AL FINAL DEL SET-UP SE OBTENDRÁ, DE MANERA AUTOMÁTICA, LA CORRESPONDENCIA ENTRE LA TECLA DE SUBIDA O BAJADA Y EL SENTIDO DE ROTACIÓN CORRECTO.
- 3) SI NO SE HA REALIZADO O COMPLETADO EL PROCEDIMIENTO DE SET-UP, AL PRESIONAR UN PULSADOR DEL TELEMANDO EL MOTOR NO SE MUEVE DE MODO LINEAL, SINO QUE PRIMERO REALIZA UN PEQUEÑO SALTO.

5.1 FUNCIONES PROGRAMADAS CUANDO SE DETERMINA EL TIPO DE APLICACIÓN EN LA MODALIDAD SET-UP



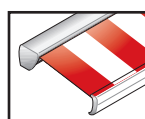
PERSIANAS

- 1) Detección del obstáculo durante la bajada. (OBSTACLE DETECTION)
(SÓLO CON SENSOR MECÁNICO DE DETECCIÓN DE OBSTÁCULOS O MOTOR TM35 ERO)
- 2) Detección de hielo en las guías de la persiana o de pestillos cerrados durante la subida (ANTI_ICE)
(Modificación de la posición de final de detección, y par modificable durante dicho recorrido - por defecto 100%)
- 3) Reducción del par en los últimos centímetros antes de los finales de carrera, con posibilidad de modificarlo en 4 niveles: 40% , 60% , 80% , 100 % (por defecto) del par nominal. (SOFT TOUCH)
- 4) Después del set-up automático el final de carrera superior está más bajo que el tope mecánico
(Esto evita que la persiana se tense inútilmente)
- 5) Posibilidad de modificar la sensibilidad de detección del obstáculo en 10 niveles y del par en los últimos centímetros antes del final de carrera
- 6) Durante el set-up, el primer movimiento de confirmación se realiza en sentido contrario al último movimiento.




TOLDOS
ESTÁNDAR

- 1) Detección de posibles bloqueos de enrollado en subida y sucesivo apagado automático del motor.
- 2) Durante el set-up, el primer movimiento de confirmación se realiza en sentido contrario al último movimiento.
- 3) Reducción del par en los últimos centímetros antes de los finales de carrera, con posibilidad de modificarlo en 4 niveles: 40% , 60% , 80% , 100 % (por defecto) del par nominal. (SOFT TOUCH)



TOLDOS
CON
CAJA

- 1) Búsqueda del final de carrera superior en cada ciclo de enrollado total. (CAJA SIEMPRE CERRADA)
(Esta función compensa de modo completamente automático el alargamiento de la lona del toldo)
- 2) Reducción del par en los últimos centímetros antes del final de carrera superior, con posibilidad de modificarlo en 4 niveles: 40% , 60% , 80% (por defecto) , 100 % del par nominal. (SOFT TOUCH)
(Permite un cierre más suave de la caja, sin esforzar las partes mecánicas y la lona del toldo)
- 3) Liberación de la lona después del cierre de la caja (RELEASE SYSTEM)
(Permite anular la tensión del toldo sin abrir la caja)
- 4) Detección de posibles bloqueos de enrollado en subida y sucesivo apagado automático del motor.
- 5) Durante el set-up, el primer movimiento de confirmación se realiza en sentido contrario al último movimiento.

-  Una vez configurado el final de carrera superior, el motor realiza N movimientos en ambos sentidos para confirmar que tanto el final de carrera superior como el modo programado se han memorizado correctamente:
- 1 movimiento de confirmación en ambos sentidos = modo persiana seleccionado y final de carrera superior programado
 - 2 movimientos de confirmación en ambos sentidos = modo toldo estándar seleccionado y final de carrera superior programado
 - 3 movimientos de confirmación en ambos sentidos = modo toldo con caja seleccionado y final de carrera superior programado

5.2 SET-UP PARA PERSIANAS

5.2.1 SET-UP AUTOMÁTICO PARA PERSIANAS (Sólo para persianas en la configuración descrita a continuación)

-  CUANDO SE REALIZA EL SET-UP AUTOMÁTICO, EL MOTOR SE CONFIGURA EN EL MODO PERSIANA.

El set-up automático sólo puede realizarse si el motor se instala en persianas con un tope mecánico superior (Por ejemplo, tapones de final de carrera en subida Fig.10 ref. ②) y con el sensor mecánico de detección del obstáculo (Fig. 10 ref. ①) o con motor modelo TM35 ERO. Si se realiza este procedimiento el motor configura de modo automático todos los finales de carrera.

-  SI SE HAN MONTADO DISPOSITIVOS ANTI-EFRACCIÓN EN EL TUBO, ES ACONSEJABLE REALIZAR UN SET-UP AUTOMÁTICO COMO SE INDICA EN EL CAP. 5.2.2 O UN SET-UP MANUAL

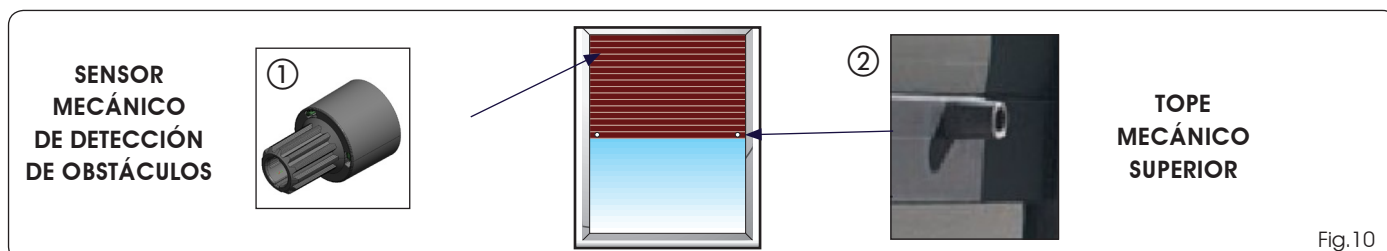

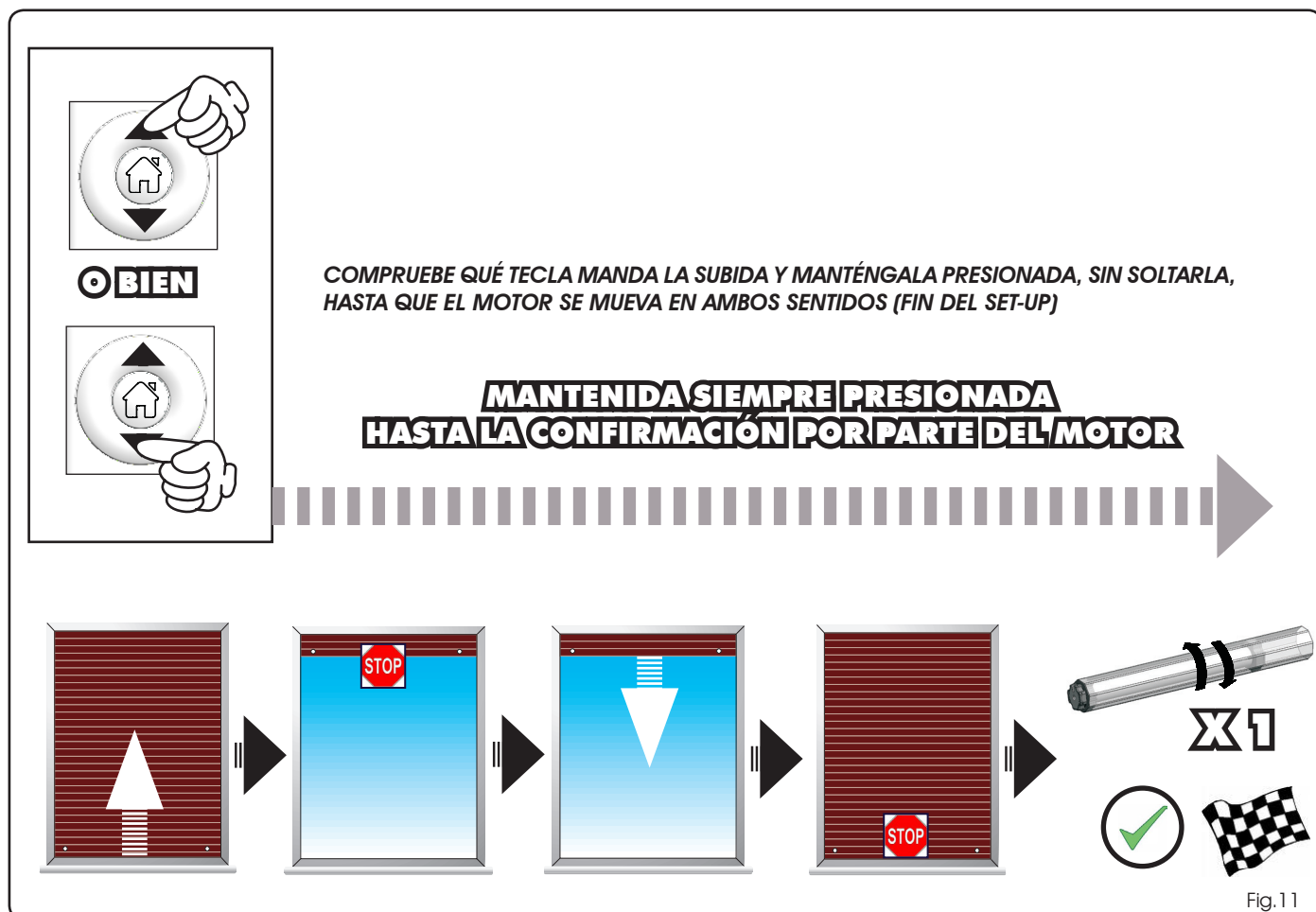


Fig.10


 **ANTES DE HABER COMPLETADO EL SET-UP, EL MOTOR PODRÍA GIRAR EN SENTIDO CONTRARIO AL MANDO DADO (POR EJ.: SE PRESIONA LA TECLA DE SUBIDA Y EL ENROLLABLE BAJA) ; AL FINAL DEL SET-UP SE OBTENDRÁ, DE MANERA AUTOMÁTICA, LA CORRESPONDENCIA ENTRE LA TECLA DE SUBIDA O BAJADA Y EL SENTIDO DE ROTACIÓN CORRECTO.**

- 1) Presione y mantenga presionado el pulsador que manda la subida.
- 2) La persiana subirá para buscar el tope mecánico superior y seguidamente iniciará la bajada hasta detenerse en el tope mecánico inferior.
- 3) Cuando el motor haya realizado 2 breves movimientos (cada uno de ellos en un sentido diferente), suelte el pulsador.
- 4) Dé un mando de subida y otro de bajada para comprobar que los dos finales de carrera se han configurado correctamente.
- 5) Si los finales de carrera no están bien configurados, realice un reset (capítulo 6) y repita el procedimiento de set-up automático, semiautomático o manual.



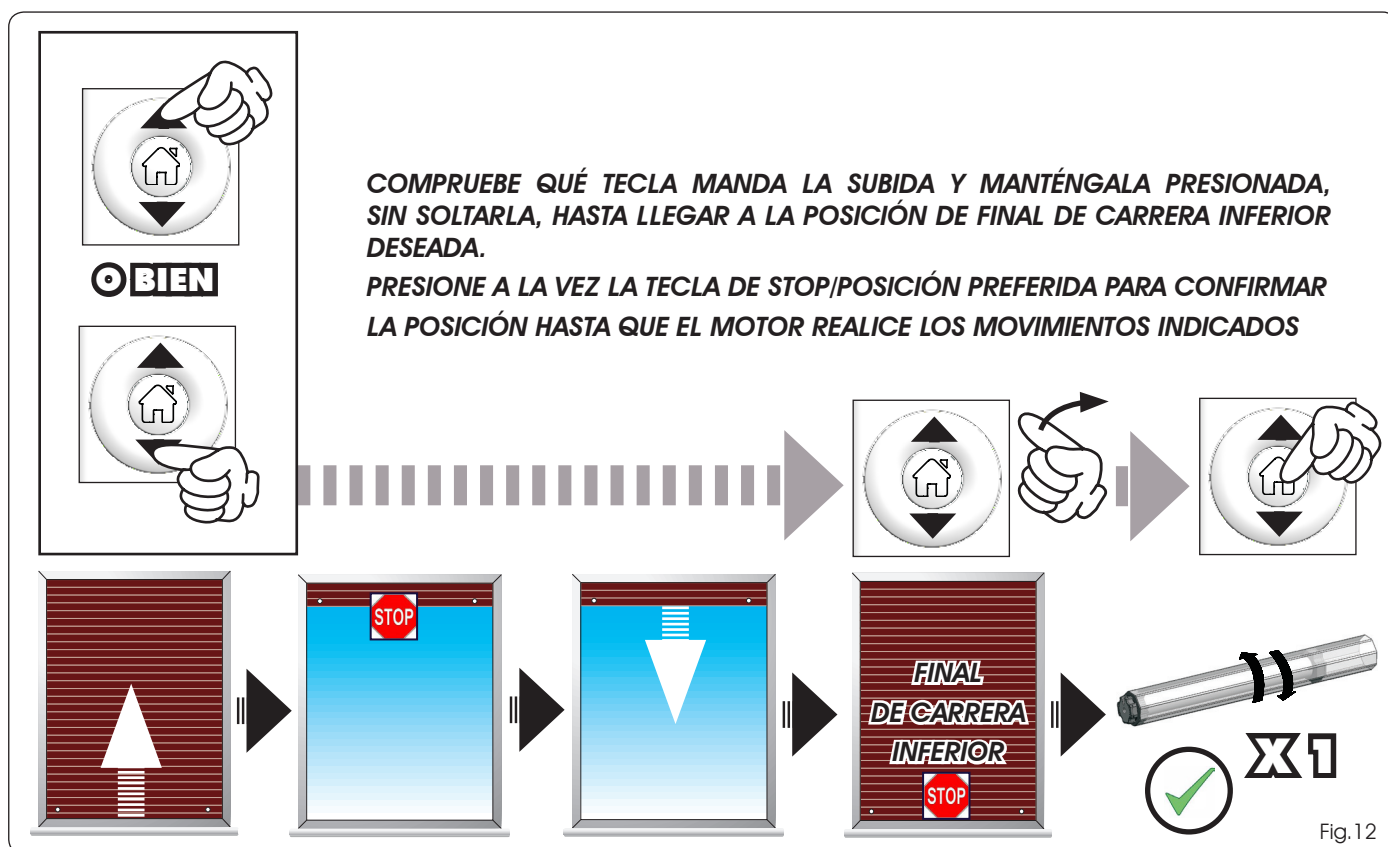
5.2.2 SET-UP AUTOMÁTICO PARA PERSIANAS CON CONFIGURACIÓN DEL FINAL DE CARRERA INFERIOR DE MODO MANUAL (Sólo para persianas con bloqueos mecánicos de apertura)

 **CUANDO SE REALIZA EL SET-UP AUTOMÁTICO, EL MOTOR SE CONFIGURA EN EL MODO PERSIANA.**

 **ANTES DE HABER COMPLETADO EL SET-UP, EL MOTOR PODRÍA GIRAR EN SENTIDO CONTRARIO AL MANDO DADO (POR EJ.: SE PRESIONA LA TECLA DE SUBIDA Y EL ENROLLABLE BAJA) ; AL FINAL DEL SET-UP SE OBTENDRÁ, DE MANERA AUTOMÁTICA, LA CORRESPONDENCIA ENTRE LA TECLA DE SUBIDA O BAJADA Y EL SENTIDO DE ROTACIÓN CORRECTO.**

Si no se ha instalado el sensor mecánico de detección de obstáculos, se puede realizar el set-up "automático" y programar el final de carrera inferior de modo manual. **ES NECESARIO** disponer de topes mecánicos superiores para determinar el final de carrera superior.

- 1) **Presione y mantenga presionado el pulsador** que manda la subida de la persiana.
- 2) La persiana subirá para buscar el tope mecánico superior, para luego iniciar la bajada. **(No suelte el pulsador).**
- 3) Suelte el pulsador en el punto que desea programar el final de carrera inferior. (Dicha posición se puede ajustar con los pulsadores de subida y bajada)
- 4) Presione la tecla de STOP/POSICIÓN PREFERIDA hasta que el motor efectúe un breve movimiento en ambos sentidos.
- 5) Dé un mando de subida y otro de bajada para comprobar que los dos finales de carrera se han configurado correctamente.
- 6) Si los finales de carrera no están bien configurados, realice un reset y repita el procedimiento de set-up.

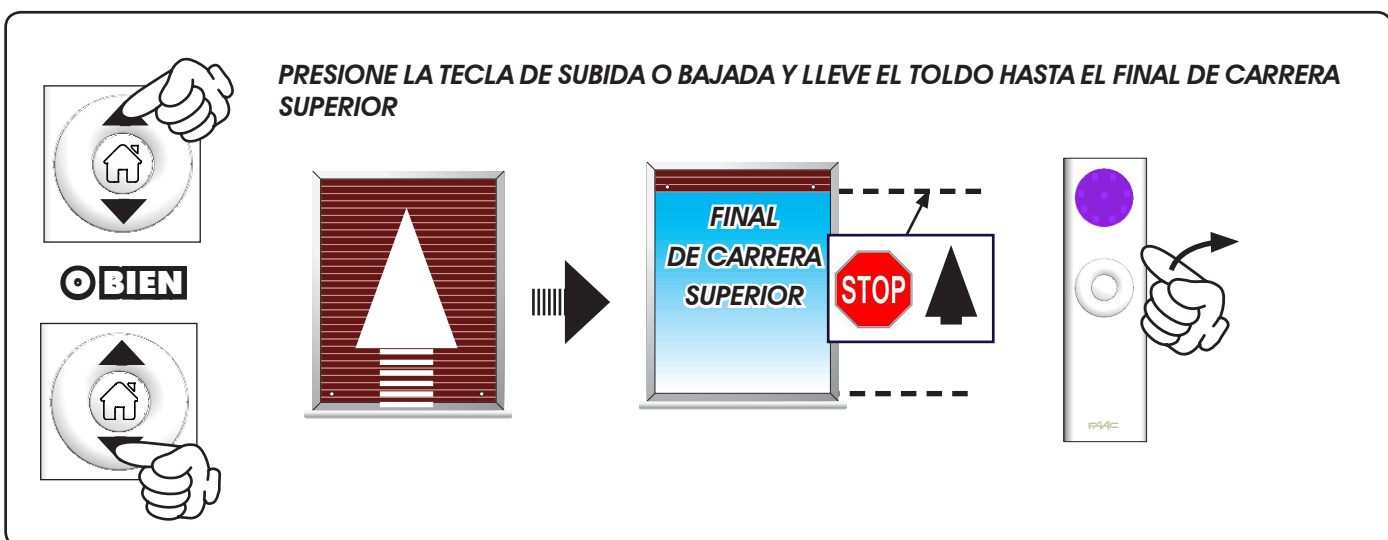


5.2.3 SET-UP MANUAL PARA PERSIANAS

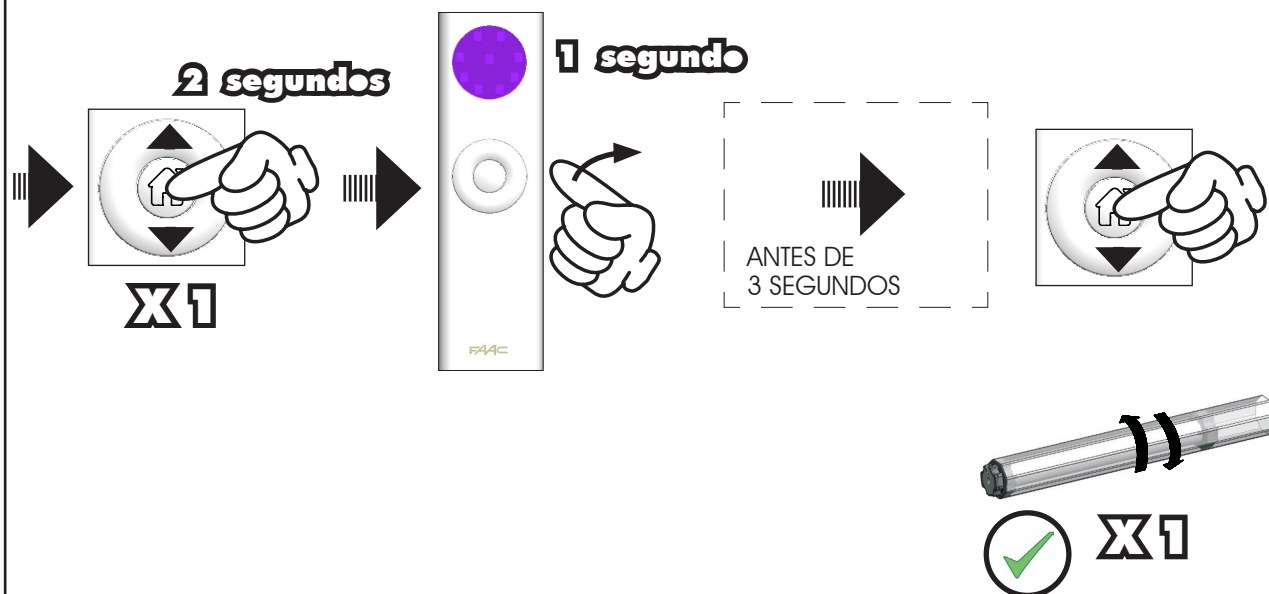
Durante el set-up manual se puede elegir si configurar como primer final de carrera el superior o el inferior.

5.2.3.1 SET-UP MANUAL PARA PERSIANAS EMPEZANDO POR EL FINAL DE CARRERA SUPERIOR

- 1) Presione la tecla de subida o bajada y coloque la persiana en la posición deseada para el final de carrera superior, seguidamente suelte el pulsador.
- 2) Presione durante 2 segundos el pulsador de stop/posición preferida, suéltelo y **seguidamente manténgalo presionado otra vez hasta que el motor realice un breve movimiento en ambos sentidos, para confirmar que tanto el modo persiana como el final de carrera se han configurado correctamente.**
- 3) Presione el pulsador que manda la bajada y colóquese en el final de carrera inferior.
- 4) Presione la tecla de stop/posición preferida hasta que el motor efectúe un breve movimiento en ambos sentidos.
- 5) Compruebe que las posiciones de los finales de carrera configurados sean correctas. Si los finales de carrera no están bien configurados, realice un reset y repita el procedimiento de set-up



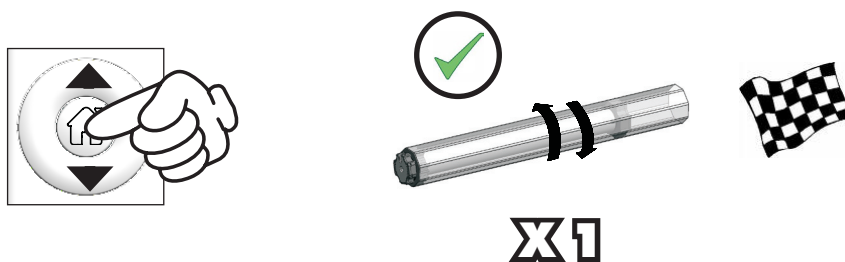
PRESIONE 2 SEGUNDOS LA TECLA DE STOP/POSICIÓN PREFERIDA, SEGUIDAMENTE SUÉLTELA DURANTE UN SEGUNDO Y VUÉLVALA A PRESIONAR, MANTÉNGALA PRESIONADA HASTA QUE TERMINEN LOS MOVIMIENTOS INDICADOS PARA CONFIRMAR QUE SE HA MEMORIZADO EL FINAL DE CARRERA SUPERIOR.



PRESIONE LA TECLA DE SUBIDA O BAJADA Y LLEVE LA PERSIANA HASTA EL FINAL DE CARRERA INFERIOR

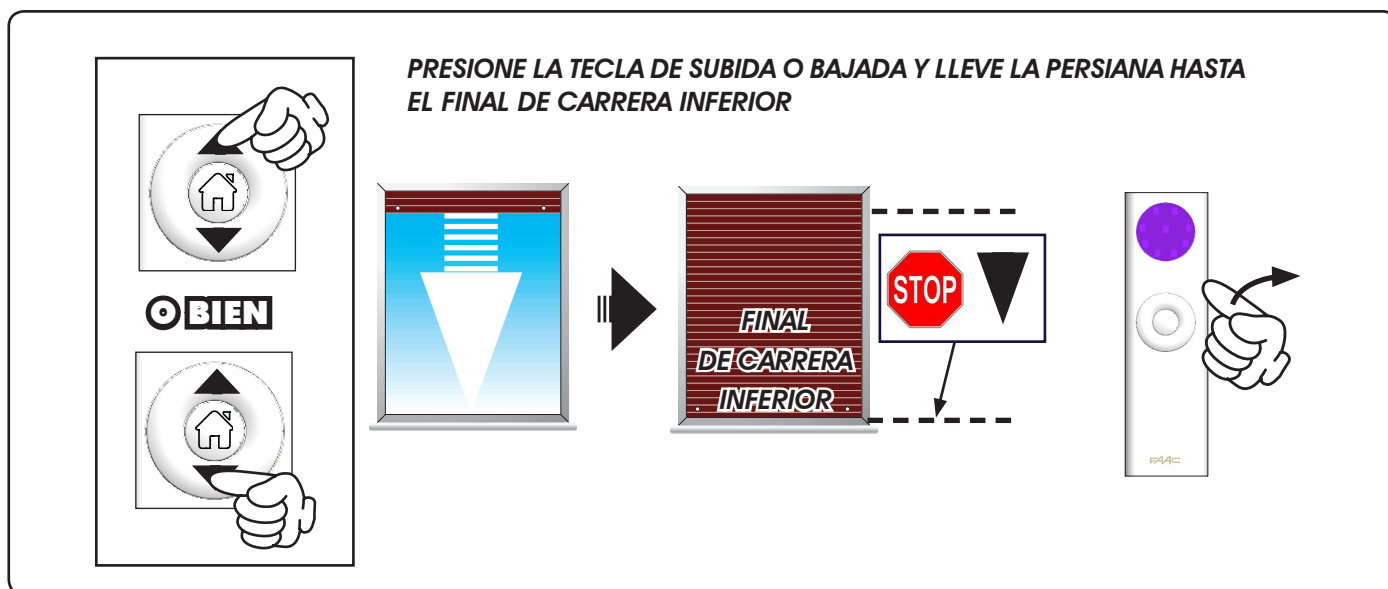


MANTENGA PRESIONADA LA TECLA DE STOP/POSICIÓN PREFERIDA HASTA QUE TERMINEN LOS MOVIMIENTOS INDICADOS



5.2.3.2 SET-UP MANUAL PARA PERSIANAS EMPEZANDO POR EL FINAL DE CARRERA INFERIOR

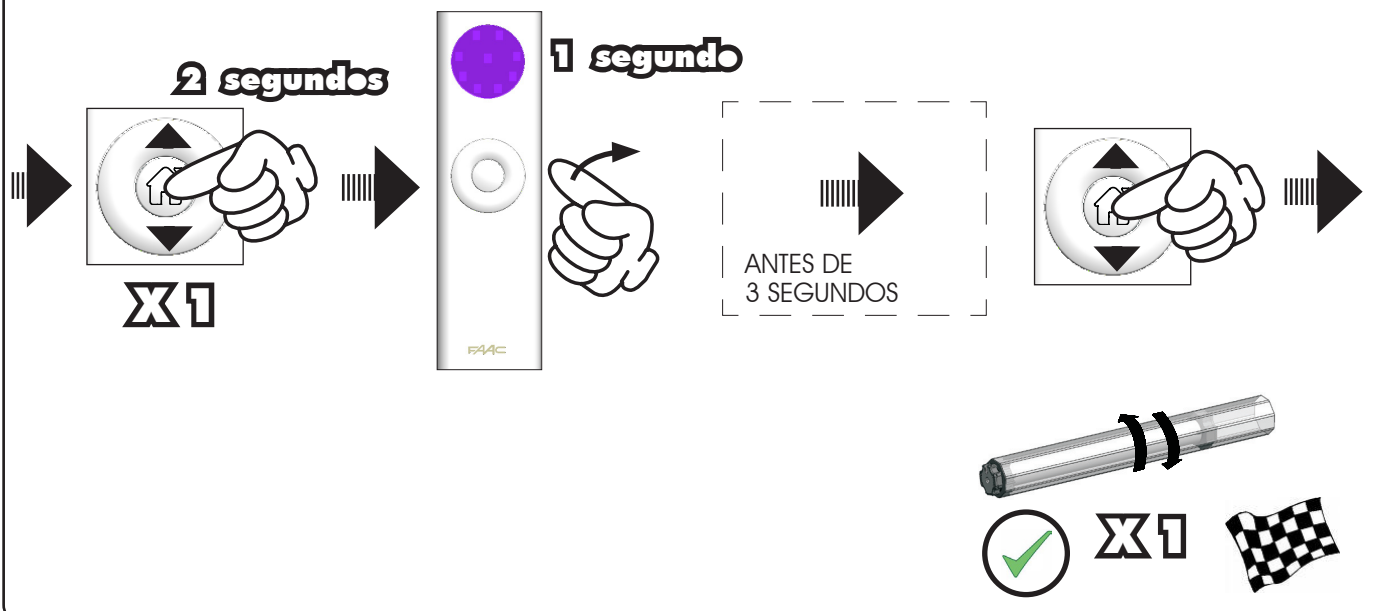
- 1) Presione la tecla de subida o bajada y coloque la persiana en la posición deseada para el final de carrera INFERIOR. Suelte el pulsador.
- 2) Presione la tecla de stop/posición preferida hasta que el motor efectúe un breve movimiento en ambos sentidos.
- 3) Presione el pulsador que manda la subida y colóquese en el final de carrera superior.
- 4) Presione durante 2 segundos el pulsador de stop/posición preferida, suéltelo durante un segundo y **seguidamente manténgalo presionado otra vez hasta que el motor realice un breve movimiento en ambos sentidos, para confirmar que tanto el modo persiana como el final de carrera inferior se han configurado correctamente.**
- 5) Compruebe que las posiciones de los finales de carrera configurados sean correctas. Si los finales de carrera no están bien configurados, realice un reset y repita el procedimiento de set-up AUTOMÁTICO o MANUAL.



ESPAÑOL



PRESIONE 2 segundos LA TECLA DE STOP/POSICIÓN PREFERIDA, SEGUIDAMENTE SUÉLTELA DURANTE UN SEGUNDO Y VUÉLVALA A PRESIONAR, MANTÉNGALA PRESIONADA HASTA QUE TERMINEN LOS MOVIMIENTOS INDICADOS PARA CONFIRMAR QUE SE HA MEMORIZADO EL FINAL DE CARRERA SUPERIOR

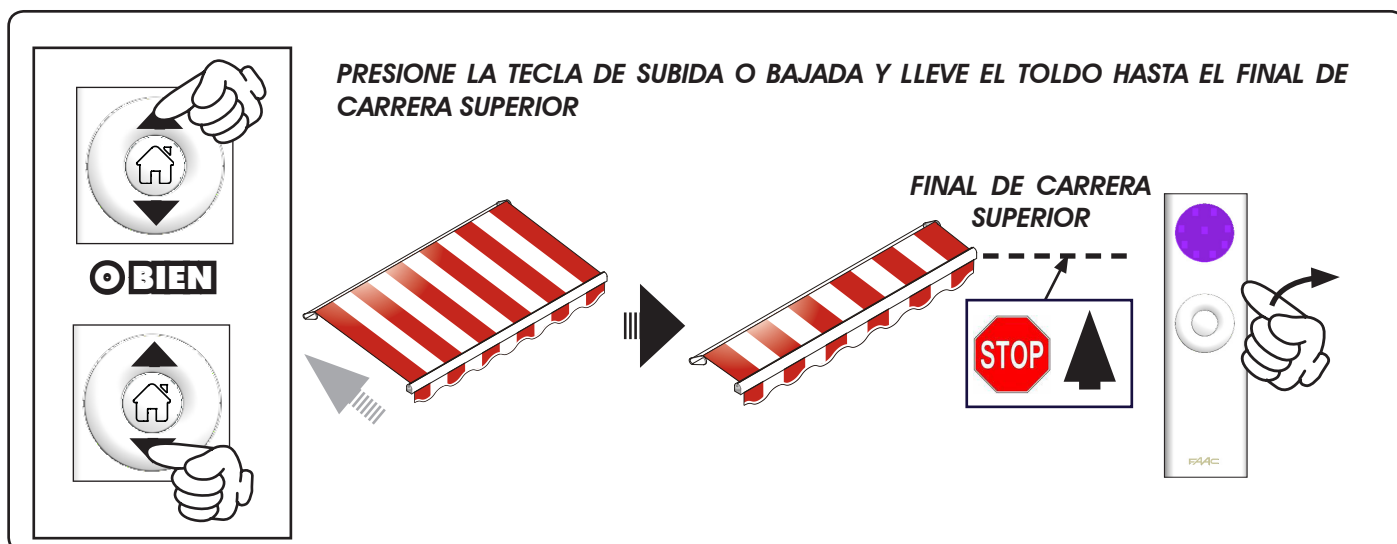


5.3 SET-UP PARA TOLDOS ESTÁNDAR DE MUELLES O VERTICALES

5.3.1 SET-UP PARA TOLDOS ESTÁNDAR DE MUELLES O VERTICALES, EMPEZANDO POR EL FINAL DE CARRERA SUPERIOR

ANTES DE HABER COMPLETADO EL SET-UP, EL MOTOR PODRÍA GIRAR EN SENTIDO CONTRARIO AL MANDO DADO (POR EJ.: SE PRESIONA LA TECLA DE SUBIDA Y EL ENROLLABLE BAJA) ; AL FINAL DEL SET-UP SE OBTENDRÁ, DE MANERA AUTOMÁTICA, LA CORRESPONDENCIA ENTRE LA TECLA DE SUBIDA O BAJADA Y EL SENTIDO DE ROTACIÓN CORRECTO.

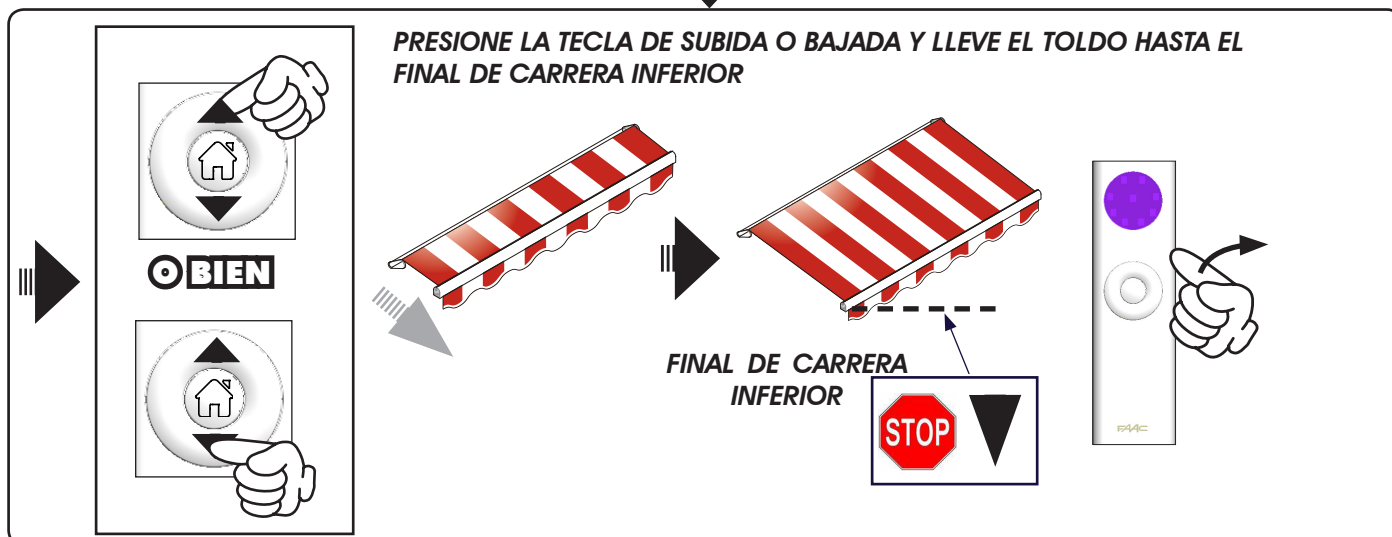
- 1) Presione la tecla de subida o bajada y coloque el toldo en la posición deseada para el final de carrera superior, seguidamente suelte el pulsador.
- 2) Presione **DOS VECES**, durante 2 segundos, el pulsador de stop/posición preferida, suéltelo y **seguidamente manténgalo presionado otra vez hasta que el motor realice un breve movimiento en ambos sentidos, para confirmar que tanto el modo toldo como el final de carrera superior se han configurado correctamente.**
- 3) Presione el pulsador que manda la bajada y colóquese en el final de carrera inferior.
- 4) Presione la tecla de stop/posición preferida hasta que el motor efectúe un breve movimiento en ambos sentidos.
- 5) Compruebe que las posiciones de los finales de carrera configurados sean correctas. Si los finales de carrera no están bien configurados, realice un reset y repita el procedimiento de set-up.



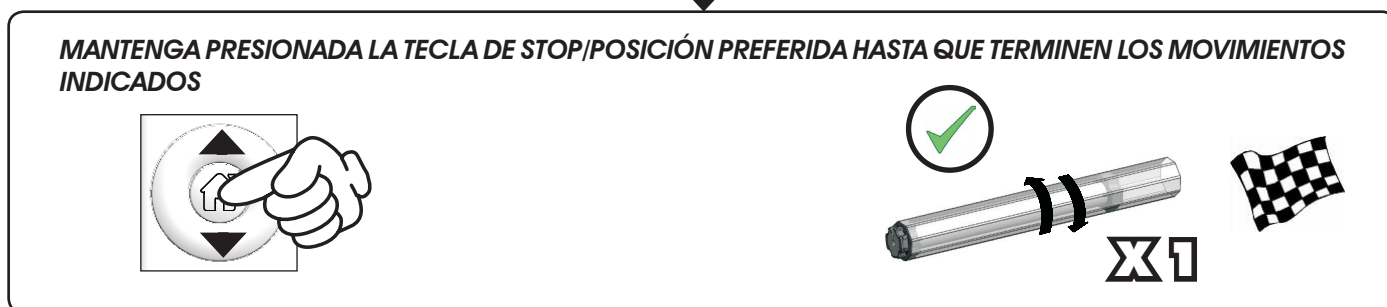
PRESIONE 2 VECES DURANTE 2 SEGUNDOS LA TECLA DE STOP/POSICIÓN PREFERIDA, SEGUIDAMENTE SUÉLTELA DURANTE UN SEGUNDO Y VUÉLVALA A PRESIONAR, MANTÉNGALA PRESIONADA HASTA QUE TERMINEN LOS MOVIMIENTOS INDICADOS, PARA CONFIRMAR QUE SE HA MEMORIZADO EL FINAL DE CARRERA SUPERIOR.



PRESIONE LA TECLA DE SUBIDA O BAJADA Y LLEVE EL TOLDO HASTA EL FINAL DE CARRERA INFERIOR



MANTENGA PRESIONADA LA TECLA DE STOP/POSICIÓN PREFERIDA HASTA QUE TERMINEN LOS MOVIMIENTOS INDICADOS



5.3.2 SET-UP PARA TOLDOS ESTÁNDAR DE MUELLES O VERTICALES, EMPEZANDO POR EL FINAL DE CARRERA INFERIOR

- 1) Presione la tecla de subida o bajada y coloque el toldo en la posición deseada para el final de carrera INFERIOR. Suelte el pulsador.
- 2) Presione la tecla de stop/posición preferida hasta que el motor efectúe un breve movimiento en ambos sentidos.
- 3) Presione el pulsador que manda la subida y colóquese en el final de carrera superior.
- 4) Presione 2 veces el pulsador de stop/posición preferida, suéltelo durante un segundo y **seguidamente manténgalo presionado otra vez hasta que el motor realice un breve movimiento en ambos sentidos, para confirmar que tanto el modo toldo como el final de carrera superior se han configurado correctamente.**
- 5) Compruebe que las posiciones de los finales de carrera configurados sean correctas. Si los finales de carrera no están bien configurados, realice un reset y repita el procedimiento de set-up

PRESIONE LA TECLA DE SUBIDA O BAJADA Y LLEVE EL TOLDO HASTA EL FINAL DE CARRERA INFERIOR

MANTENGA PRESIONADA LA TECLA DE STOP/ POSICIÓN PREFERIDA HASTA QUE TERMINEN LOS MOVIMIENTOS INDICADOS

PRESIONE LA TECLA DE SUBIDA O BAJADA Y LLEVE EL TOLDO HASTA EL FINAL DE CARRERA SUPERIOR

PRESIONE 2 VECES DURANTE 2 SEGUNDOS LA TECLA DE STOP/POSICIÓN PREFERIDA, SEGUIDAMENTE SUÉLTELA DURANTE UN SEGUNDO Y VUÉLVALA A PRESIONAR, MANTÉNGALA PRESIONADA HASTA QUE TERMINEN LOS MOVIMIENTOS INDICADOS, PARA CONFIRMAR QUE SE HA MEMORIZADO EL FINAL DE CARRERA SUPERIOR.

cada presión 2 segundos


1 segundo

ANTES DE 3 SEGUNDOS

ESPAÑOL

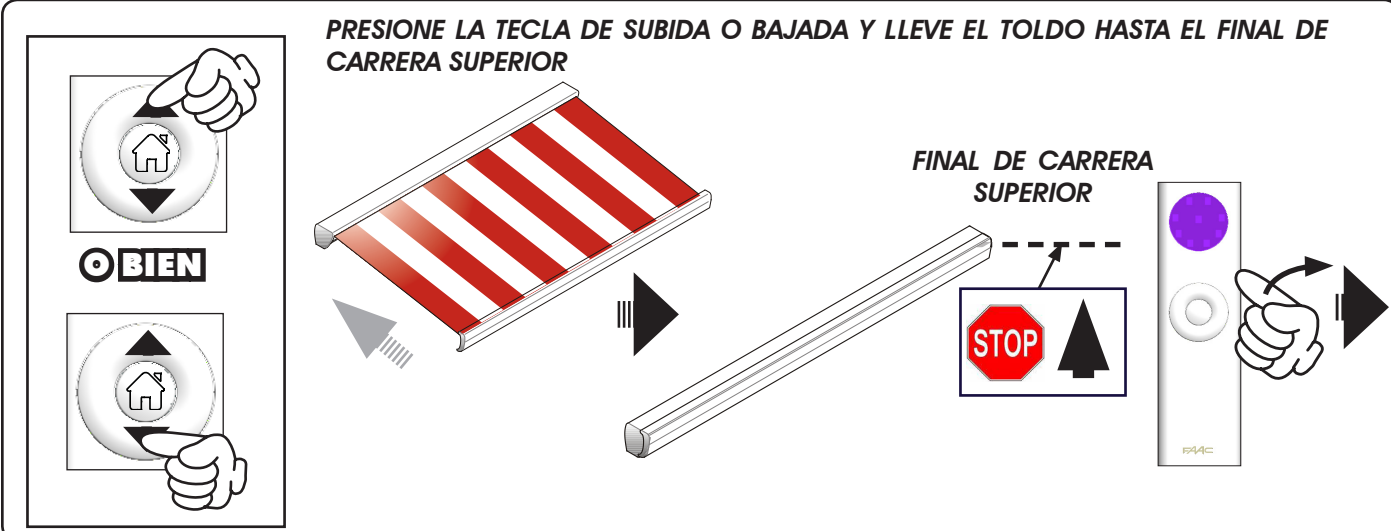
5.4 SET-UP PARA TOLDOS CON CAJA

5.4.1 SET-UP PARA TOLDOS CON CAJA EMPEZANDO POR EL FINAL DE CARRERA SUPERIOR

 ANTES DE HABER COMPLETADO EL SET-UP, EL MOTOR PODRÍA GIRAR EN SENTIDO CONTRARIO AL MANDO DADO (POR EJ.: SE ENVÍA CON EL TELEMANDO UN IMPULSO DE SUBIDA Y EL ENROLLABLE BAJA) ; AL FINAL DEL SET-UP SE OBTENDRÁ, DE MANERA AUTOMÁTICA, LA CORRESPONDENCIA ENTRE LA TECLA DE SUBIDA O BAJADA Y EL SENTIDO DE ROTACIÓN CORRECTO.

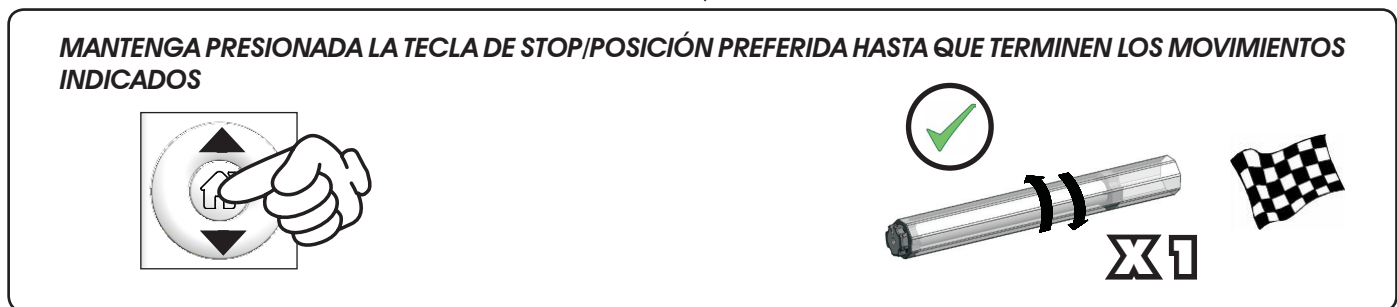
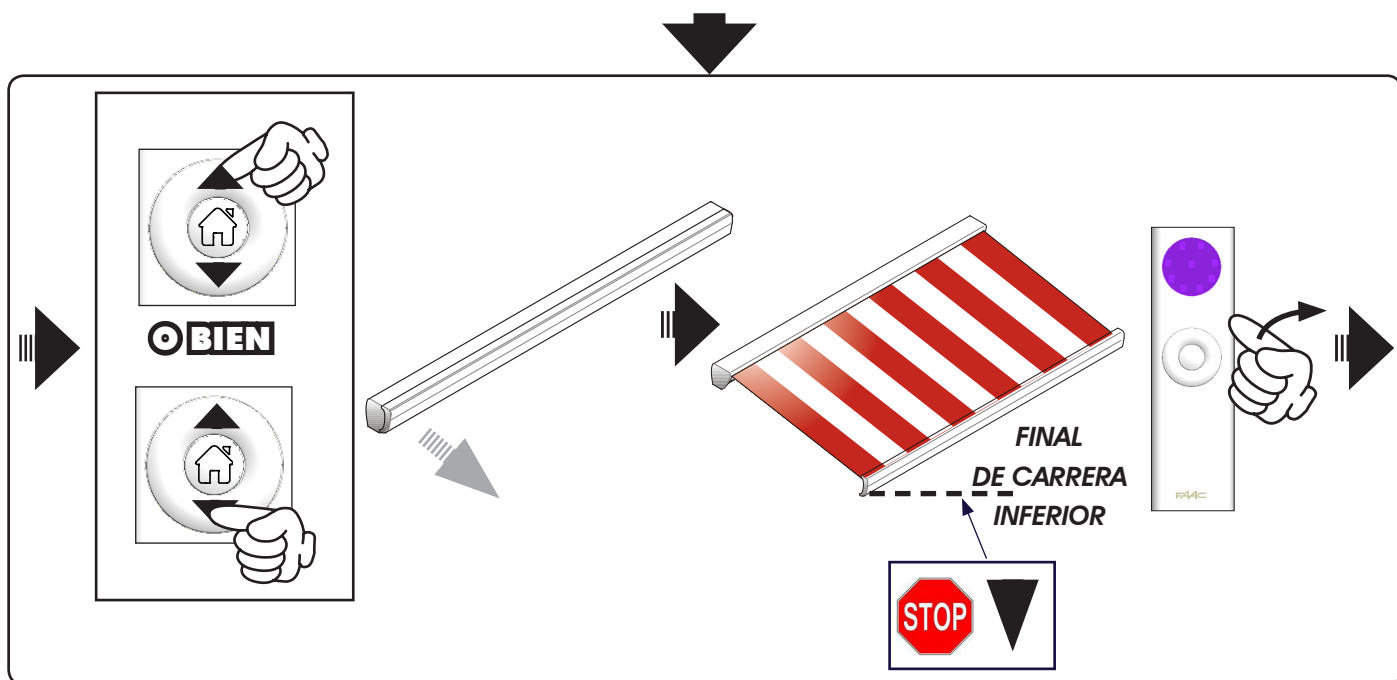
- 1) Presione la tecla de subida o bajada y coloque el toldo en la posición deseada para el final de carrera superior, seguidamente suelte el pulsador.
- 2) Presione **3 VECES**, durante 2 segundos, el pulsador de stop/posición preferida, suéltelo durante un segundo y seguidamente manténgalo presionado otra vez hasta que el motor realice tres breves movimientos en ambos sentidos, para confirmar que tanto el modo toldo con caja como el final de carrera superior se han configurado correctamente.
- 3) Presione el pulsador que manda la bajada y colóquese en el final de carrera inferior.
- 4) Presione la tecla de stop/posición preferida hasta que el motor efectúe un breve movimiento en ambos sentidos.
- 5) Compruebe que las posiciones de los finales de carrera configurados sean correctas. Si los finales de carrera no están bien configurados, realice un reset y repita el procedimiento de set-up.

PRESIONE LA TECLA DE SUBIDA O BAJADA Y LLEVE EL TOLDO HASTA EL FINAL DE CARRERA SUPERIOR



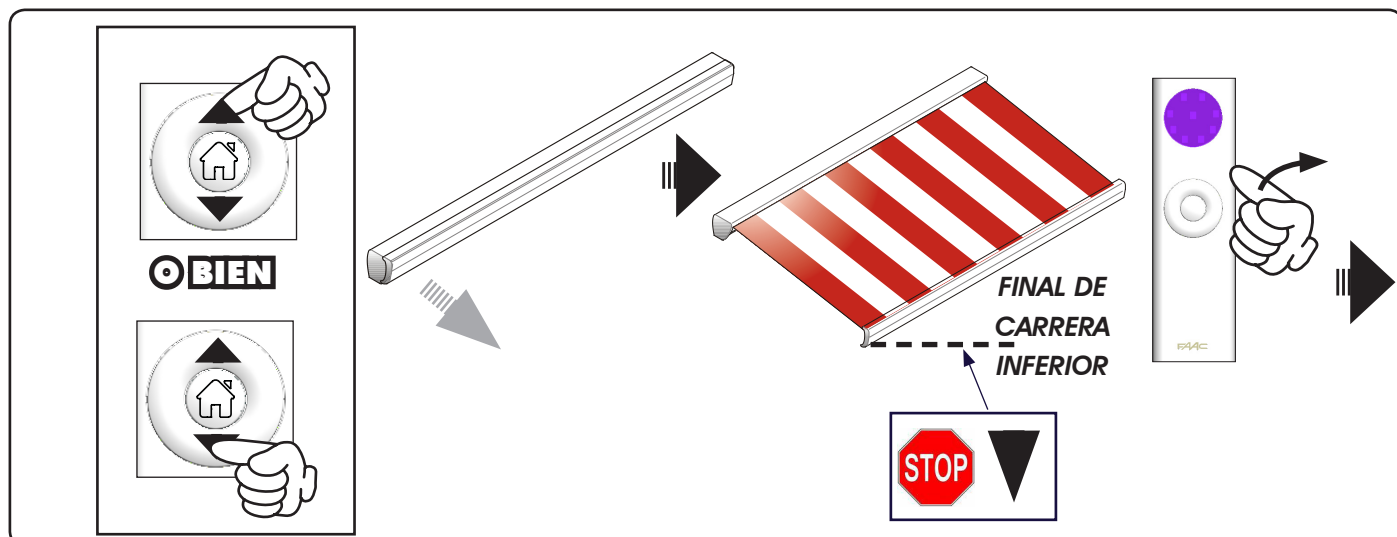
PRESIONE 3 VECES DURANTE 2 SEGUNDOS LA TECLA DE STOP/POSICIÓN PREFERIDA, SEGUIDAMENTE SUÉLTELA DURANTE UN SEGUNDO Y VUÉLVALA A PRESIONAR, MANTÉNGALA PRESIONADA HASTA QUE TERMINEN LOS MOVIMIENTOS INDICADOS, PARA CONFIRMAR QUE SE HA MEMORIZADO EL FINAL DE CARRERA SUPERIOR.





5.4.2 SET-UP PARA TOLDOS CON CAJA EMPEZANDO POR EL FINAL DE CARRERA INFERIOR

- 1) Presione la tecla de subida o bajada y coloque el toldo en la posición deseada para el final de carrera INFERIOR. Suelte el pulsador.
- 2) Presione la tecla de stop/posición preferida hasta que el motor efectúe un breve movimiento en ambos sentidos.
- 3) Presione el pulsador que manda la subida y colóquese en el final de carrera superior.
- 4) Presione 3 veces el pulsador de stop/posición preferida, suéltelo durante un segundo y **seguidamente manténgalo presionado otra vez hasta que el motor realice un breve movimiento en ambos sentidos, para confirmar que tanto el modo toldo con caja como el final de carrera superior se han configurado correctamente.**
- 5) Compruebe que las posiciones de los finales de carrera configurados sean correctas. Si los finales de carrera no están bien configurados, realice un reset y repita el procedimiento de set-up.



MANTENGA PRESIONADA LA TECLA DE STOP/POSICIÓN PREFERIDA HASTA QUE TERMINEN LOS MOVIMIENTOS INDICADOS

PRESIONE LA TECLA DE SUBIDA O BAJADA Y LLEVE EL TOLDO HASTA EL FINAL DE CARRERA SUPERIOR

FINAL DE CARRERA SUPERIOR

PRESIONE 3 VECES LA TECLA DE STOP/POSICIÓN PREFERIDA, SEGUIDAMENTE SUÉLTELA DURANTE UN SEGUNDO Y VUÉLVALA A PRESIONAR, MANTÉNGALA PRESIONADA HASTA QUE TERMINEN LOS MOVIMIENTOS INDICADOS, PARA CONFIRMAR QUE SE HA MEMORIZADO EL FINAL DE CARRERA SUPERIOR.

cada presión 2 segundos

1 segundo

ANTES DE 3 SEGUNDOS

6 RESET FINAL DE CARRERA (los accesorios radio memorizados no se borran)

EL RESET RESTABLECE LA CONFIGURACIÓN DE FÁBRICA DEL MOTOR. DICHA OPERACIÓN PUEDE SER REALIZADA EN CUALQUIER MOMENTO, INCLUSO DURANTE EL PROCEDIMIENTO DE SET-UP. (LOS ACCESORIOS RADIO NO SE BORRAN)

- 1) Presione dos veces la tecla de programación durante 2 segundos.
- 2) Antes de que transcurran 2 segundos vuelva a presionar la tecla de programación durante 7 segundos
- 3) El motor efectuará un breve movimiento en ambos sentidos para confirmar que la memorización se ha realizado correctamente.

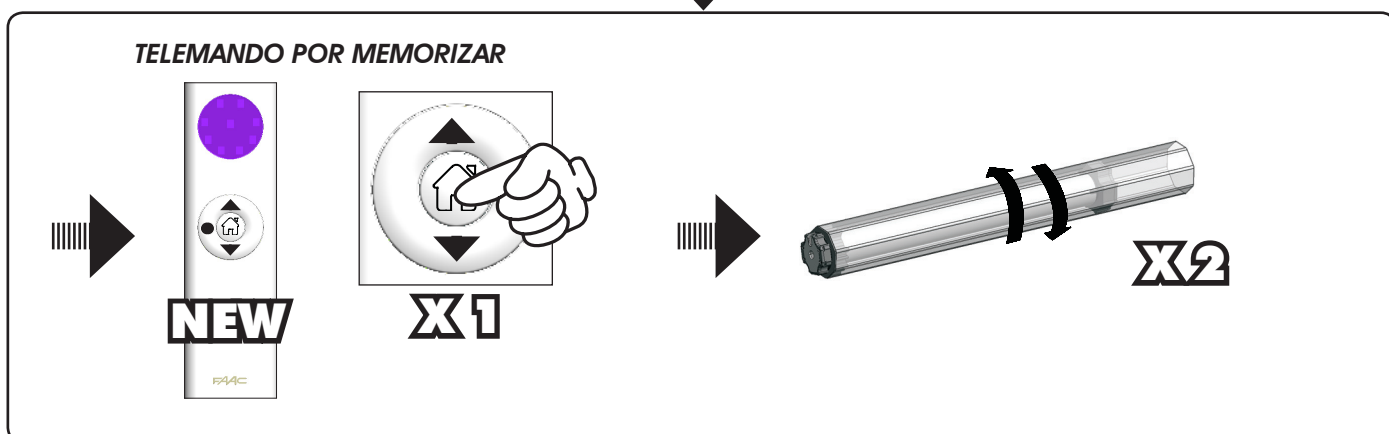
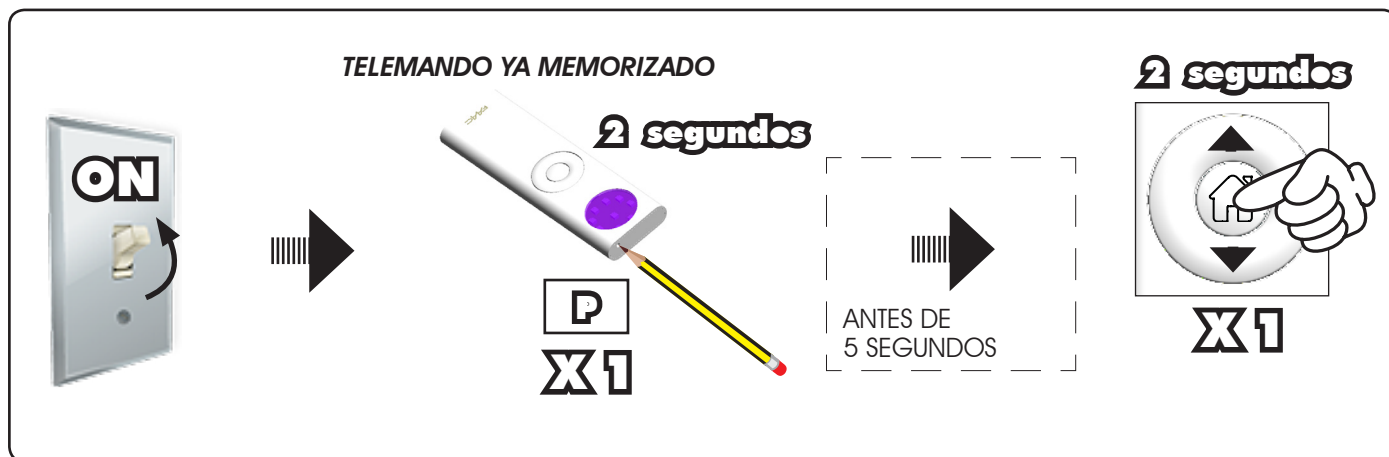
Cada presión 2 segundos

7 segundos

RESET OK

7 CÓMO AÑADIR OTROS TELEMANDOS

- 1) Dé alimentación al motor.
- 2) En un telemando ya memorizado presione durante 2 segundos la tecla DE PROGRAMACIÓN, y antes de que transcurran 5 segundos presione la tecla de STOP/POSICIÓN PREFERIDA.
- 3) Presione en el telemando que se quiere memorizar, antes de que transcurran 5 segundos, la tecla de STOP/POSICIÓN PREFERIDA.
- 4) Para confirmar que el telemando se ha memorizado, el motor realizará dos breves movimientos en ambos sentidos.



8 BORRADO RADIO

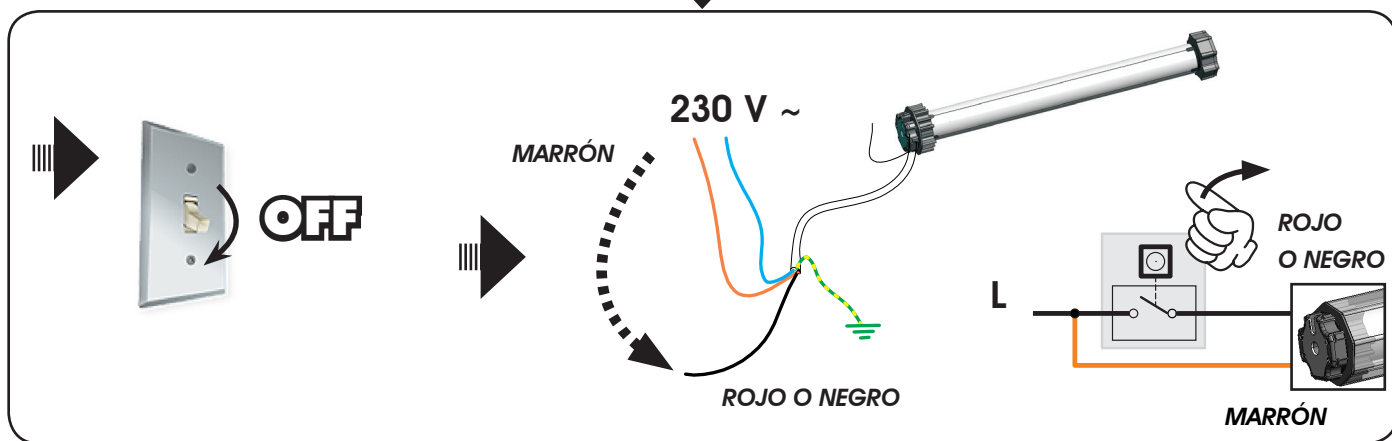
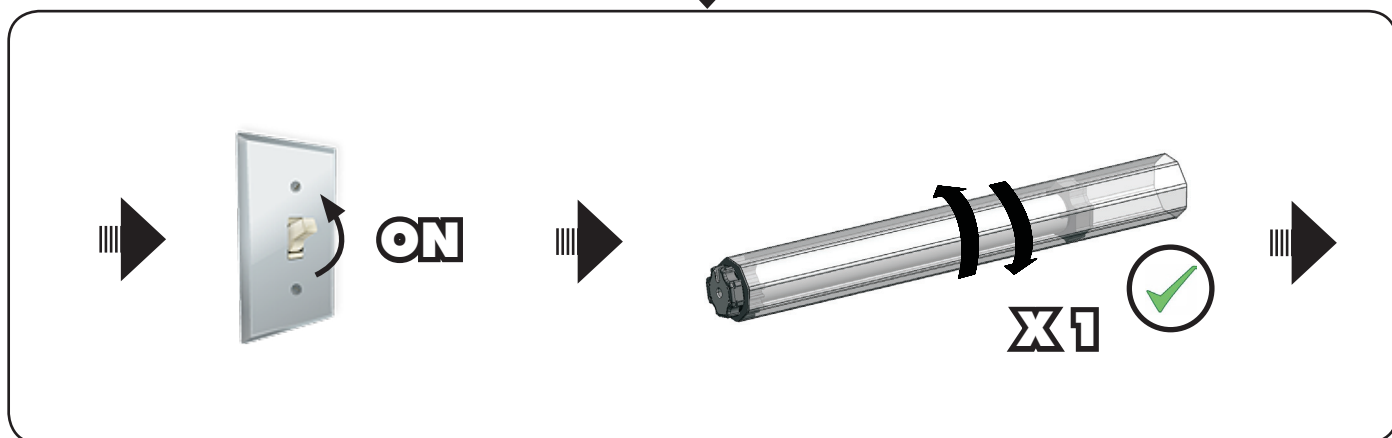
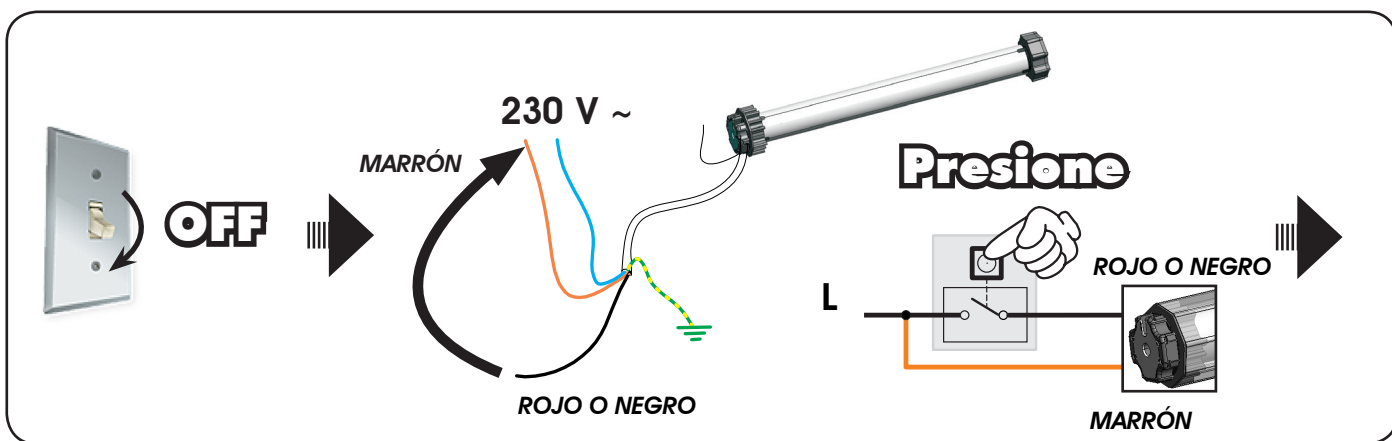
8.1 BORRADO DE UN TELEMANDO

- 1) Presione dos veces la tecla de programación durante 2 segundos.
- 2) Antes de que transcurran 10 segundos presione la tecla de STOP/POSICIÓN PREFERIDA durante 2 segundos.
- 3) El motor efectuará un breve movimiento en ambos sentidos para confirmar que el telemando se ha borrado correctamente.




8.2 BORRADO TOTAL DEL RECEPTOR (los finales de carrera configurados no se borran)

- 1) Quite la alimentación al motor, espere 10 segundos y seguidamente conecte el hilo rojo (o negro) con el hilo marrón.
(Si se dispone de un pulsador "paso-paso" basta mantenerlo presionado sin efectuar la conexión).
- 2) Alimente el motor transcurridos unos 10 segundos, el motor se mueve en ambas direcciones durante 1 segundo para indicar que la memoria se ha borrado completamente.
- 3) Quite de nuevo la alimentación al motor. Desconecte el hilo rojo (o negro) y el marrón. (Suelte el pulsador si se dispone del pulsador "paso-paso")



ESPAÑOL

9 MENÚ AVANZADO

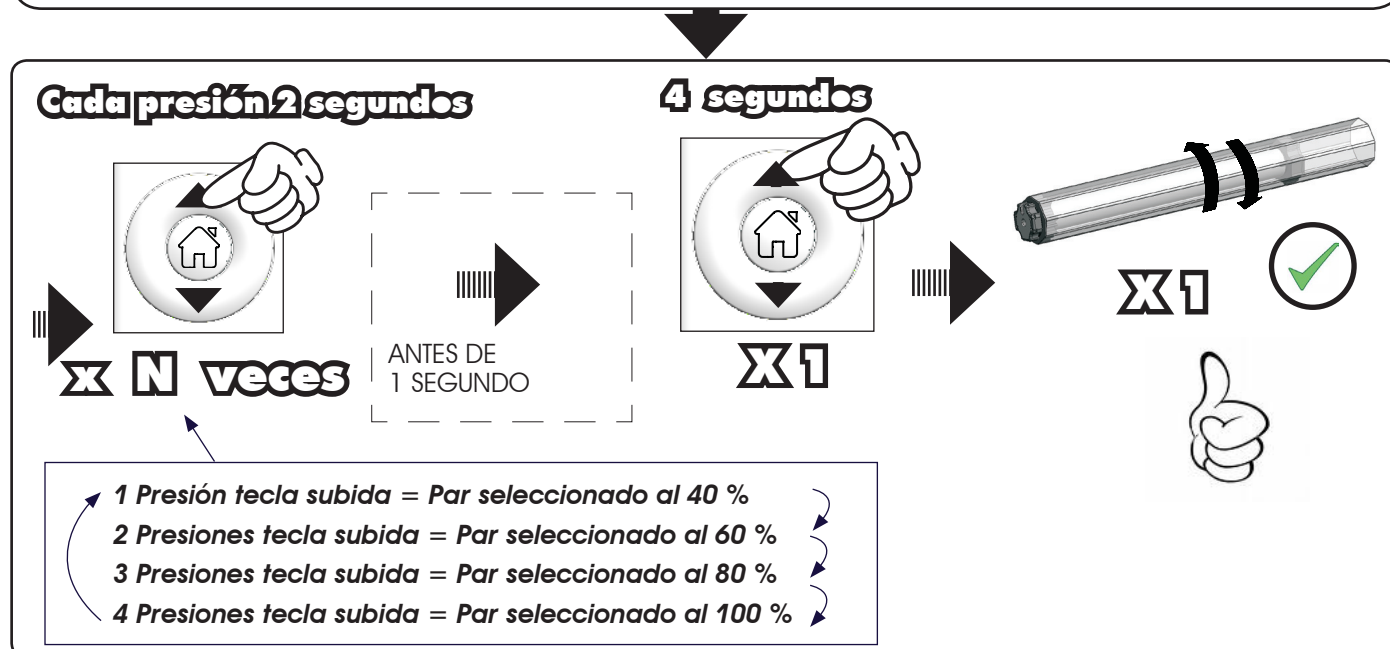
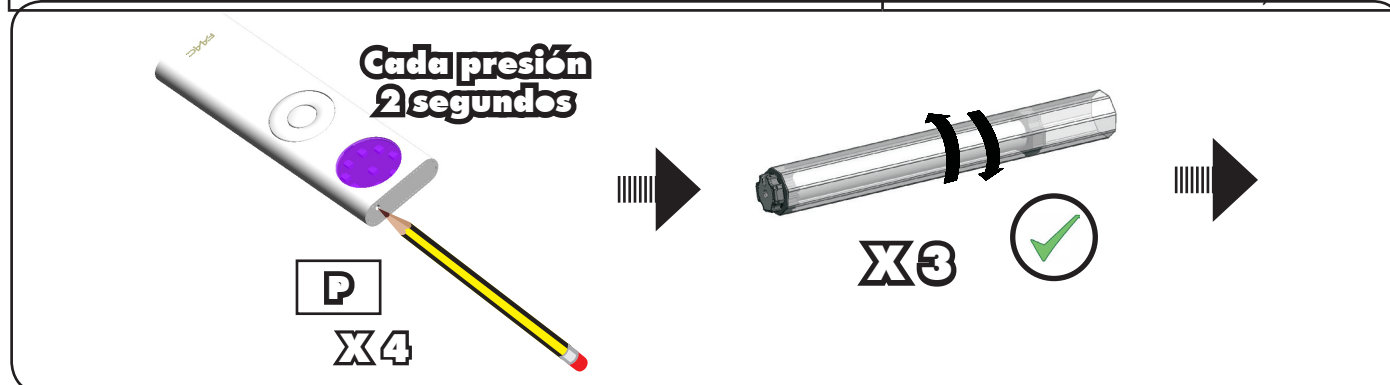
 **EL MENÚ AVANZADO SÓLO ESTÁ DISPONIBLE DESPUÉS DE HABER CONFIGURADO LOS FINALES DE CARRERA. DESDE ESTE MENÚ SE PUEDE MODIFICAR LA SENSIBILIDAD DE DETECCIÓN DEL OBSTÁCULO Y EL PAR EN LOS ÚLTIMOS CENTÍMETROS ANTES DEL FINAL DE CARRERA SUPERIOR, Y DEFINIR UNA ZONA DE ALTA SENSIBILIDAD PARA LA DETECCIÓN DE BLOQUEOS EN SUBIDA.**

PARA SALIR DEL MENÚ AVANZADO MANTENGA PRESIONADO EL PULSADOR DE STOP/POSICIÓN PREFERIDA HASTA QUE EL MOTOR REALICE 3 BREVES MOVIMIENTOS EN AMBOS SENTIDOS. PARA COMPROBAR QUE HA SALIDO DEL MENÚ AVANZADO PRESIONE LA TECLA DE SUBIDA O BAJADA Y COMPRUEBE EL MOVIMIENTO LINEAL DEL ENROLLABLE.

9.1 MODIFICACIÓN DEL PAR MOTOR EN LOS ÚLTIMOS CENTÍMETROS ANTES DEL FINAL DE CARRERA Y DURANTE LA FASE DE DETECCIÓN DE HIELO O PESTILLOS CERRADOS (SOFT TOUCH)

- 1) Presione 4 veces la tecla de programación
- 2) El motor realizará tres breves movimientos en ambas direcciones para confirmar que se ha entrado en el menú avanzado.
- 3) Presione N veces la tecla de subida, como se indica en la tabla inferior, para modificar el par en los últimos centímetros antes de los finales de carrera y en la fase de detección de hielo y/o pestillos cerrados, y manténgala presionada hasta que el motor realice un breve movimiento en ambas direcciones para confirmar que el par se ha configurado y que se ha salido del menú avanzado.
- 5) Si el motor realiza tres breves movimientos en ambos sentidos, significa que no se ha realizado el procedimiento correctamente y que todavía se está en el menú avanzado. Vuelva a realizar las operaciones indicadas en el punto 3.

NÚMERO DE PRESIONES DE LA TECLA DE SUBIDA	PAR CONFIGURADO
1 PRESIÓN TECLA SUBIDA + SUBIDA MANTENIDA PRESIONADA HASTA LA CONFIRMACIÓN	40% del par total
2 PRESIONES TECLA SUBIDA + SUBIDA MANTENIDA PRESIONADA HASTA LA CONFIRMACIÓN	60% del par total
3 PRESIONES TECLA SUBIDA + SUBIDA MANTENIDA PRESIONADA HASTA LA CONFIRMACIÓN	80% del par total (por defecto para toldos con caja)
4 PRESIONES TECLA SUBIDA + SUBIDA MANTENIDA PRESIONADA HASTA LA CONFIRMACIÓN	100% del par total (por defecto para persianas y toldos estándar o verticales)

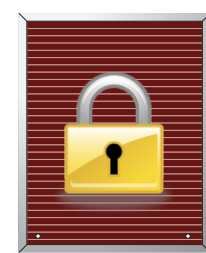


ESPAÑOL

9.2 DETECCIÓN DE HIELO EN LAS GUÍAS Y PESTILLOS CERRADOS DURANTE LA SUBIDA DEL ENROLLABLE

El motor T-MODE con final de carrera electrónico puede reconocer pestillos cerrados en el enrollable o la presencia de hielo en las guías, durante todo el recorrido del enrollable. Estos eventos impedirían la correcta subida del enrollable que podría dañarlo.

Con el enrollable cerrado, si se envía una señal de subida y el enrollable permanece parado durante 1 segundo debido a algún pestillo cerrado o al hielo en las guías, el motor va en estado de stop.



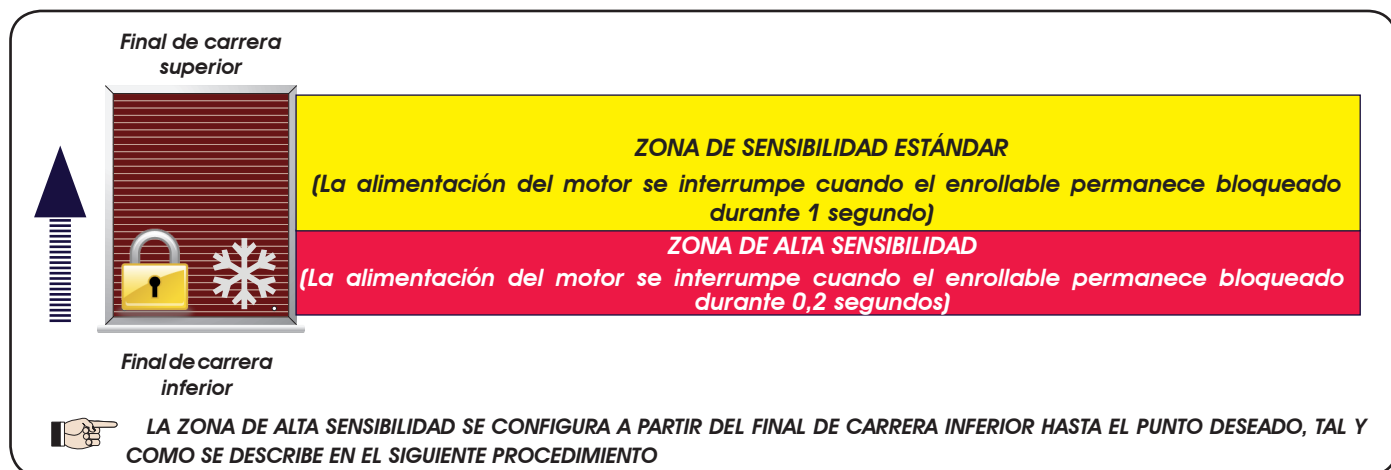
9.2.1 AUMENTO DE LA SENSIBILIDAD DE DETECCIÓN DE HIELO Y PESTILLOS CERRADOS

Se puede aumentar la sensibilidad de detección de pestillos cerrados y de hielo, en una zona comprendida entre el final de carrera inferior y el punto que se desee.

En dicha zona, ante la presencia de hielo o pestillos cerrados, la rapidez de respuesta del motor es de 0.2 segundos.

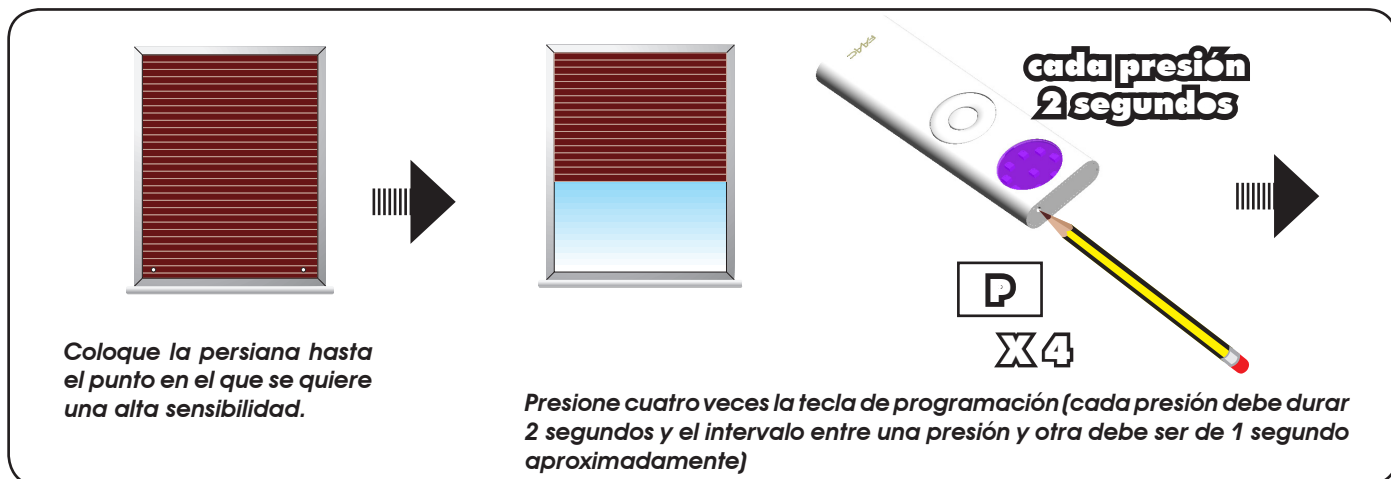
Una vez que el motor ha detectado el hielo o los pestillos, se coloca en estado de stop, y para abrir el enrollable hay que enviar antes un mando de bajada.

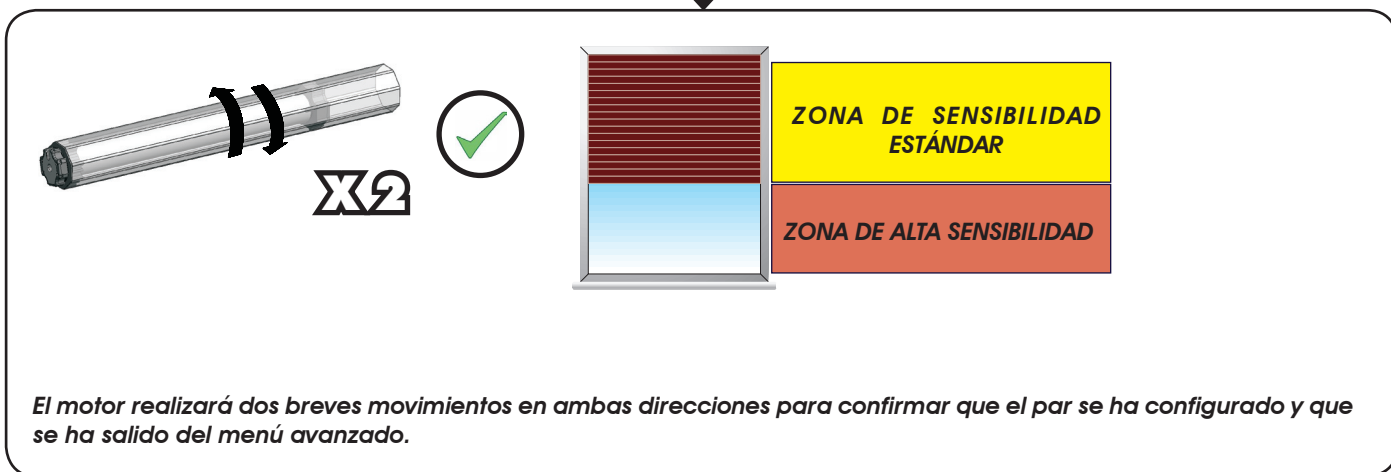
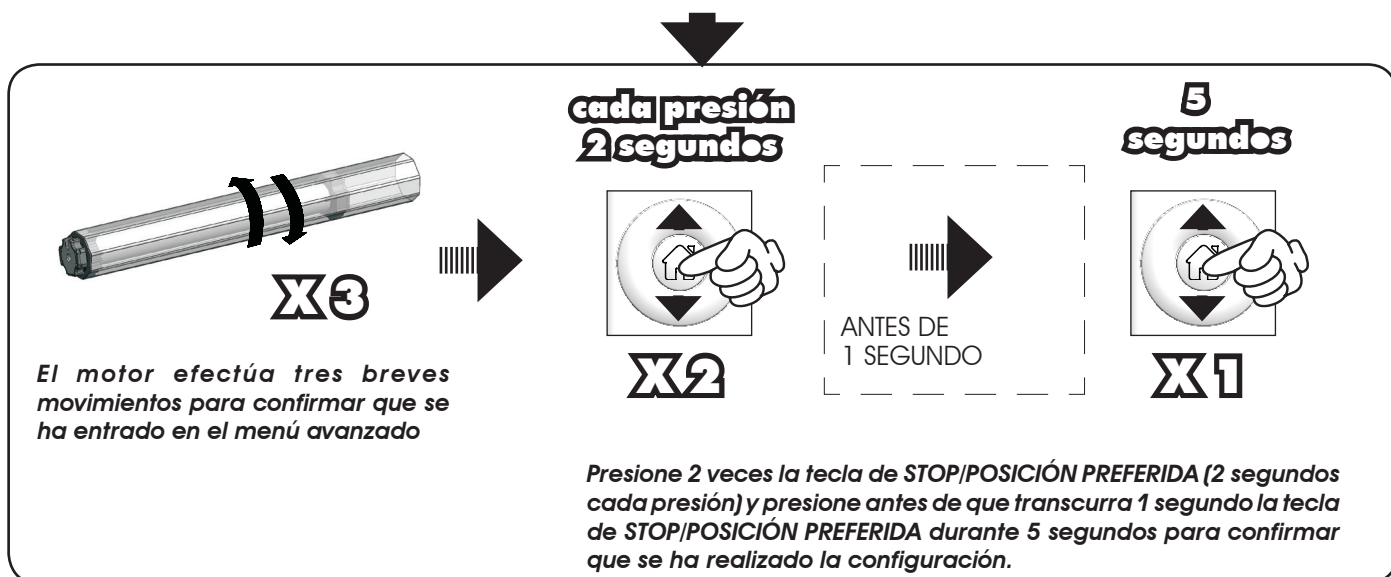
Se puede asociar el aumento de la sensibilidad a una reducción del par (véase cap.9.1).



9.2.1.1 CONFIGURACIÓN DE LA ZONA DE ALTA SENSIBILIDAD

- 1) Coloque la persiana hasta el punto en el que se quiere tener una mayor sensibilidad en la detección de pestillos cerrados o de hielo en las guías. (También se puede configurar en toda la carrera de la persiana)
- 2) Presione cuatro veces la tecla de programación.
- 3) El motor efectúa tres breves movimientos para confirmar que se ha entrado en el menú avanzado.
- 4) Presione 2 veces la tecla de STOP/POSICIÓN PREFERIDA y seguidamente vuévala a presionar y manténgala así hasta que el motor realice 2 breves movimientos en ambas direcciones, para confirmar que se ha configurado la posición y que se ha salido del menú avanzado.
- 6) Si el motor realiza tres breves movimientos en ambos sentidos, significa que no se ha realizado el procedimiento correctamente y que todavía se está en el menú avanzado. Vuelva a realizar las operaciones indicadas en el punto 4.





9.2.1.2 ELIMINACIÓN DETECCIÓN HIELO O PESTILLOS CERRADOS

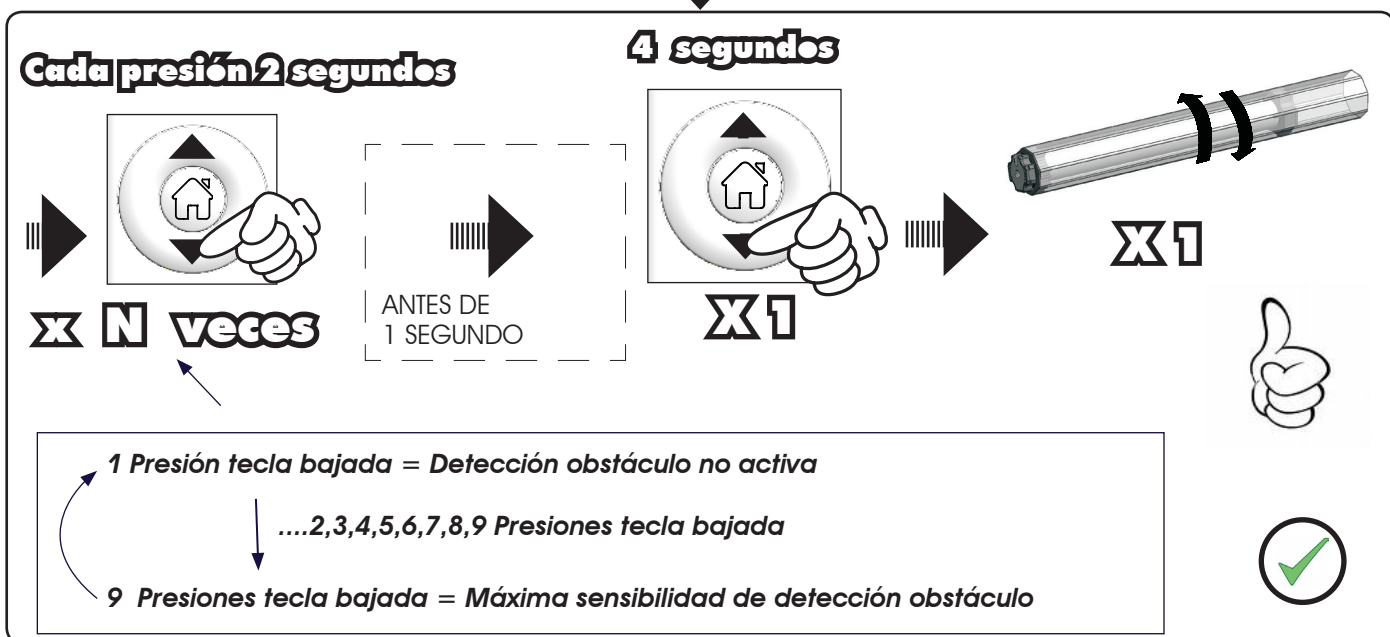
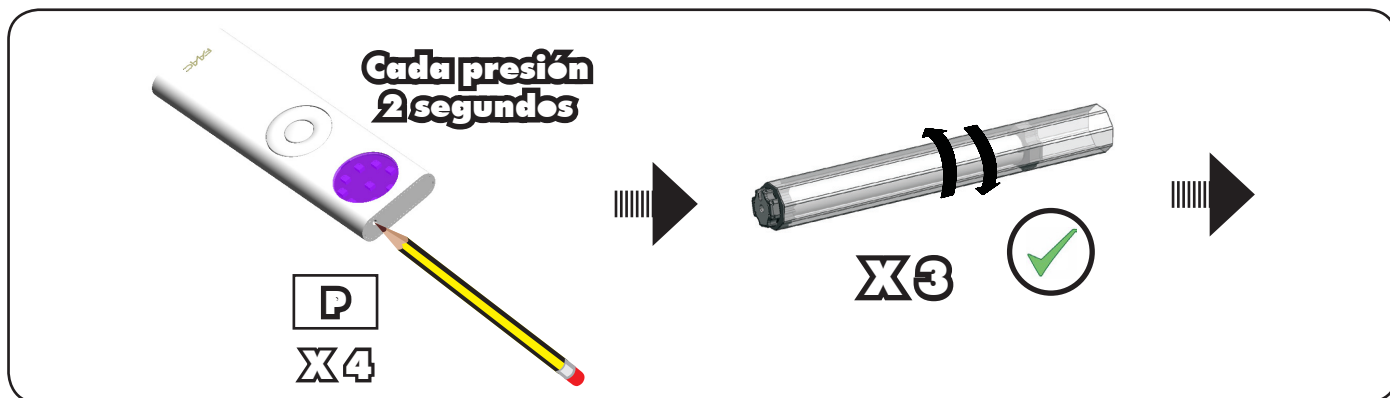
- 1) Presione cuatro veces la tecla de programación.
- 2) El motor efectúa tres breves movimientos para confirmar que se ha entrado en el menú avanzado.
- 3) Presione una vez la tecla de STOP/POSICIÓN PREFERIDA, vuélvala a presionar y manténgala presionada hasta que el motor realice 2 breves movimientos en ambas direcciones, para confirmar que se ha eliminado la detección del hielo o de los pestillos cerrados y que se ha salido del menú avanzado.
- 4) Si el motor realiza tres breves movimientos en ambos sentidos, significa que no se ha realizado el procedimiento correctamente y que todavía se está en el menú avanzado. Vuelva a realizar las operaciones indicadas en el punto 3.

9.3 FUNCIONES RELACIONADAS CON LA DETECCIÓN DEL OBSTÁCULO

La detección del obstáculo en los últimos centímetros antes al final de carrera está "oscurecida", es decir, deshabilitada. Si se quiere habilitar dicha función también en esa zona, proceda como se indica en el capítulo 9.3.2

9.3.1 MODIFICACIÓN DE LA SENSIBILIDAD DE DETECCIÓN DEL OBSTÁCULO

- 1) Presione 4 veces la tecla de programación.
- 2) El motor realizará tres breves movimientos en ambas direcciones para confirmar que se ha entrado en el menú avanzado.
- 3) Presione N veces la tecla de bajada durante 2 segundos para seleccionar el nivel de sensibilidad de detección del obstáculo deseado: 1 presión detección de obstáculo deshabilitada..... 9 presiones máxima sensibilidad de detección del obstáculo. Seguidamente, antes de que transcurra un segundo, presione de modo continuado hasta que se mueva el motor la tecla de bajada para confirmar.
- 4) El motor realizará un breve movimiento en ambas direcciones para confirmar que se ha configurado la sensibilidad de detección del obstáculo y que se ha salido del menú avanzado.
- 5) Si el motor realiza tres breves movimientos en ambos sentidos, significa que no se ha realizado el procedimiento correctamente y que todavía se está en el menú avanzado. Vuelva a realizar las operaciones indicadas en el punto 3.

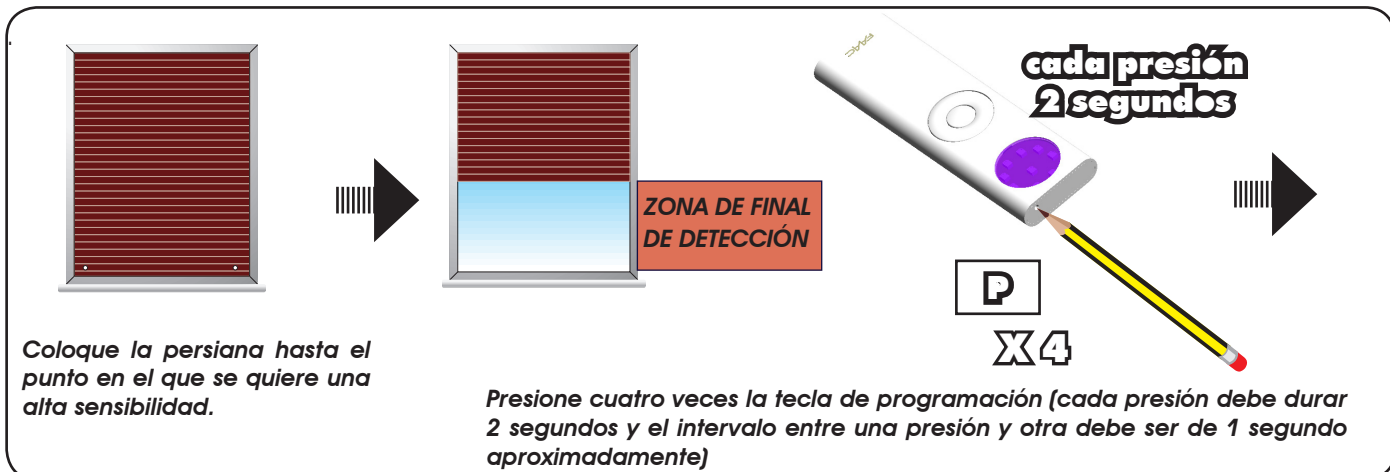


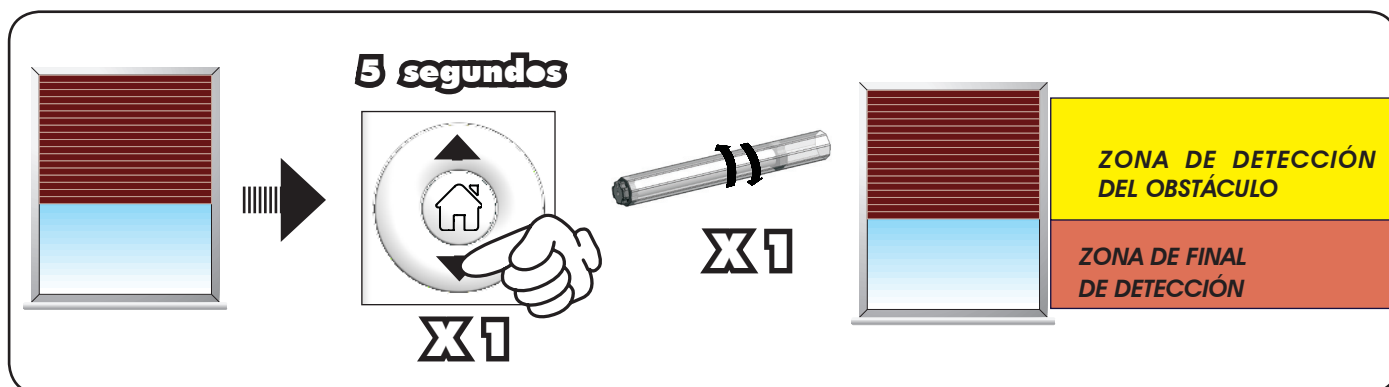
9.3.2 MODIFICACIÓN DE LA POSICIÓN DE FINAL DE DETECCIÓN OBSTÁCULO

Se puede modificar la posición de final de detección del obstáculo.

En dicha zona, en presencia de un obstáculo, el motor no invertirá el movimiento, sino que continuará su movimiento hasta el final de carrera inferior

- 1) Coloque la persiana hasta el punto en que se quiere la deshabilitación de la detección del obstáculo (También se puede programar en toda la carrera de la persiana).
- 2) Presione cuatro veces la tecla de programación.
- 3) El motor efectúa tres breves movimientos para confirmar que se ha entrado en el menú avanzado.
- 4) Presione y mantenga presionada la tecla de bajada hasta que el motor realice 2 breves movimientos en ambas direcciones, para confirmar que se ha configurado la posición y que se ha salido del menú avanzado.
- 6) Si el motor realiza tres breves movimientos en ambos sentidos, significa que no se ha realizado el procedimiento correctamente y que todavía se está en el menú avanzado. Vuelva a realizar las operaciones indicadas en el punto 4.





10 POSICIÓN PREFERIDA

10.1 MEMORIZACIÓN DE LA POSICIÓN PREFERIDA

EN LA PERSIANA SE PUEDE DEFINIR UNA POSICIÓN PREFERIDA, ALCANZABLE CUANDO SE ESTÁ CON EL MOTOR PARADO, PRESIONANDO LA TECLA DE STOP/POSICIÓN PREFERIDA. EN FÁBRICA NO SE HA CONFIGURADO NINGUNA POSICIÓN PREFERIDA. LA POSICIÓN PREFERIDA SÓLO PUEDE MEMORIZARSE DESPUÉS DE HABER CONFIGURADO LOS FINALES DE CARRERA

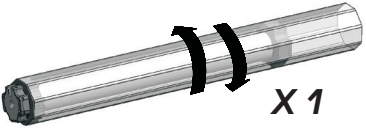
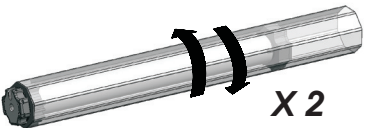
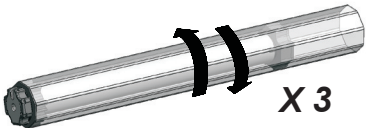
- 1) Presione el pulsador de subida o bajada para mover el motor.
- 2) Una vez alcanzada "la posición preferida", presione el pulsador de stop/posición preferida para bloquear la persiana.
- 3) Presione durante 4 segundos la tecla de stop/posición preferida para memorizar la posición.
- 4) El motor efectuará dos breves movimientos en ambos sentidos para confirmar que la memorización se ha realizado correctamente.

10.2 MODIFICACIÓN DE LA POSICIÓN PREFERIDA

- 1) Presione el pulsador stop/posición preferida durante 4 segundos para borrar la posición memorizada anteriormente.
- 2) El motor efectuará un breve movimiento en ambos sentidos para confirmar que se ha borrado la posición. Para configurar una nueva posición preferida proceda como se indica en el capítulo 10.1

11 GUÍA PARA LA SOLUCIÓN DE PROBLEMAS

SI SE QUIERE SABER EN QUÉ ESTADO ESTÁ EL MOTOR, SE PUEDE QUITAR LA ALIMENTACIÓN Y VOLVERLA A DAR PARA COMPROBAR EL NÚMERO DE MOVIMIENTOS QUE EL MOTOR EFECTÚA (independientemente del hecho de que haya o no accesorios radio memorizados)

MOVIMIENTOS DEL MOTOR EN AMBOS SENTIDOS TRAS EL ENCENDIDO	ESTADO DEL MOTOR
0 MOVIMIENTO	FINALES DE CARRERA CONFIGURADOS Y MOTOR LISTO PARA TRABAJAR
1 MOVIMIENTOS  X 1	ESTADO DE FÁBRICA (finales de carrera en apertura y cierre no configurados, realice el set-up y ajuste el par y la sensibilidad de detección obstáculo)
2 MOVIMIENTOS  X 2	PROCEDIMIENTO DE CONFIGURACIÓN DE LOS FINALES DE CARRERA NO TERMINADO SÓLO ESTÁ PROGRAMADO EL FINAL DE CARRERA SUPERIOR (Realice un reset y seguidamente configure los finales de carrera)
3 MOVIMIENTOS  X 3	SE ESTÁ DENTRO DEL MENÚ AVANZADO (véase cap.9) (para salir mantenga presionada la tecla de STOP/POSICIÓN PREFERIDA)

COMPORTAMIENTO	MOTIVO	SOLUCIÓN
TRAS EL ENCENDIDO, EL MOTOR NO REALIZA NINGÚN MOVIMIENTO	Finales de carrera ya programados	Para modificar los finales de carrera realice un reset como se indica en el capítulo 6, y seguidamente realice un nuevo aprendizaje (cap.5)
EL MOTOR YA TIENE LOS FINALES DE CARRERA PROGRAMADOS PERO NO ACEPTA MANDOS DEL TELEMANDO	Sensor sol habilitado	Deshabilite el sensor sol
	Telemandos desmemorizado	Realice en el telemando el procedimiento de memorización del primer telemando
		Si no se poseen otros telemandos, borre totalmente la memoria y realice el procedimiento de memorización del telemando
	Si se poseen otros telemandos que funcionan, realice el procedimiento de añadir otros telemandos para volverlo a memorizar	
NO SE CONSIGUE COMPLETAR EL PROCEDIMIENTO DE APRENDIZAJE DE LOS FINALES DE CARRERA	Secuencia de envío de mandos incorrecta	Realice el reset de los finales de carrera para restablecer los parámetros de fábrica del motor. (los telemandos no pierden la memoria)
EL MOTOR SIN FINALES DE CARRERA PROGRAMADOS NO ACEPTA MANDOS DEL TELEMANDO	Telemando no memorizado	Memorice el primer telemando
NO SE CONSIGUE AÑADIR UN NUEVO TELEMANDO	Se ha superado el número máximo de telemandos que pueden memorizarse (Máx. 20)	Elimine un viejo telemando y memorice el nuevo
EL MOTOR, CADA VEZ QUE ES ALIMENTADO, REALIZA TRES BREVES MOVIMIENTOS EN AMBAS DIRECCIONES	El motor está en modo menú avanzado	Salga del menú avanzado manteniendo presionada durante 7 segundos la tecla de stop/posición preferida
DESPUÉS DE HABER COMPLETADO LA PROGRAMACIÓN, PRESIONANDO LA TECLA BAJADA EL ENROLLABLE SUBE (Y VICEVERSA)	Secuencia de configuración de los finales de carrera invertida	<ul style="list-style-type: none"> Realice un Reset y repita el procedimiento correcto para configurar los finales de carrera.
EN EL MODO PERSIANA EL MOTOR INVIERTE EL MOVIMIENTO DURANTE LA BAJADA	Rozamientos durante el movimiento	<ul style="list-style-type: none"> Limpie las guías En el menu avanzado seleccione una configuración de la sensibilidad de detección obstáculo que sea mas apta a la aplicación Seleccione el menu avanzado y "deshabilite" la detección obstáculo en la zona crítica
EN EL MODO PERSIANA EL MOTOR NO DETECTA EL OBSTÁCULO	Error de configuración	<ul style="list-style-type: none"> El sensor de detección obstáculo no se ha instalado (sólo para 45 y 58 mm). Instale el sensor de detección obstáculo Compruebe que ha configurado el modo persiana.

SEDE - HEADQUARTERS

FAAC S.p.A.

Via Calari, 10
40069 Zola Predosa (BO) - ITALY
Tel. +39 051 61724 - Fax +39 051 758518
www.faac.it - www.faacgroup.com

ASSISTENZA IN ITALIA

SEDE

tel. +39 051 6172501
www.faac.it/ita/assistenza

MILANO

tel +39 02 66011163
filiale.milano@faacgroup.com

PADOVA

tel +39 049 8700541
filiale.padova@faacgroup.com

ROMA

tel +39 06 41206137
filiale.roma@faacgroup.com

TORINO

tel +39 011 6813997
filiale.torino@faacgroup.com

FIRENZE

tel. +39 055 301194
filiale.firenze@faacgroup.com

SUBSIDIARIES

AUSTRIA

FAAC GMBH
Salzburg, Austria
tel. +43 662 8533950
www.faac.at

FAAC TUBULAR MOTORS
Schaapweg 30
NL-6063 BA Vlodrop, Netherlands
tel. +31 475 406014
faactm.info@faacgroup.com
www.faac.at

AUSTRALIA

FAAC AUSTRALIA PTY LTD
Homebush – Sydney, Australia
tel. +61 2 87565644
www.faac.com.au

CHINA

FAAC SHANGHAI
Shanghai, China
tel. +86 21 68182970
www.faacgroup.cn

UNITED KINGDOM

FAAC UK LTD.
Basingstoke - Hampshire, UK
tel. +44 1256 318100
www.faac.co.uk

FRANCE

FAAC FRANCE
Saint Priest - Lyon, France
tel. +33 4 72218700
www.faac.fr

FAAC FRANCE - AGENCE PARIS
Massy - Paris, France
tel. +33 1 69191620
www.faac.fr

FAAC FRANCE - DEPARTEMENT VOLETS
Saint Denis de Pile - Bordeaux, France
tel. +33 5 57551890
fax +33 5 57742970
www.faac.fr

GERMANY

FAAC GMBH
Freilassing, Germany
tel. +49 8654 49810
www.faac.de

FAAC TUBULAR MOTORS
Schaapweg 30
NL-6063 BA Vlodrop, Netherlands
tel. +31 475 406014
faactm.info@faacgroup.com
www.faac.de

INDIA

FAAC INDIA PVT. LTD
Noida – Delhi, India
tel. +91 120 3934100/4199
www.faacindia.com

NORDIC REGIONS

FAAC NORDIC AB
Perstorp, Sweden
tel. +46 435 779500
www.faac.se

SPAIN

F.A.A.C. SA
San Sebastián de los Reyes.
Madrid, Spain
tel. +34 91 6613112
www.faac.es

U.S.A.

FAAC INTERNATIONAL INC
Jacksonville, FL - U.S.A.
tel. +1 904 4488952
www.faacusa.com

FAAC INTERNATIONAL INC
Fullerton, California - U.S.A.
tel. +1 714 446 9800
www.faacusa.com

BENELUX

FAAC BENELUX NV/SA
Brugge, Belgium
tel. +32 50 320202
www.faacbenelux.com

FAAC TUBULAR MOTORS
Schaapweg 30
NL-6063 BA Vlodrop, Netherlands
tel. +31 475 406014
faactm.info@faacgroup.com
www.faacbenelux.com

SWITZERLAND

FAAC AG
Altdorf, Switzerland
tel. +41 41 8713440
www.faac.ch

POLAND

FAAC POLSKA SP.ZO.O
Warszawa, Poland
tel. +48 22 8141422
www.faac.pl

RUSSIA

Faac RUSSIA
Moscow, Russia
+7 495 646 24 29
www.faac.ru

MIDDLE EAST

FAAC MIDDLE EAST BRANCH
Dubai Airport Free Zone - Dubai, UAE
tel. +971 42146733
www.faac.ae

