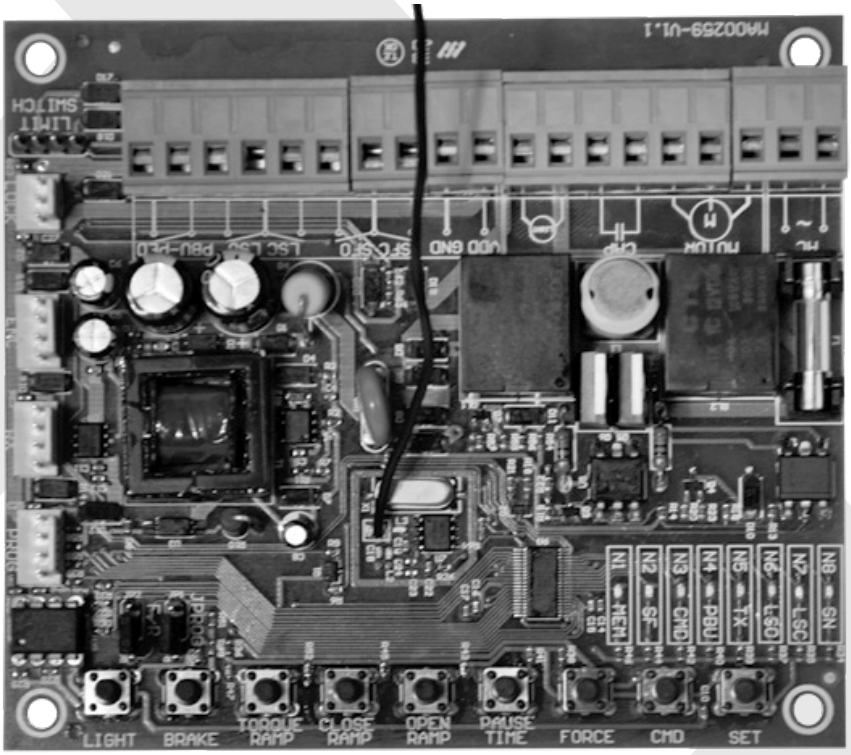
PT - ATENÇÃO: Não utilize o equipamento sem antes ler o manual de instruções.
EN - ATTENTION: Do not use this equipment without first reading the User's Manual.
ES – ATENCIÓN: No utilice el equipo sin antes leer el manual de instrucciones
FR - ATTENTION: N'utilisez pas l'appareil sans avoir lu le manuel d'instructions.

PT - MANUAL TÉCNICO CENTRAL DE COMANDO
EN - TECHNICAL MANUAL CONTROL BOARD
ES - MANUAL TÉCNICO TARJETA ELECTRÓNICA
FR - MANUEL TECHNIQUE PANNEAU DE COMMANDE

AGILITY HÍBRIDA



P08272 - 12/2022
Rev. 0

PT - PORTUGUÊS (manual original) 3
EN - ENGLISH (translated from the original manual) 25
ES – ESPAÑOL (traducido del manual original) 47
FR - FRANÇAIS (traduit du manuel original) 69

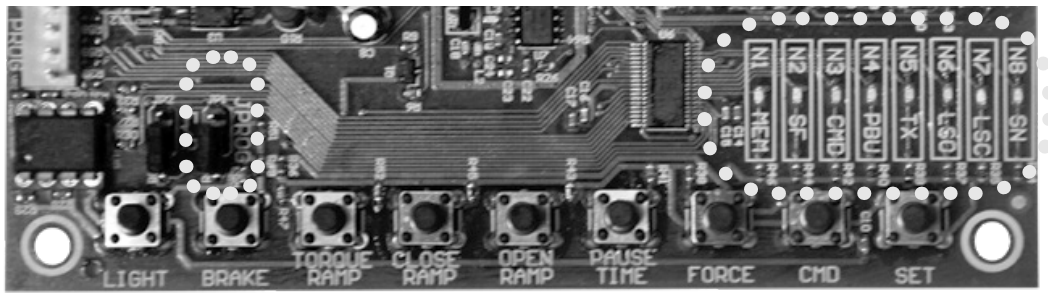
PT - PORTUGUÊS (manual original)

PRINCIPAIS CARACTERÍSTICAS

- Alimentação full range AC (100 – 230V).
- Receptor digital de rádio frequência 433,92MHz embarcado.
- Memória eeprom criptografada e destacável para armazenamento de 256 transmissores (código fixo e rolante) e programações da central.
- Fim de curso analógico, encoder digital ou híbrido.
- Todas as programações e configurações da central são realizadas via programador externo PROG e as principais via TACTLED.
- Memorização automática do tempo de percurso A/F (sistema analógico) ou posicionamento por encoder (sistema digital).
- Saídas para módulos de trava e luz de garagem.
- Entradas para receptor RF avulso, botoeira, fotocélula de fechamento e fotocélula de abertura.
- Sensoriamento digital de impacto com reversão do portão.
- Função pedestre (transmissor e botoeira externa).
- Entradas de fim de curso e botoeira, configuráveis como NA (normalmente aberto) ou NF (normalmente fechado).
- Entrada das fotocélulas de abertura e fechamento configuráveis como contatos NA (normalmente aberto) ou NF (normalmente fechado), saída pulsante ou saída analógica (sensor de borda).

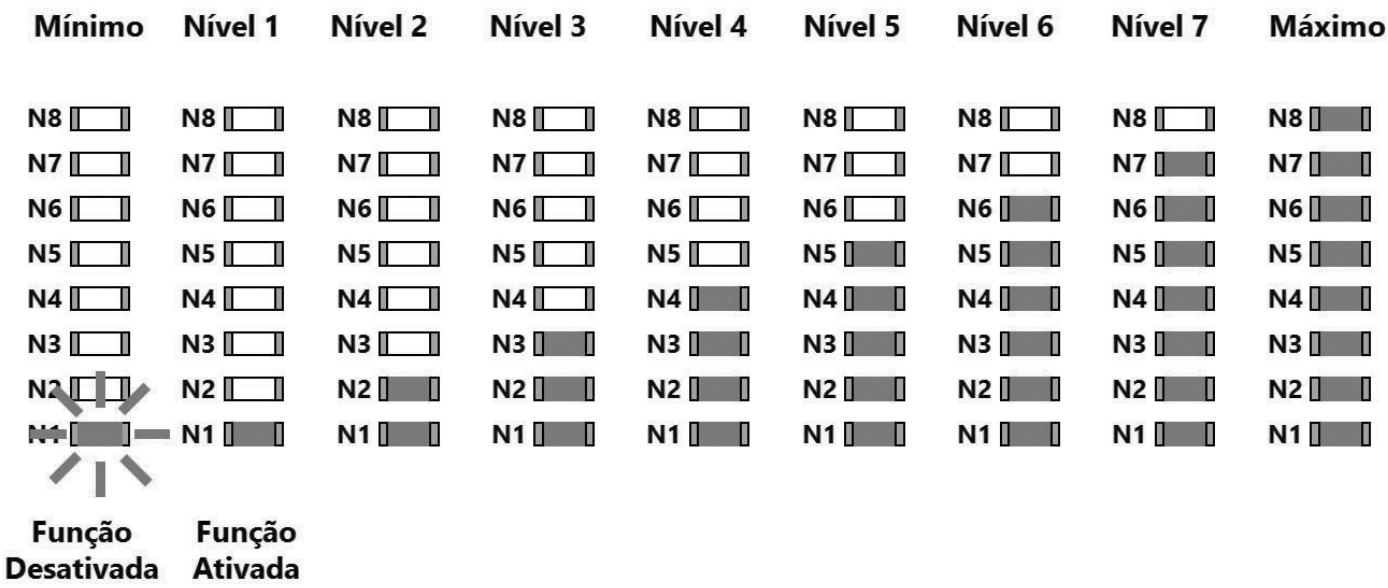
TABELA DE SINALIZAÇÃO DOS LEDs

Guia de sinalização dos LEDs da central, quando a mesma se encontra fora da programação, ou seja, com o jumper JPROG aberto.



LED	SINALIZAÇÃO
SN	• Piscadas a cada 7 segundos: Central ligada e operacional.
LSC	• Aceso: Sensor fim de curso de fechamento acionado.
LSO	• Aceso: Sensor fim de curso de abertura acionado.
TX	• Aceso: Comando por transmissor cadastrado.
PBU	• Aceso: Comando pela botoeira externa.
CMD	• Aceso: Comando pelo receptor avulso ou pelo botão CMD da tacled.
SF	• Aceso: Fotocélula de fechamento obstruída.
MEM	• Aceso : Memória vazia, sem cadastro de transmissores. • Apagado : Memória com cadastro de transmissores. • Piscando : Memória ausente ou com defeito. Neste caso, a central entrará em MODO DE FUNCIONAMENTO BÁSICO.

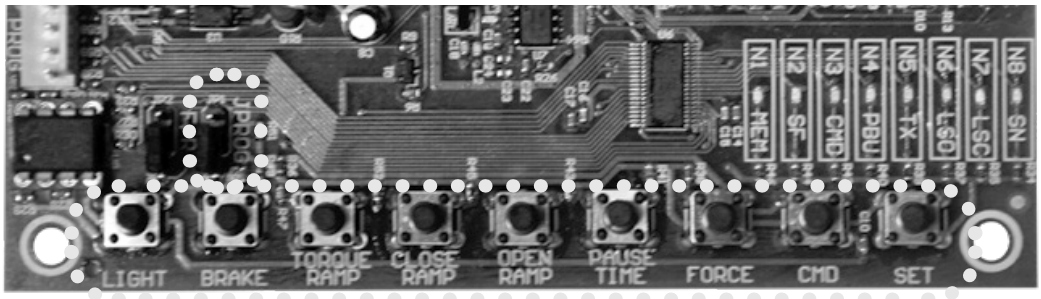
Funções programáveis com 9 níveis de ajustes



Funções programáveis com 2 níveis de ajustes

TABELA DE COMANDO PARA CONFIGURAÇÕES

Guia rápido de configurações, para se entrar no modo de programação da central, deverá fechar o jumper JPROG da placa.



BOTÃO	FUNÇÃO
SET	Gravar ou Apagar Transmissores
CMD	Comando na Abertura
FORCE	Força (Embreagem Eletrônica)
PAUSE TIME	Tempo de Fechamento Automático
OPEN RAMP	Rampa de Abertura
CLOSE RAMP	Rampa de Fechamento

TORQUE RAMP	Torque (Força) na Rampa
BRAKE	Freio
LIGHT	Tempo de Luz de Garagem

APAGAR TODOS OS TRANSMISSORES

Apaga e inicializa a memória para gravar novos transmissores.
Operações:
1. Portão deverá estar parado;
2. Fechar jumper JPROG;
3. Pressionar e liberar o botão SET da central (1 vez);
4. LED N5 (TX) deverá ficar aceso;
5. Pressionar e manter pressionado o botão SET da central por 10 segundos;
6. LED N8 deverá ficar aceso, sinalizando que excluiu todos os transmissores;
7. Para finalizar, retirar o jumper de JPROG.

GRAVAR TRANSMISSORES

Grava novos transmissores na central de comando, para que eles possam acioná-la.

Operações:
1. Portão deverá estar parado;
2. Fechar jumper JPROG;
3. Pressionar e liberar o botão SET da central (1 vez);
4. LED N5 (TX) deverá ficar aceso;
5. Pressionar e manter pressionado o botão do transmissor que se deseja gravar;
6. LED N8 deverá ficar piscando;
7. Pressionar e liberar o botão SET da central para confirmar a gravação;
8. LED N8 pisca 01 vez (botão do transmissor já gravado), pisca 02 vezes (botão do trasmissor já gravado e nova sincronização para controle código rolante) ou 03 vezes (memória cheia);
9. Liberar o botão do transmissor;
10. Voltar para passo 3 para gravar novo botão do transmissor;
11. Para finalizar, retirar jumper de JPROG.

COMANDO NA ABERTURA

Permissão de comando da botoeira ou transmissor funcionarem durante o percurso de abertura do portão.

Operações:
1. Portão deverá estar parado;
2. Fechar jumper JPROG;
3. Pressionar e liberar o botão CMD da central (1 vez), para exibir o atual ajuste.
4. Pressionar e liberar o botão CMD quantas vezes forem necessários, até que se alcance o ajuste desejado;
5. Para finalizar, retirar jumper de JPROG.

Sinalizações dos LEDs:
- N1 piscando = Função desabilitada.
- N1 aceso = Função habilitada.

FORÇA (EMBREAGEM ELETRÔNICA)

Para que a utilização deste dispositivo sensor de segurança seja eficaz, proceda da seguinte forma:
- Após a devida instalação do automatizador no portão, regule a embreagem eletrô-

nica de maneira que a força seja a mínima necessária para deslocar a folha do portão em todo o seu percurso, na abertura e fechamento.

Operações:
1. Portão deverá estar parado;
2. Fechar jumper JPROG;
3. Pressionar e liberar o botão FORCE da central (1 vez), para exibir o atual ajuste;
4. Pressionar e liberar o botão FORCE quantas vezes forem necessários, até que se alcance o ajuste desejado;
5. Para finalizar, retirar jumper de JPROG.

Sinalizações dos LEDs:
- N1 piscando = Desligado.
- N1 aceso = Mínimo.

...
- N8 aceso = Máximo.

SEMIAUTOMÁTICO / MODO AUTOMÁTICO (TEMPO DE PAUSA)

Ajuste do tempo para fechamento automático quando o portão encontrar o sensor fim de curso de abertura (LSO) ou o batente de abertura, indicando o fim da abertura.

Operações:
1. Portão deverá estar parado;
2. Fechar jumper JPROG;
3. Pressionar e liberar o botão PAUSE TIME da central (1 vez), para exibir o atual ajuste;
4. Pressionar e liberar o botão PAUSE TIME quantas vezes forem necessários, até que se alcance o ajuste desejado;
5. Para finalizar, retirar jumper de JPROG.

Sinalizações dos LEDs:
- N1 piscando = Semiautomático.
- N1 aceso = 5 seg.
- N2 aceso = 10 seg.
- N3 aceso = 30 seg.
- N4 aceso = 60 seg.
- N5 aceso = 90 seg.
- N6 aceso = 120 seg.
- N7 aceso = 180 seg.
- N8 aceso = 240 seg.

RAMPA DE ABERTURA

É a distância entre o stop mecânico de abertura e o local do percurso de onde a central entra em modo de torque pulsante para reduzir a velocidade do portão e desligá-lo no percurso memorizado, ou seja, a distância em que o automatizador começa a desacelerar no movimento de abertura do portão.

Operações:
1. Portão deverá estar parado;
2. Fechar jumper JPROG;
3. Pressionar e liberar o botão OPEN RAMP da central (1 vez), para exibir o atual ajuste;
4. Pressionar e liberar o botão OPEN RAMP quantas vezes forem necessários, até que se alcance o ajuste desejado;
5. Para finalizar, retirar jumper de JPROG.

Sinalizações dos LEDs:
- N1 piscando = Desligado

- N1 aceso = 5% do percurso.
- N2 aceso = 10% do percurso.
- N3 aceso = 15% do percurso.
- N4 aceso = 20% do percurso.
- N5 aceso = 25% do percurso.
- N6 aceso = 30% do percurso.
- N7 aceso = 35% do percurso.
- N8 aceso = 40% do percurso.

RAMPA DE FECHAMENTO

É a distância entre o stop mecânico de fechamento e o local do percurso de onde a central entra em modo de torque pulsante para reduzir a velocidade do portão e desligá-lo no percurso memorizado, ou seja, a distância em que o automatizador começa a desacelerar no movimento de fechamento do portão.

Operações:
1. Portão deverá estar parado;
2. Fechar jumper JPROG;
3. Pressionar e liberar o botão CLOSE RAMP da central (1 vez), para exibir o atual ajuste;
4. Pressionar e liberar o botão CLOSE RAMP quantas vezes forem necessários, até que se alcance o ajuste desejado;
5. Para finalizar, retirar jumper de JPROG.

Sinalizações dos LEDs:
- N1 piscando = Desligado
- N1 aceso = 5% do percurso.
- N2 aceso = 10% do percurso.
- N3 aceso = 15% do percurso.
- N4 aceso = 20% do percurso.
- N5 aceso = 25% do percurso.
- N6 aceso = 30% do percurso.
- N7 aceso = 35% do percurso.
- N8 aceso = 40% do percurso.

TORQUE (FORÇA) NA RAMPA

Este ajuste irá ajustar a velocidade do portão quando o seu percurso estiver dentro da região de rampa de desaceleração, ou seja, a "força" do automatizador na região de rampa de fim de curso, próximo aos pontos de parada do portão. Caso a rampa for desabilitada, o torque pulsante na rampa ficará inoperante.

Operações:
1. Portão deverá estar parado;
2. Fechar jumper JPROG;
3. Pressionar e liberar o botão TORQUE RAMP da central (1 vez), para exibir o atual ajuste;
4. Pressionar e liberar o botão TORQUE RAMP quantas vezes forem necessários, até que se alcance o ajuste desejado;
5. Para finalizar, retirar jumper de JPROG.

Sinalizações dos LEDs:
- N1 piscando = Desligado
- N1 aceso = Mínimo.

...
- N8 aceso = Máximo.

FREIO

É acionado ao desligar o motor por comando, ou, ao encontrar os sensores analó-

gicos (finais de curso).

Operações:
1. Portão deverá estar parado;
2. Fechar jumper JPROG;
3. Pressionar e liberar o botão BRAKE da central (1 vez), para exibir o atual ajuste;
4. Pressionar e liberar o botão BRAKE quantas vezes forem necessários, até que se alcance o ajuste desejado;
5. Para finalizar, retirar jumper de JPROG.

Sinalizações dos LEDs:
- N1 piscando = Desligado
- N1 aceso = Mínimo.

...
- N8 aceso = Máximo.

TEMPO DE LUZ DE GARAGEM

Seleciona o tempo em que a saída "LIGHT" ficará acionada após o fechamento do portão.
Durante ciclo de abertura ou fechamento do portão ou parado aberto, o módulo de relê ficará ligado. Quando a central finalizar o ciclo de fechamento, o módulo de relê será desligado após tempo programado.

Operações:
1. Portão deverá estar parado;
2. Fechar jumper JPROG;
3. Pressionar e liberar o botão LIGHT da central (1 vez), para exibir o atual ajuste;
4. Pressionar e liberar o botão LIGHT quantas vezes forem necessários, até que se alcance o ajuste desejado;
5. Para finalizar, retirar jumper de JPROG.

Sinalizações dos LEDs:
- N1 piscando = Desligamento imediato.
- N1 aceso = 5 seg.
- N2 aceso = 10 seg.
- N3 aceso = 30 seg.
- N4 aceso = 60 seg.
- N5 aceso = 90 seg.
- N6 aceso = 120 seg.
- N7 aceso = 180 seg.
- N8 aceso = 240 seg.

APAGANDO O PERCURSO E RECONFIGURAÇÃO PADRÃO DE FÁBRICA

Em uma única operação, apaga o percurso (trajeto) do automatizador memorizado pela central, e também, restaura as configurações para o padrão de fábrica.

Operações:
1. Portão deverá estar parado.
2. Manter o Jumper JPROG aberto.
3. Pressionar e manter pressionado o botão SET da central, o led SN ficará desligado.
4. Depois de 5 segundos, o led SN irá ficar aceso sinalizando que apagou o percurso.
5. Manter o botão SET ainda pressionado e com o led SN ainda aceso,
6. Depois de 10 segundos, o led SN irá piscar sinalizando que reconfigurou para o padrão de fábrica.
7. Liberar o botão SET, para finalizar operação.

NOTA:
1. Se for necessário executar somente a operação de apagar percurso, liberar o botão no item 5.

2. A execução da operação de reconfiguração de fábrica, também apagará o percurso do portão.

3. Ao executar a operação de apagar percurso, no próximo comando de abertura ou fechamento, a central irá automaticamente memorizar um novo percurso após primeiro ciclo completo do portão.

JUMPER F/R

Inverte o sentido de rotação do motor, o que é abertura passa a se tornar o fechamento e vice-versa, assim como também inverte a lógica dos sensores de fim de curso, LSO (abertura) e LSC (fechamento).

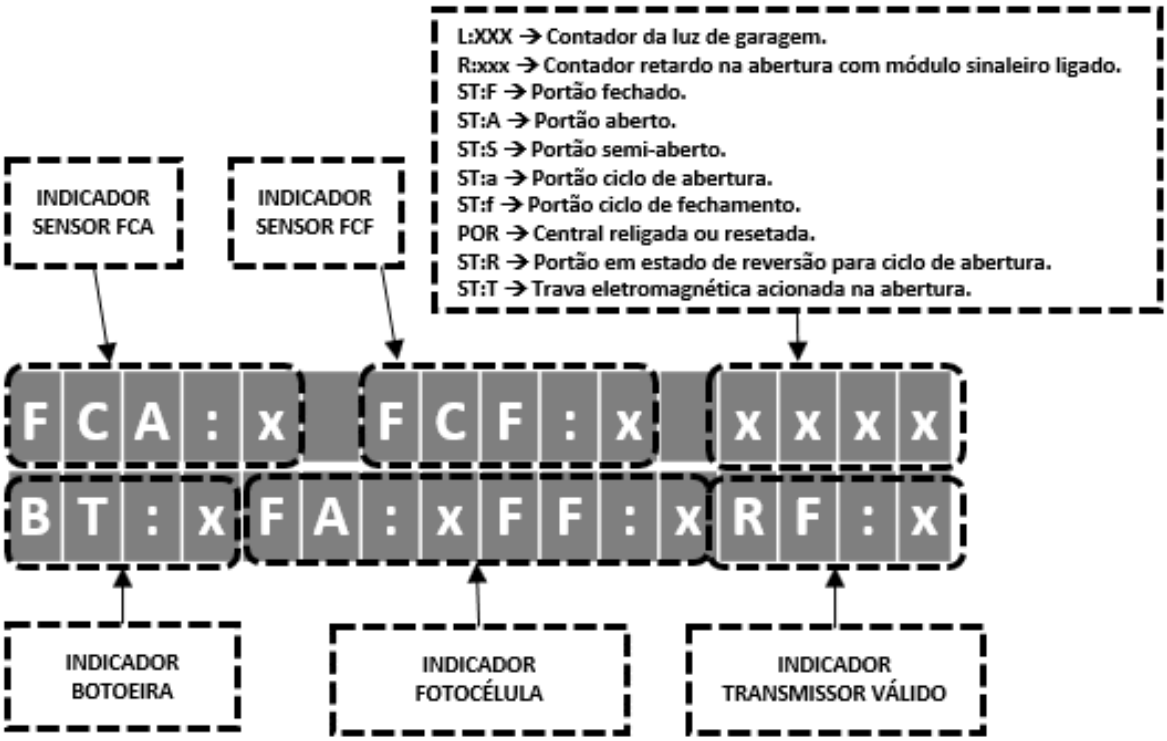
NOTA: Averiguar se no primeiro comando o portão abre. Caso esteja fechando, realize o procedimento acima.

TABELA DE CONFIGURAÇÃO PELO PROGRAMADOR "PROG"

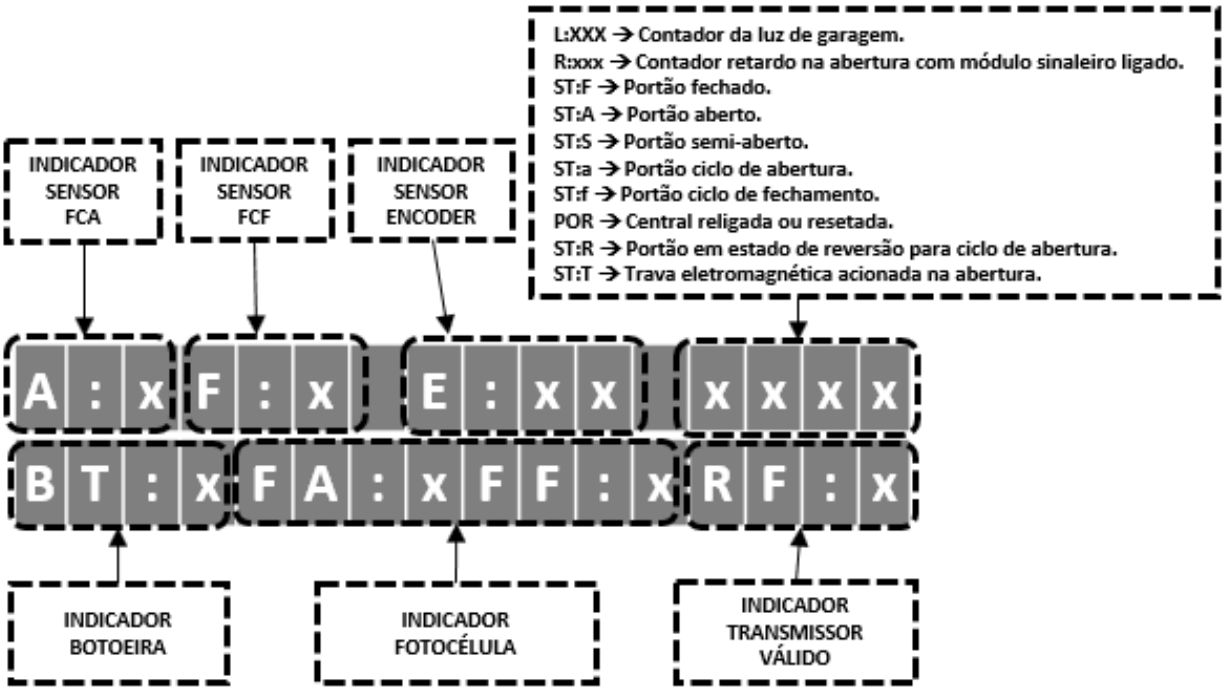
PROG: Permite realizar as configurações com mais precisão.
Enquanto o PROG estiver na central, os comandos pela botoeira, o botão CMD e o receptor avulso, ficarão desativados para comandos de acionamento do motor na central.
Somente o PROG consegue enviar comandos para abertura e fechamento do portão, com o botão (+) e também o transmissor cadastrado, se, estiver no tela principal de status dos sensores.
Mantendo qualquer tecla pressionada do PROG, após 3 segundos, entrará no modo de auto-repetição da tecla pressionada, que deixará mais veloz os avanços das telas ou ajustes.

Tela principal - Monitoramento dos sensores

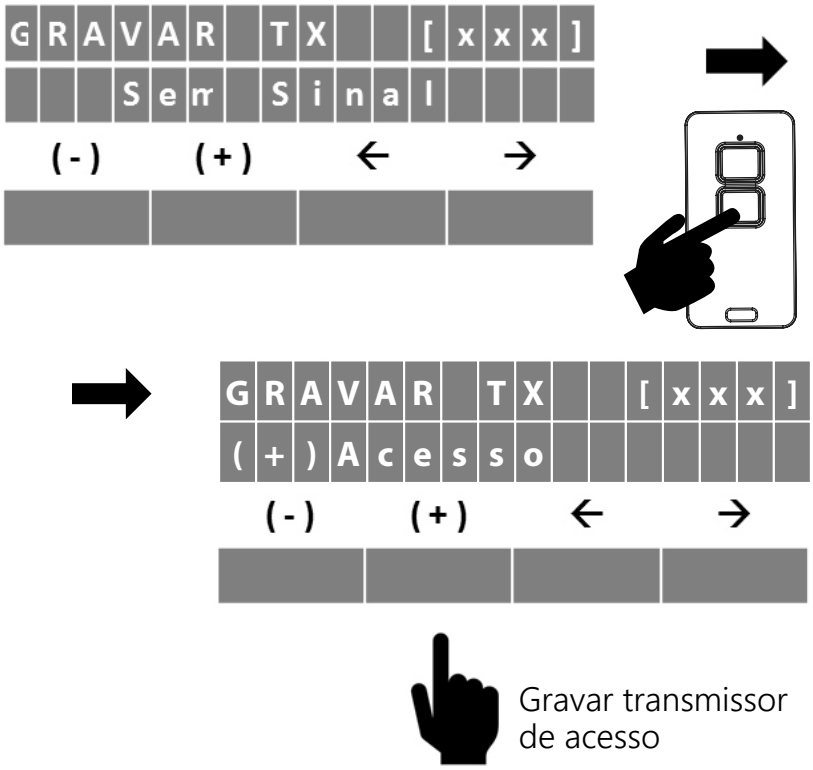
Configuração da tela principal para fim de curso analógico



Configuração da tela principal para fim de curso digital/encoder



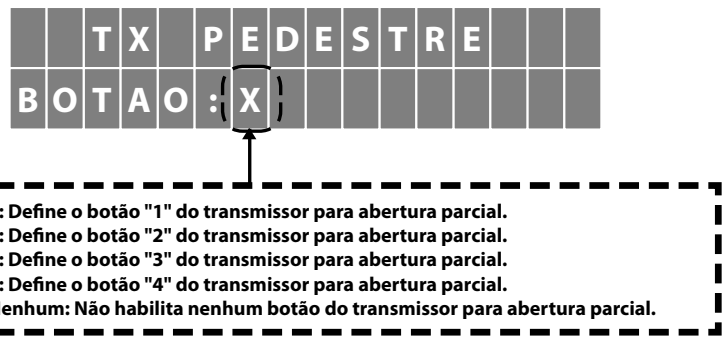
Gravando transmissores



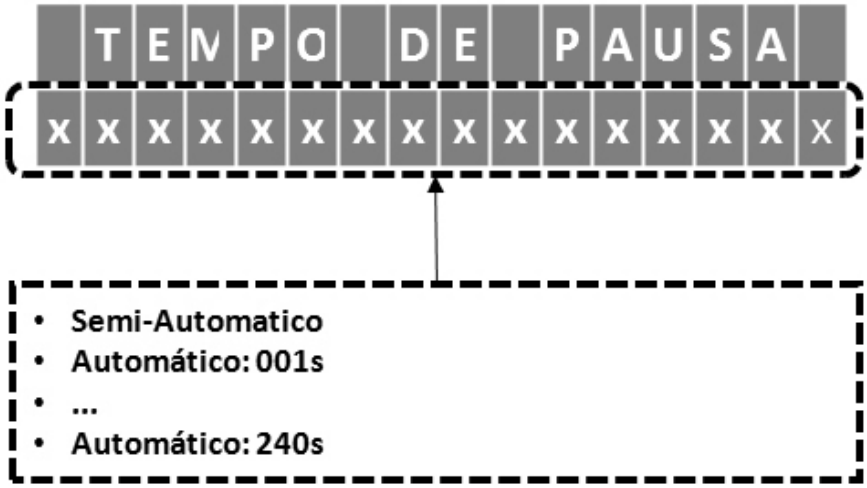


Tela de configuração da função pedestre - Abertura parcial

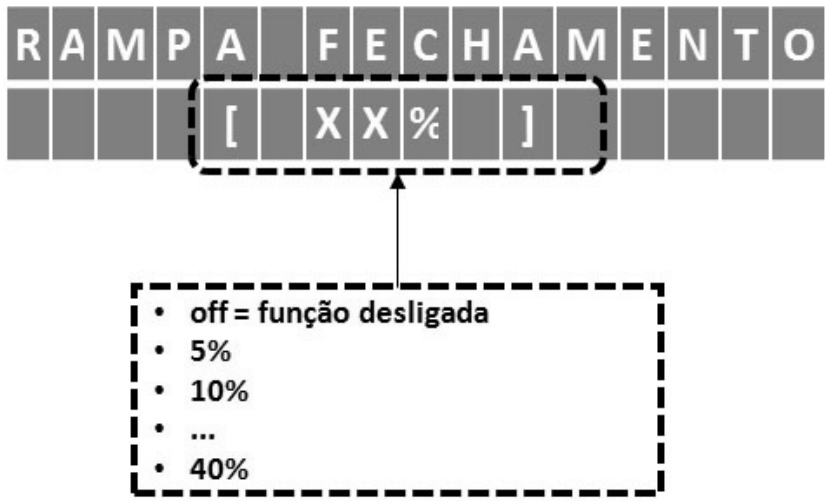
Definindo um botão do transmissor para função pedestre

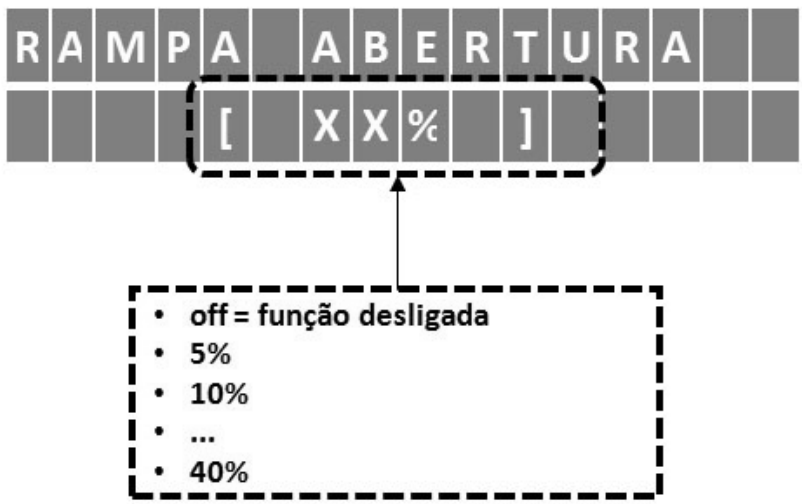


Modo fechamento automático

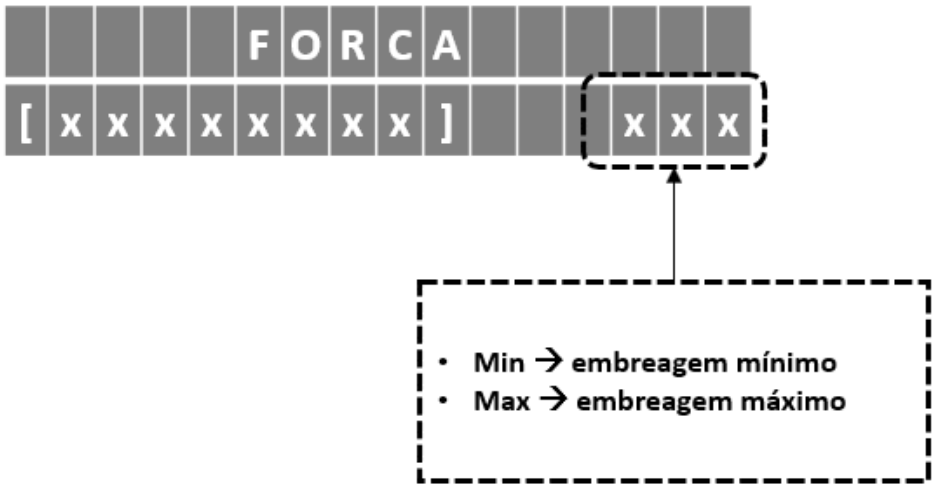


Área para reduzir a velocidade do portão

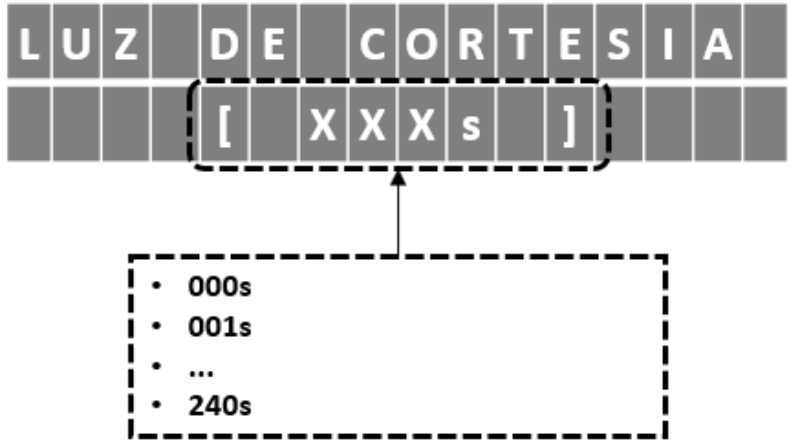




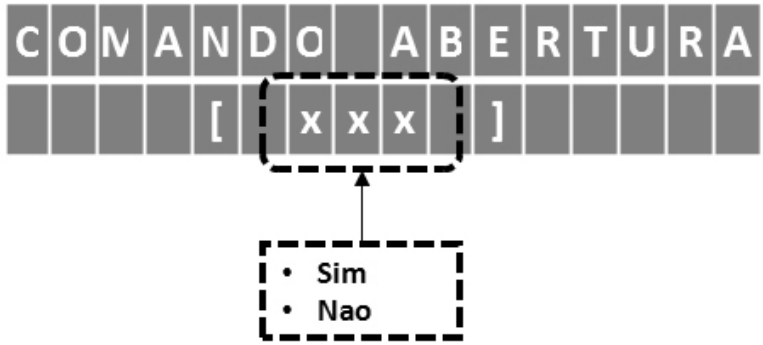
Embreagem eletrônica



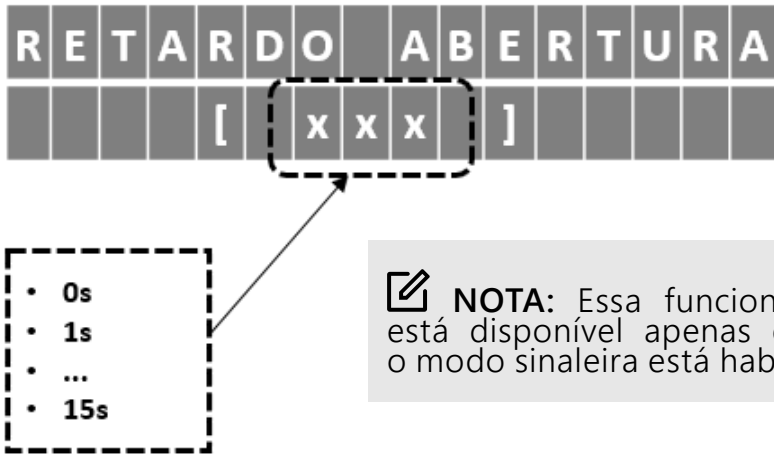
Tempo da luz de garagem ligada



Funcionamento do transmissor no ciclo de abertura

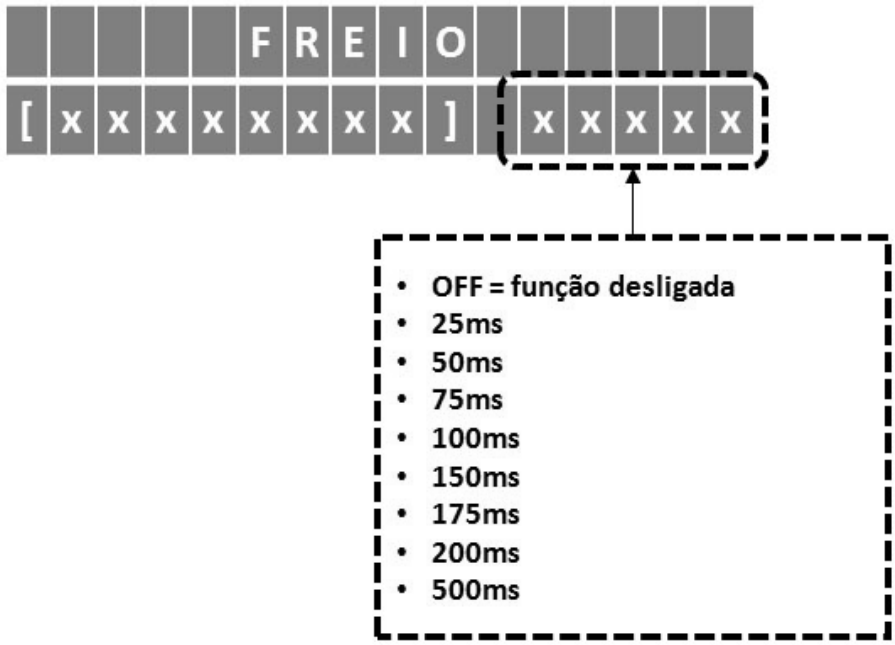


Tempo do sinaleiro com retardo na abertura do portão

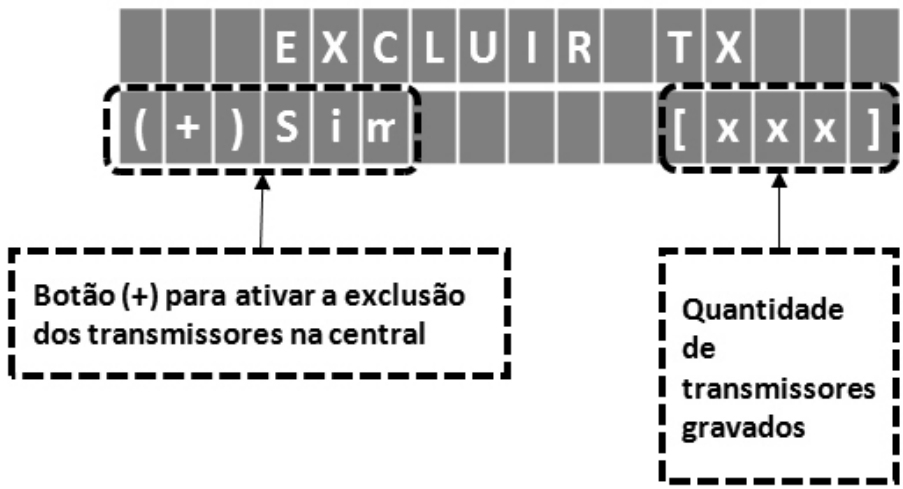


NOTA: Essa funcionalidade está disponível apenas quando o modo sinaleira está habilitado.

Tempo da frenagem eletrônica



Exclusão de todos os transmissores



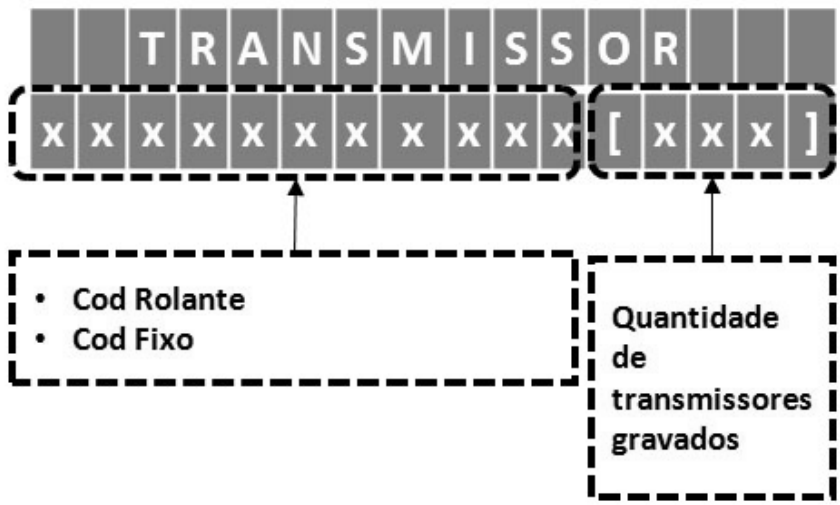
Restauração das configurações para padrão de fábrica



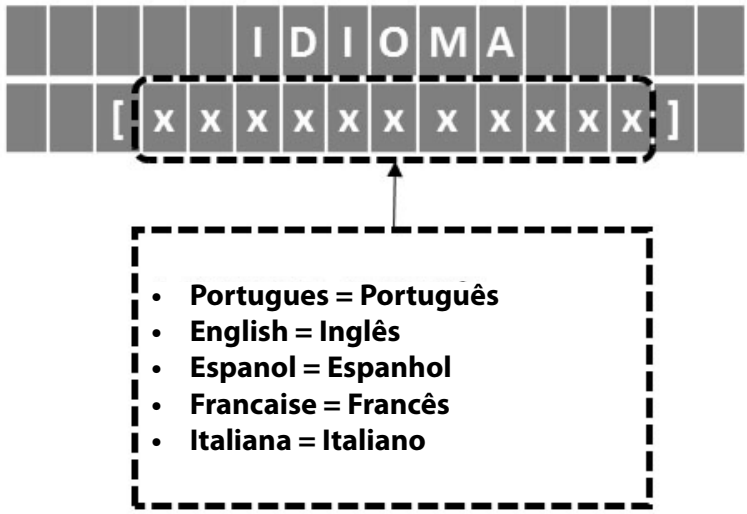
Tempo para reversão do portão para ciclo de abertura



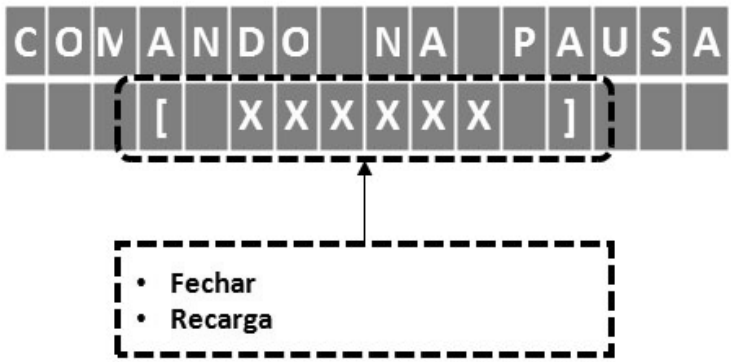
Seleção do tipo de dados do transmissor



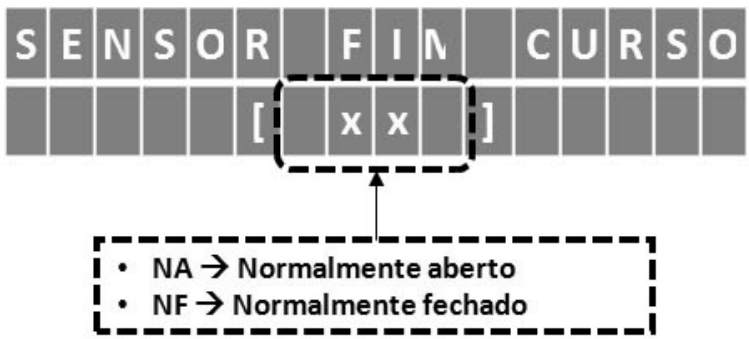
Seleção do idioma



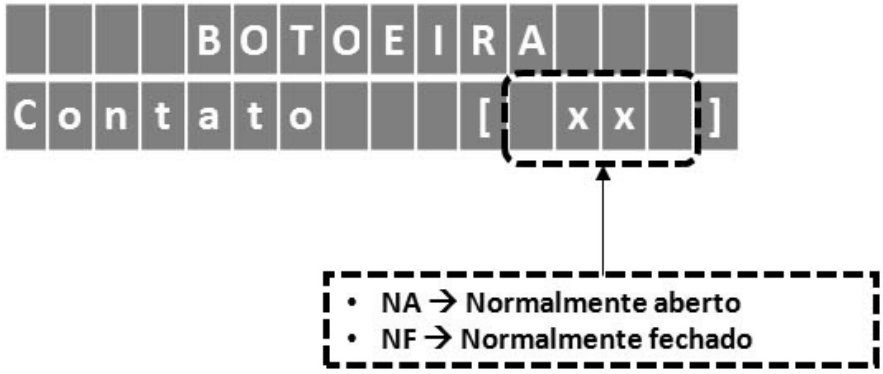
Ação do comando durante tempo pausa



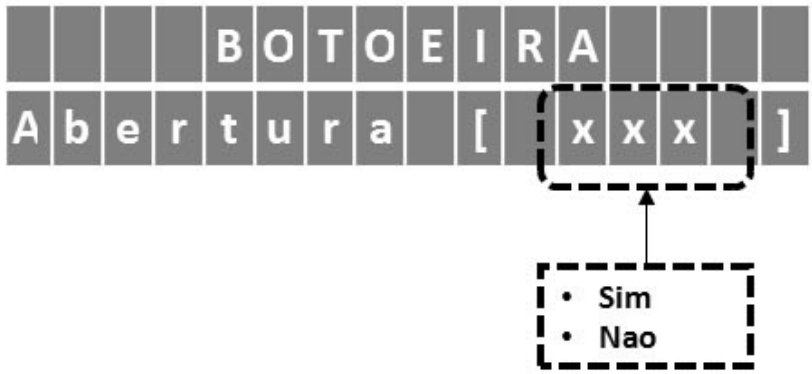
Tipo de contato do fim de curso analógico



Tipo de contato da botoeira

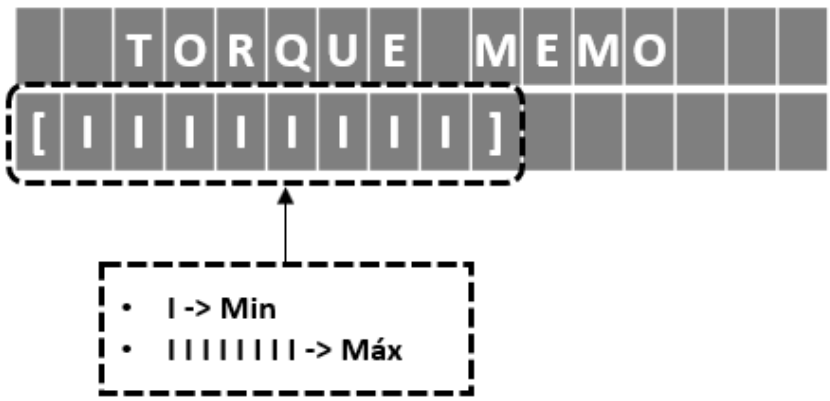


Funcionamento da botoeira no ciclo de abertura

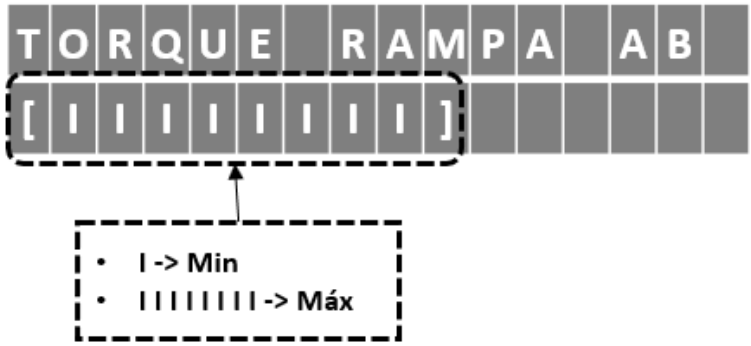


Seleção do tipo de força aplicada

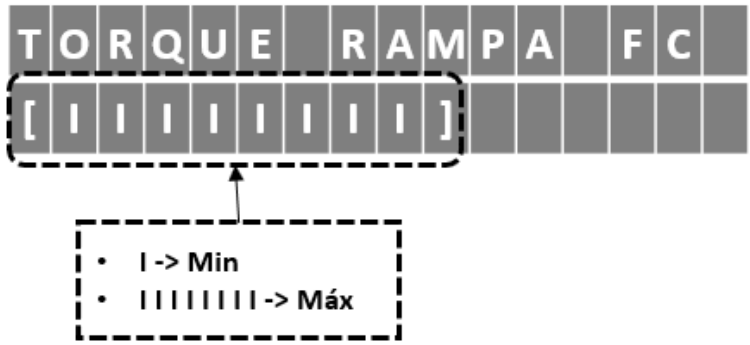
Força na memorização do percurso



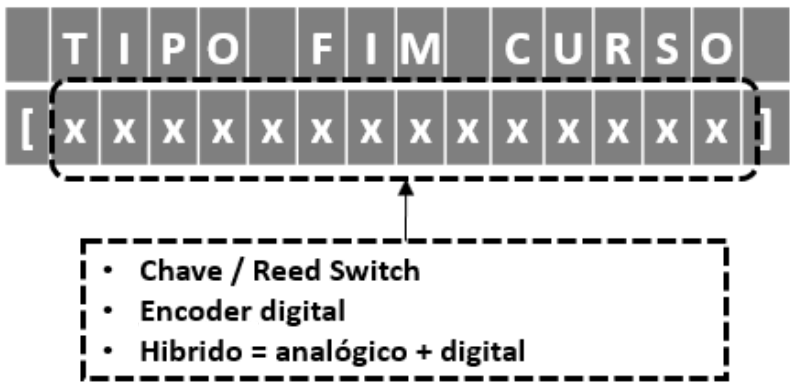
Força na rampa para redução velocidade da velocidade na abertura



Força na rampa para redução da velocidade no fechamento

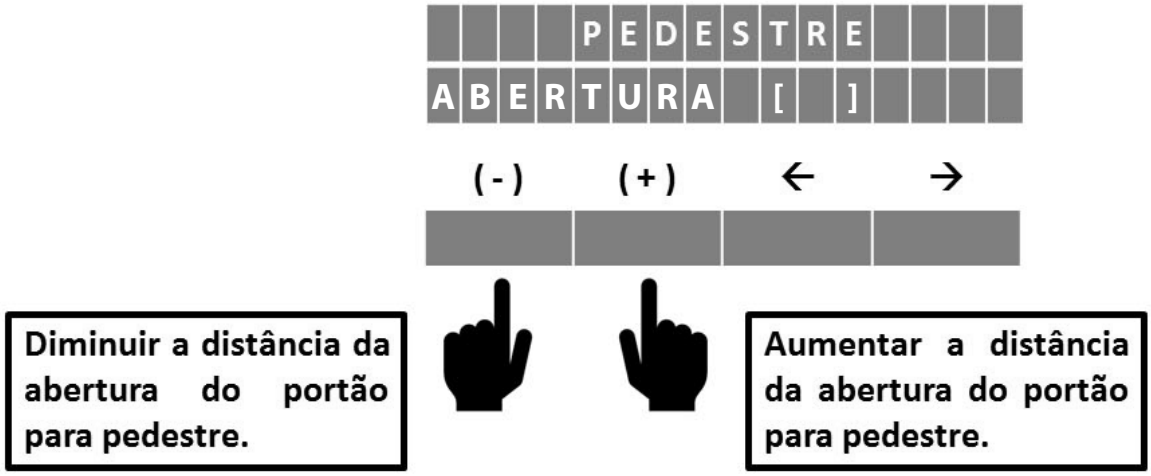


Seleciona o tipo do sistema de fim de curso do portão



Telas de configurações da função pedestre Abertura Parcial

Ajustando a distância de abertura do portão



NOTA: A distância de abertura do portão para passagem de pedestre será ativada **somente quando o portão estiver fechado** e também receber comando para abertura de um transmissor gravado como pedestre e/ou pela botoeira PBU quando programada como pedestre.

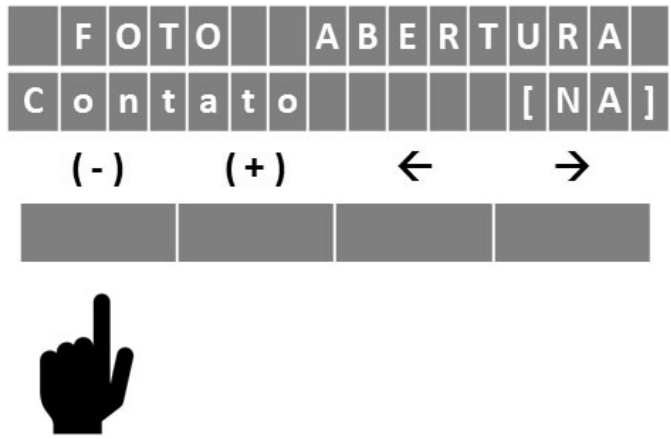
NOTA: Quando a função abertura de pedestre está habilitada, recomenda-se utilizar uma configuração de rampa de fechamento com valor acima de 25% do percurso.

Definindo a botoeira para função pedestre



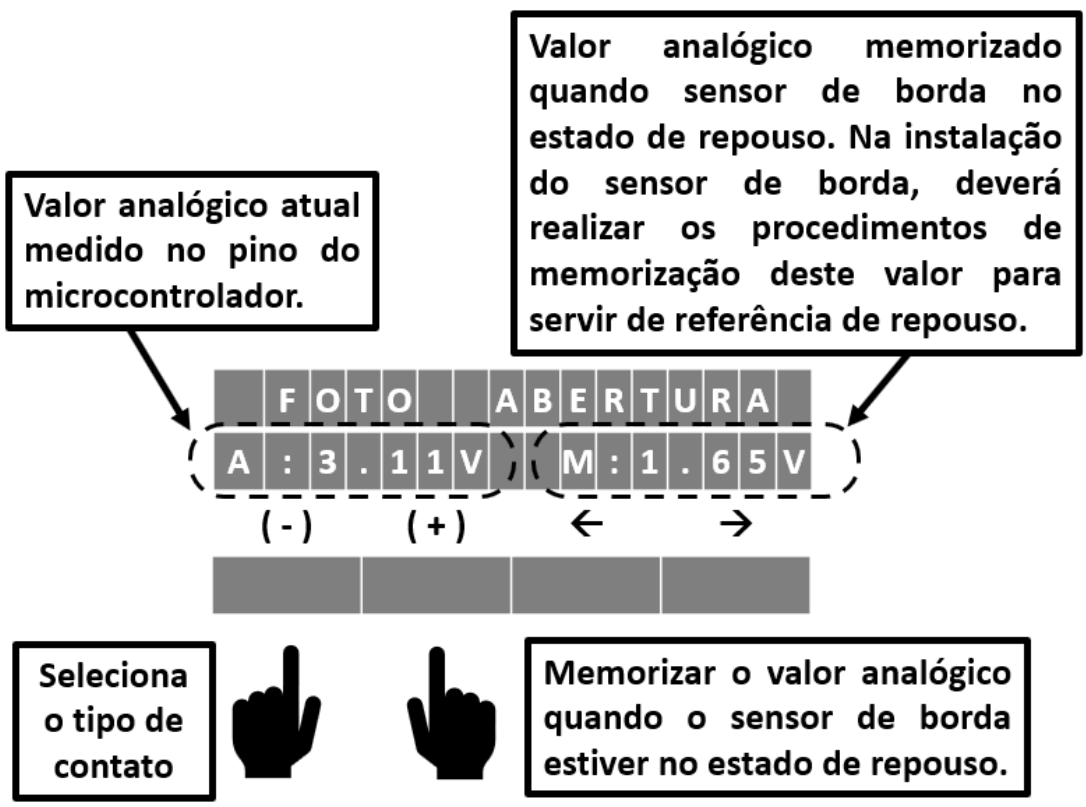
Telas de configurações da fotocélula de abertura / fechamento

Definindo a fotocélula saída contato N.A. (Normalmente Aberto)



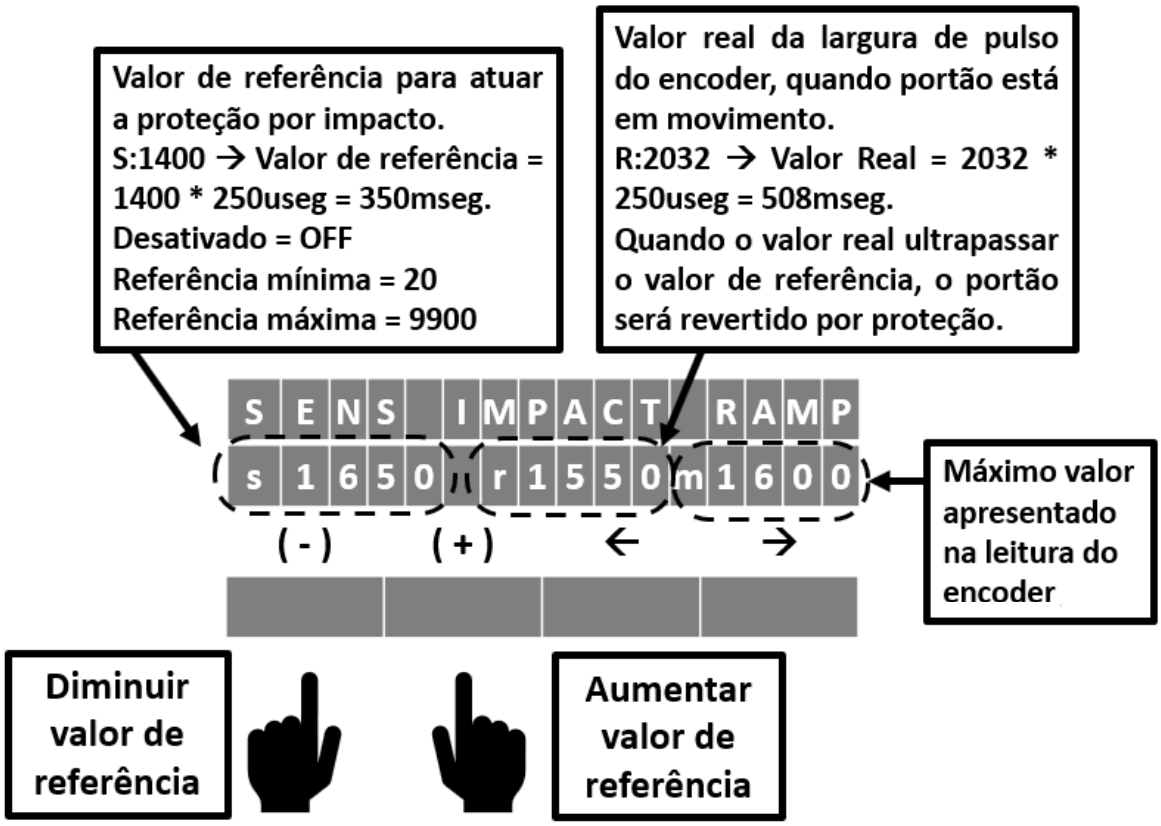
Seleciona o tipo de contato

Definindo a fotocélula saída analógica (sensor de borda)



Telas de configurações do sensor de impacto na rampa e percurso

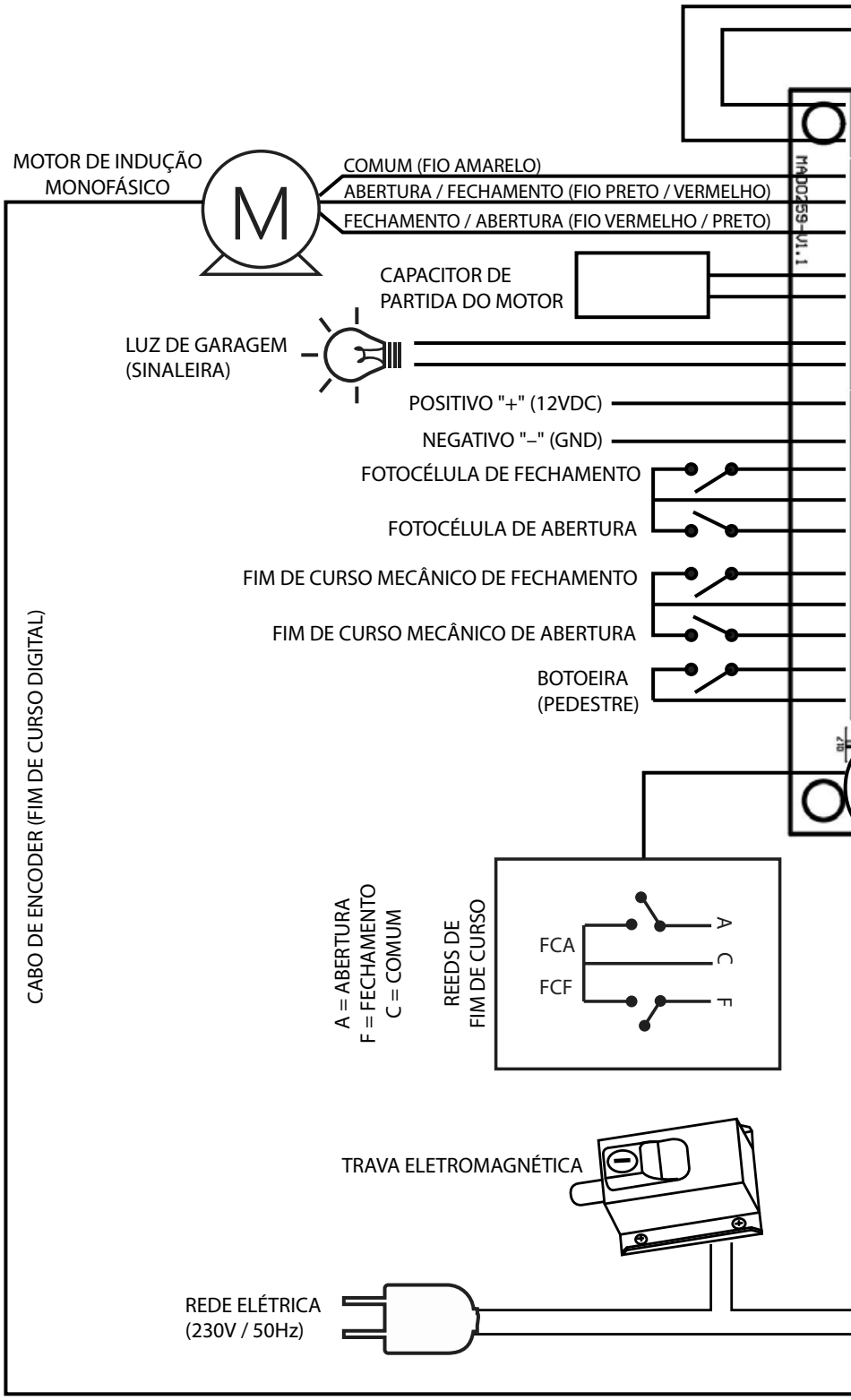
Definindo o pulso do encoder como referência de impacto

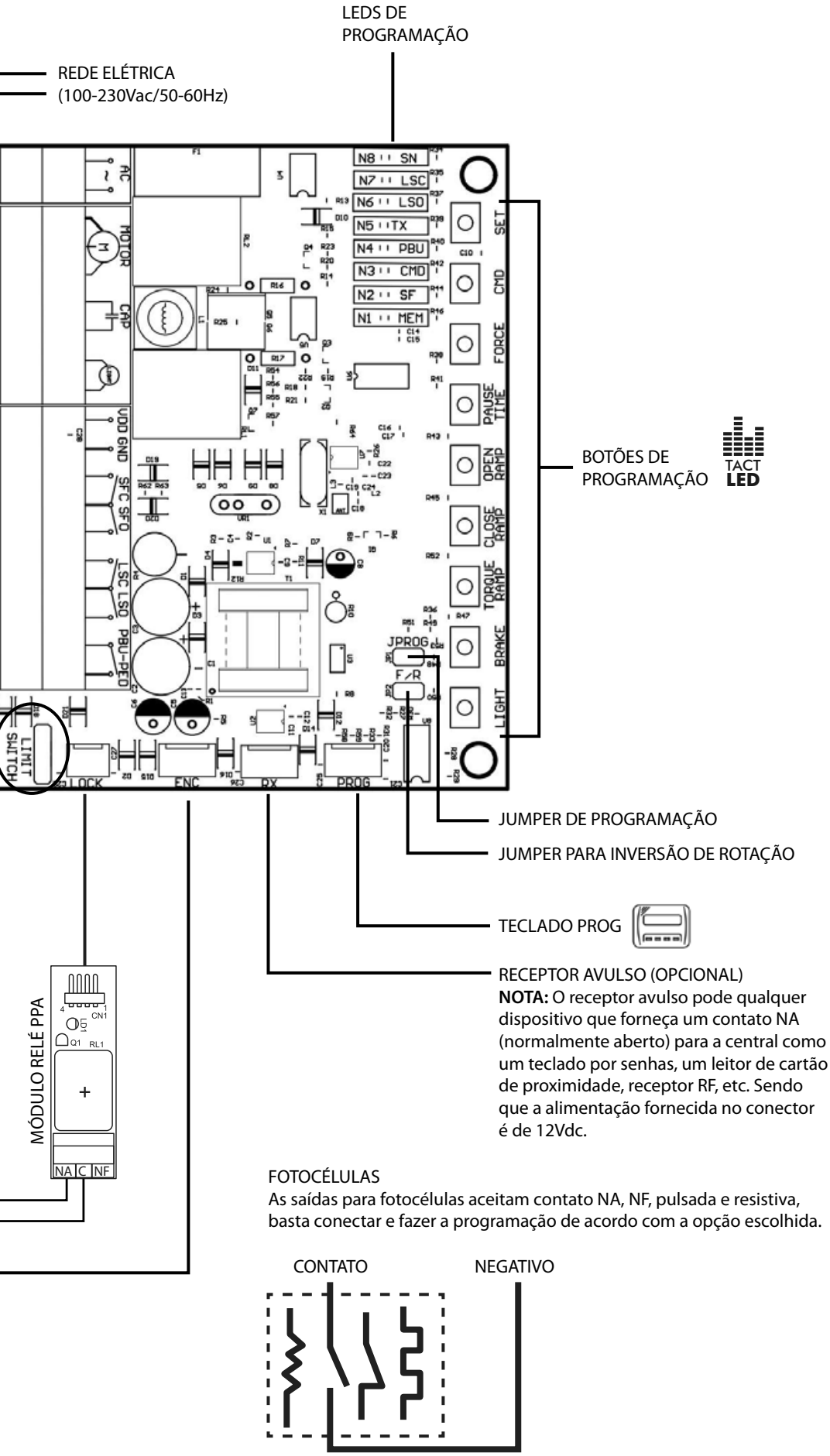


NOTAS QUANDO HOUVER PROTEÇÃO POR IMPACTO:

- **Durante ciclo de fechamento:** Reversão total até fim de curso de abertura.
- **Durante ciclo de abertura:** Reversão parcial por 5seg, apenas para liberar o portão do objeto.

NOTA: O mesmo procedimento pode ser usado nos ajustes de percurso.


MOTOR DE INDUÇÃO
MONOFÁSICO
M
COMUM (FIO AMARELO)
ABERTURA / FECHAMENTO (FIO PRETO / VERMELHO)
FECHAMENTO / ABERTURA (FIO VERMELHO / PRETO)
CAPACITOR DE
PARTIDA DO MOTOR
LUZ DE GARAGEM
(SINALEIRA)
POSITIVO "+" (12VDC)
NEGATIVO "–" (GND)
FOTOCÉLULA DE FECHAMENTO
FOTOCÉLULA DE ABERTURA
FIM DE CURSO MECÂNICO DE FECHAMENTO
FIM DE CURSO MECÂNICO DE ABERTURA
BOTOEIRA
(PEDESTRE)
CABO DE ENCODER (FIM DE CURSO DIGITAL)
A = ABERTURA
F = FECHAMENTO
C = COMUM
REEDS DE
FIM DE CURSO
FCA
FCF
A
C
F
TRAVA ELETROMAGNÉTICA
REDE ELÉTRICA
(230V / 50Hz)



NOTA: O receptor avulso pode qualquer dispositivo que forneça um contato NA (normalmente aberto) para a central como um teclado por senhas, um leitor de cartão de proximidade, receptor RF, etc. Sendo que a alimentação fornecida no conector é de 12Vdc.

DECLARAÇÃO CE DE INCORPORAÇÃO DE QUASE-MÁQUINAS

Identificação: *CE PPA 002 (Revisão: 0)*

Fabricante:
Nome da empresa: *MOTOPPAR INDÚSTRIA E COMÉRCIO DE AUTOMATIZADORES LTDA.*
Endereço: *AV. DR LABIENO DA COSTA MACHADO, 3526*
GARÇA, SÃO PAULO, 17406-200 – BRASIL

Representante / Pessoa autorizada a compilar o arquivo técnico:
Nome da empresa: *AUTOMATISMOS PPA EUROPA S.L*
Endereço: *CALLE JOAN FUSTER ORSTELLS, 13, LOC-3*
SAINT FELIU DE LLOBREGAT, 08980, BARCELONA – ESPAÑA

Essa declaração de conformidade é emitida sob única responsabilidade do fabricante, declarando que:

A seguinte quase-máquina é o objeto dessa declaração:
Tipo de produto: *Central eletrônica para automatização de portas, portões, cancelas e congêneres.*
Modelo: *Triflex Connect Brushless 24V CE, Triflex Connect CE, Triflex Connect Full Range CE, Triflex Connect Dupla CE, Agility Hibrida CE*

O objeto desta declaração descrito acima está em conformidade com todos os requisitos aplicáveis da diretiva 2006/42/EC

O objeto desta declaração descrito acima está em conformidade com a legislação harmonizada da Comunidade:

DIRETIVA 2014/30/UE DO PARLAMENTO EUROPEU E DO CONSELHO de 26 fevereiro 2014 relativa à harmonização da legislação dos Estados-Membros respeitante à compatibilidade eletromagnética.

DIRETIVA 2011/65/UE DO PARLAMENTO EUROPEU E DO CONSELHO de 8 junho 2011 relativa à restrição do uso de determinadas substâncias perigosas em equipamentos elétricos e eletrônicos

As normas harmonizadas consideradas para conformidade são:

Diretiva de máquinas (2006/42/EC):
BS EN 60335-1:2012+AC:2014+A11:2014, BS EN 60335-2-103:2015

Diretiva EMC (2014/30/EU):
EN IEC 61000-6-2:2019, EN IEC 61000-6-3:2021

Diretiva RoHS (2011/65/EU).

A documentação técnica relevante é compilada de acordo com o Anexo VII, parte B da diretiva 2006/42/EC;

Em resposta a uma solicitação embasada pelas autoridades nacionais, a informação relevante será transmitida;

A quase-máquina não deve ser colocada em serviço até que a máquina final à qual ela será incorporada tenha sido declarada em conformidade com as provisões da Diretiva de Máquinas (2006/42/EC)

GARÇA, BRASIL - 18/11/2022

Samuel Peres
CEO
MOTOPPAR INDÚSTRIA E COMÉRCIO DE AUTOMATIZADORES LTDA.

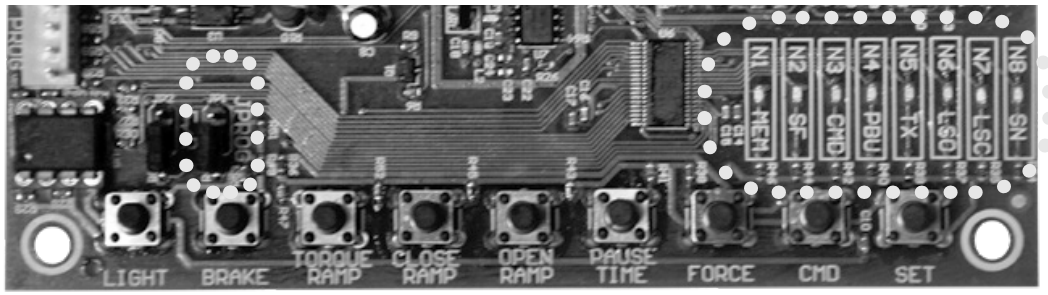
EN - ENGLISH (translated from the original manual)

MAIN FEATURES

- Full Range AC Power Supply (100 – 230V).
- Embedded 433.92MHz digital radio frequency receiver.
- Encrypted and detachable EEPROM memory for storage of 256 remote controls and control board programming.
- Analog limit switch, Digital Encoder or Hybrid system.
- All programming and settings of the control board are carried out by using TACT-LED technology or PROG (programmer).
- Automatic storage of 'O/C' (Opening/Closing) travel time (analog system) or position by encoder (digital / hybrid system).
- Output ports for lock and courtesy light modules.
- Input ports for loose RF receiver, pushbutton, closing and opening photocells.
- Digital impact sensing with reversion of the gate.
- 'Pedestrian' function (remote control and external pushbutton).
- Limit switches and pushbutton input ports, configurable as NO (normally open) or NC (normally closed).
- The input of the opening and closing photocells is configurable as either NO (normally open) or NC (normally closed) contacts, pulse output or analog output (edge sensor).

CHART: LED INDICATIONS

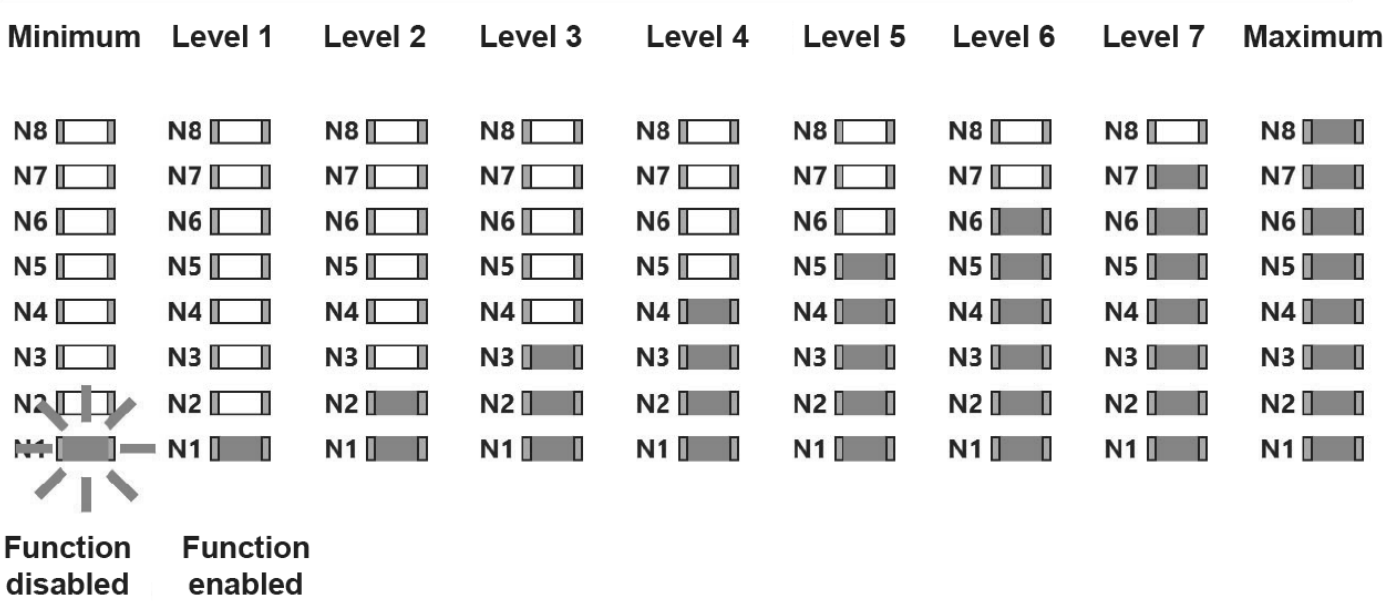
Guide for the functions of the indicator LEDs on the board, when it is not in programming mode, i.e., 'JPROG' jumper open.



LED	INDICATION
SN	• Flashes every 7 seconds: Control board switched on and operational.
LSC	• Lit: Closing limit switch sensor activated.
LSO	• Lit: Opening limit switch sensor activated.
TX	• Lit: Command by registered control remote.
PBU	• Lit: Command by external pushbutton.
CMD	• Lit: Command by loose receiver or by the tacled 'CMD' button.
SF	• Lit: Closing photocell blocked.
MEM	• Lit: Empty memory, without remote controls registered. • Off: Memory with register of remote controls. • Flashing: Memory missing or defective. In this case, the control board will enter BASIC OPERATION MODE.

LED INDICATIONS - 'PROG' Jumper closed - Programming levels status

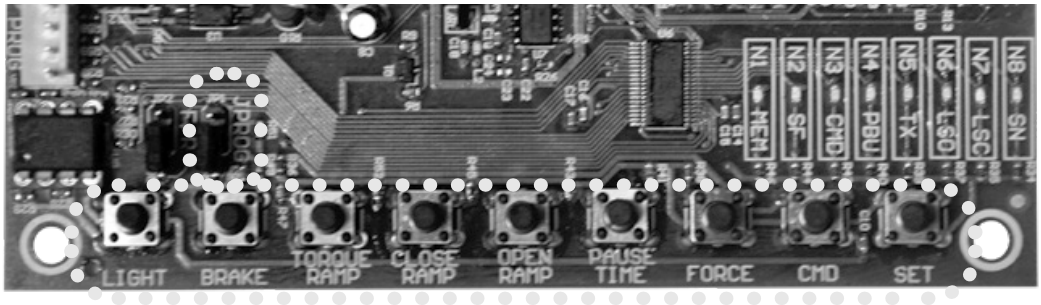
Programmable functions with 9 adjustment levels



Programmable functions with 2 adjustment levels

CHART: COMMAND SETTINGS

Quick configuration guide. In order to enter programming mode, one must close the 'JPROG' jumper on the board.



BUTTON	FUNCTION
SET	Add or erase remote controls
CMD	Command received when opening
FORCE	Strength (Electronic clutch)
PAUSE TIME	Automatic closing time
OPEN RAMP	Opening ramp
CLOSE RAMP	Closing ramp

TORQUE RAMP	Ramp Torque (Strength)
BRAKE	Brake
LIGHT	Courtesy light time

ERASING ALL REMOTE CONTROLS

Erases and boots the memory in order to add new remote controls.
Instructions:
1. The gate must be still;
2. Close the 'JPROG' jumper;
3. Press and release the 'SET' button on the control board (once);
4. 'N5' (TX) LED must remain lit;
5. Press the 'SET' button on the control board and keep it pressed for 10 seconds;
6. 'N8' LED must remain lit, indicating that all remote controls have been erased from the memory;
7. In order to finish, open the 'JPROG' jumper.

ADDING REMOTE CONTROLS

It adds new remote controls to the control board, so that they can trigger it.

Instructions:
1. The gate must be still;
2. Close the 'JPROG' jumper;
3. Press and release the 'SET' button (once);
4. 'N5' (TX) LED must remain lit;
5. Press the button of the remote control one wants to add and keep it pressed;
6. 'N8' LED must remain flashing;
7. Press and release the 'SET' button on the board to confirm the operation;
8. 'N8' LED flashes once (button already added), blinks twice (button already added and new synchronization for a Rolling Code Remote control) or three times (memory full);
9. Release the button of the remote control;
10. Go back to step 3 to add a new button of the remote control;
11. In order to finish, open the 'JPROG' jumper.

COMMAND RECEIVED DURING OPENING

Permission for a command from either a pushbutton or a remote control to be accepted during the opening maneuver.

Instructions:
1. The gate must be still;
2. Close the 'JPROG' jumper;
3. Press and release the 'CMD' button on the board (once) to show the current adjustment.
4. Press and release the 'CMD' button as many times as necessary until one reaches the desired adjustment;
5. In order to finish, open the 'JPROG' jumper.

LED indications:
- 'N1' flashing = Function disabled.
- 'N1' lit = Function enabled.

STRENGTH (ELECTRONIC CLUTCH)

In order to assure the efficiency of this security sensor device, proceed as follows:

- After properly installing the gate opener, adjust the electronic clutch so that the strength necessary to a complete gate maneuver is minimum when the device is both opening and closing.

Instructions:
1. The gate must be still;
2. Close the 'JPROG' jumper;
3. Press and release the 'FORCE' button on the board (once) to show the current adjustment;
4. Press and release the 'FORCE' button as many times as necessary until one reaches the desired adjustment;
5. In order to finish, open the 'JPROG' jumper.

LED indications:
- 'N1' flashing = Off.
- 'N1' lit = Minimum.

...
- 'N8' lit = Maximum.

SEMI-AUTOMATIC / AUTOMATIC MODE (PAUSE TIME)

It is the time adjustment for the automatic closing when the gate reaches the opening limit switch (LSO) or the opening stop, indicating the limit of the opening maneuver.

Instructions:
1. The gate must be still;
2. Close the 'JPROG' jumper;
3. Press and release the 'PAUSE TIME' button on the board (once) to show the current adjustment;
4. Press and release the 'PAUSE TIME' button as many times as necessary until one reaches the desired adjustment;
5. In order to finish, open the 'JPROG' jumper.

LED indications:
- 'N1 flashing = Semi-automatic.
- 'N1 lit = 5 seconds.
- 'N2' lit = 10 seconds.
- 'N3' lit = 30 seconds.
- 'N4' lit = 60 seconds.
- 'N5' lit = 90 seconds.
- 'N6' lit = 120 seconds.
- 'N7' lit = 180 seconds.
- 'N8' lit = 240 seconds.

OPENING RAMP

It is the distance between the opening mechanical stop and the point of the path where the electronic board enters torque control mode in order to decrease the speed of the gate and turn the opener off on the acquired path, i.e., the distance in which the opener starts decelerating when opening the gate.

Instructions:
1. The gate must be still;
2. Close the 'JPROG' jumper;
3. Press and release the 'OPEN RAMP' button on the board (once) to show the current adjustment;
4. Press and release the 'OPEN RAMP' button as many times as necessary until one reaches the desired adjustment;
5. In order to finish, open the 'JPROG' jumper.

LED indications:
- 'N1' flashing = Function disabled
- 'N1' lit = 5% of the gate path.
- 'N2' lit = 10% of the gate path.
- 'N3' lit = 15% of the gate path.
- 'N4' lit = 20% of the gate path.
- 'N5' lit = 25% of the gate path.
- 'N6' lit = 30% of the gate path.
- 'N7' lit = 35% of the gate path.
- 'N8' lit = 40% of the gate path.

CLOSING RAMP

It is the distance between the closing mechanical stop and the point of the path where the electronic board enters torque control mode in order to decrease the speed of the gate and turn the opener off on the acquired path, i.e., the distance in which the opener starts decelerating when closing the gate.

Instructions:
1. The gate must be still;
2. Close the 'JPROG' jumper;
3. Press and release the 'CLOSE RAMP' button on the board (once) to show the current adjustment;
4. Press and release the 'CLOSE RAMP' button as many times as necessary until one reaches the desired adjustment;
5. In order to finish, open the 'JPROG' jumper.

LED indications:
- 'N1' flashing = Function disabled
- 'N1' lit = 5% of the gate path.
- 'N2' lit = 10% of the gate path.
- 'N3' lit = 15% of the gate path.
- 'N4' lit = 20% of the gate path.
- 'N5' lit = 25% of the gate path.
- 'N6' lit = 30% of the gate path.
- 'N7' lit = 35% of the gate path.
- 'N8' lit = 40% of the gate path.

TORQUE (STRENGTH) ON THE RAMP

This adjustment decreases the gate speed when it is within the deceleration ramp area, i.e., the "strength" of the gate opener in the area of the limit switch ramp, close to the stops of the gate. In case it is disabled, the torque control on the ramp will be inoperative.

Instructions:
1. The gate must be still;
2. Close the 'JPROG' jumper;
3. Press and release the 'TORQUE RAMP' button on the board (once) to show the current adjustment;
4. Press and release the 'TORQUE RAMP' button as many times as necessary until one reaches the desired adjustment;
5. In order to finish, open the 'JPROG' jumper.

LED indications:
- 'N1' flashing = Function disabled
- 'N1' lit = Minimum.

...
- 'N8' lit = Maximum.

BRAKE

It is activated when the motor is turned off by a command, or when the opener reaches the analog sensors (limit switches).

Instructions:
1. The gate must be still;
2. Close the 'JPROG' jumper;
3. Press and release the 'BRAKE' button on the board (once) to show the current adjustment;
4. Press and release the 'BRAKE' button as many times as necessary until one reaches the desired adjustment;
5. In order to finish, open the 'JPROG' jumper.

LED indications:
- • 'N1' flashing = Function disabled
- • 'N1' lit = Minimum.

...
- • 'N8' lit = Maximum.

COURTESY LIGHT TIME

It selects the time in which the 'LIGHT' output will remain activated after the gate closes.
During the opening or closing maneuver, or when the gate is still and open, the relay module will remain enabled. Whenever the control board finishes the closing maneuver, the relay module will be disabled after the time set.

Instructions:
1. The gate must be still;
2. Close the 'JPROG' jumper;
3. Press and release the 'LIGHT' button on the board (once) to show the current adjustment;
4. Press and release the 'LIGHT' button as many times as necessary until one reaches the desired adjustment;
5. In order to finish, open the 'JPROG' jumper.

LED indications:
- 'N1' flashing = Immediate shutdown.
- 'N1' lit = 5 seconds.
- 'N2' lit = 10 seconds.
- 'N3' lit = 30 seconds.
- 'N4' lit = 60 seconds.
- 'N5' lit = 90 seconds.
- 'N6' lit = 120 seconds.
- 'N7' lit = 180 seconds.
- 'N8' lit = 240 seconds.

ERASING THE ACQUIRED PATH AND RESTORING THE DEFAULT FACTORY SETTINGS

In a single operation, it erases the path (travel) of the gate acquired (memorized) by the control unit as well as it restores the default factory settings.

Instructions:
1. The gate must be still.
2. Keep the 'JPROG' jumper open.
3. Press the 'SET' button on the control unit and keep it pressed; the 'SN' LED will remain off.

4. After 5 seconds, the 'SN' LED will flash, indicating that the path has been successfully erased.
5. Keep the 'SET' button pressed while the 'SN' LED is still lit.
6. After 10 seconds, the 'SN' LED will flash, indicating that the default factory setting has been restored.
7. Release the 'SET' button in order to finish the operation.

NOTE:

1. If it is necessary to execute only the operation to erase the path, release the button (item 5).

2. By performing the factory reset operation, one will also erase the gate path.

3. When performing the operation to erase the path, in the next opening or closing command, the control board will automatically acquire (memorize) a new path after the first complete cycle of the gate.

'F/R' JUMPER

It reverses the direction of rotation of the motor, what is opening becomes closing and vice versa; it also reverses the logic of the limit switch sensors, LSO (opening) and LSC (closing).

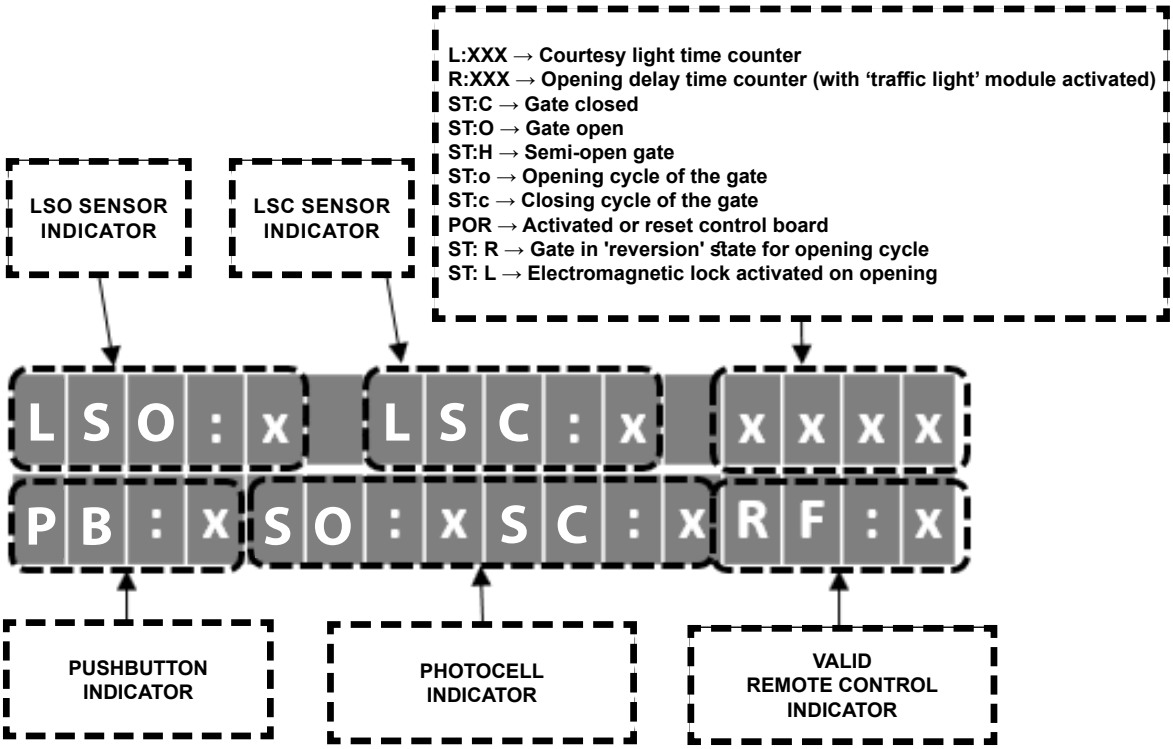
NOTE: Check if in the first command the gate opens. If it is closing, realize the procedure above.

CHART: SETTING THROUGH 'PROG' (PROGRAMMING TOOL)

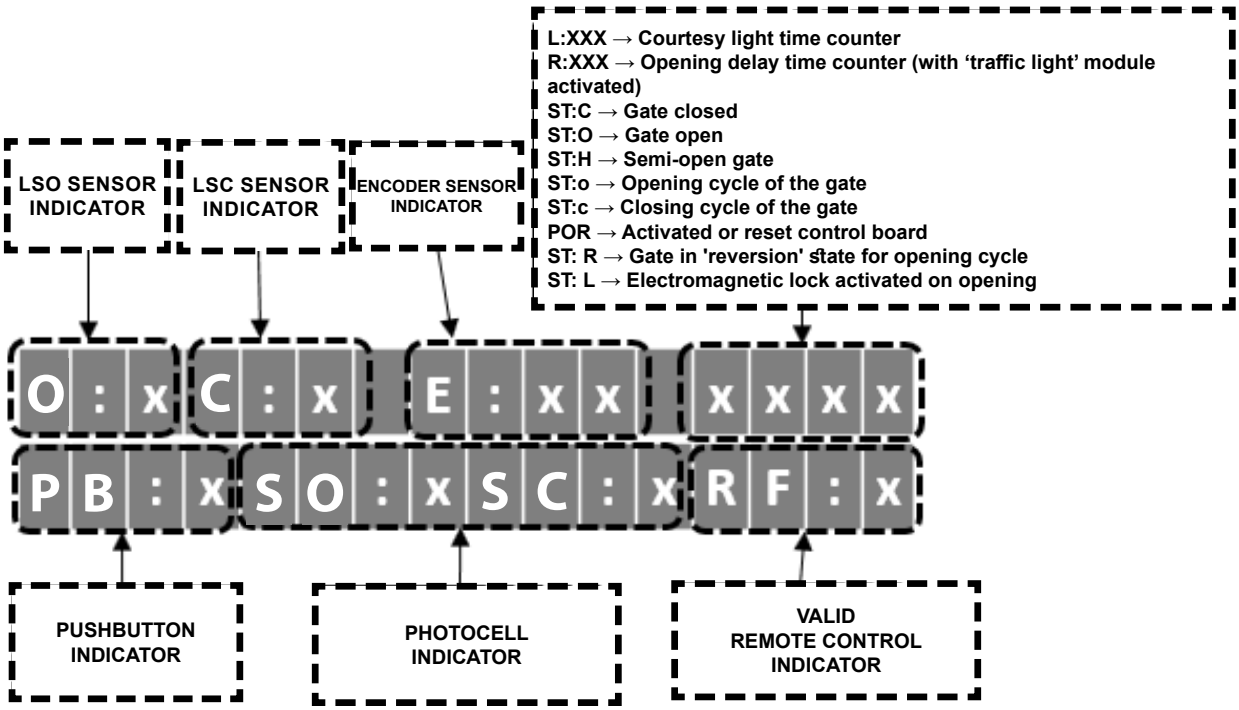
PROG: It allows one to set the control board in a more
precise manner.
While the PROG is connected to the control unit, pushbuttons, the 'CMD' button and loose receivers will be inoperative for motor activation commands on the control board.
Only by using PROG one can send open / close commands to tha gate, by pressing the '+' button. One can also use an added remote control, if it is on the main screen (sensors' status).
By keeping any button of the PROG pressed, after 3 seconds, it will enter the self-repetition mode of the pressed button, which will provide you with more agility to navigate between the screens or adjustments.

Main screen - Sensor monitoring

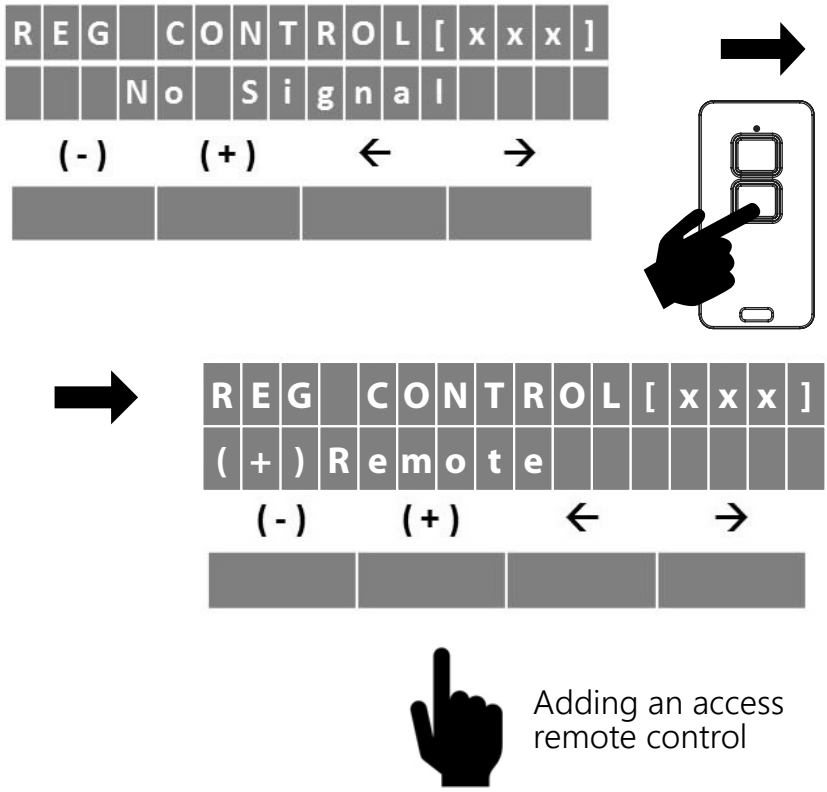
Setting of the main screen for analog limit switch



Setting of the main screen for digital limit switch / encoder

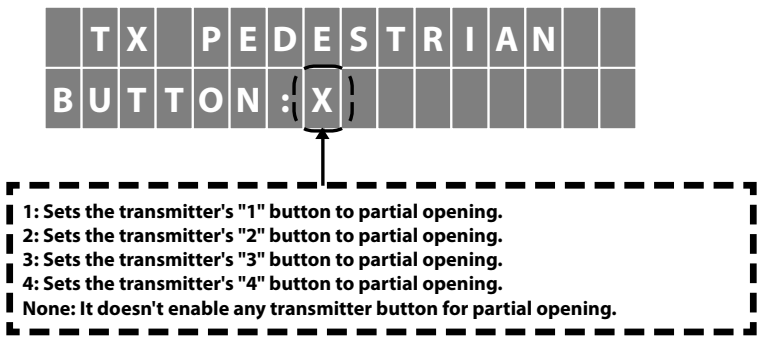


Adding a remote control for opening / closing

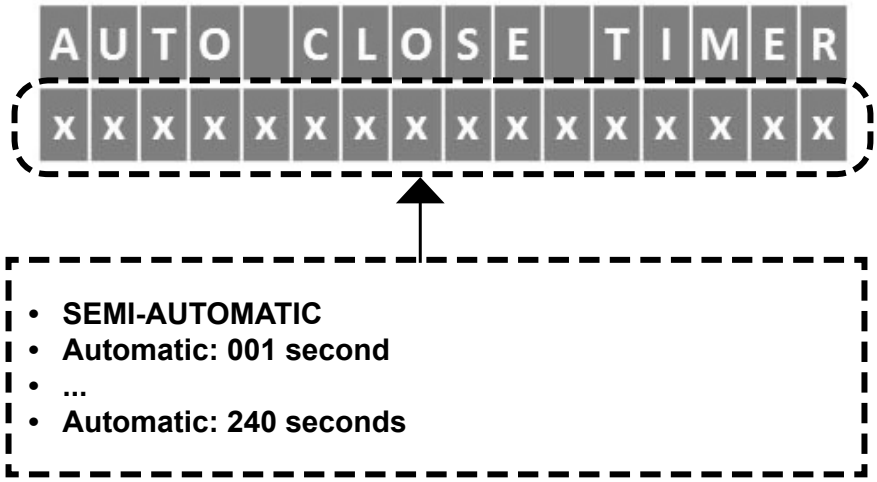


‘Pedestrian’ function setting screen - Partial opening

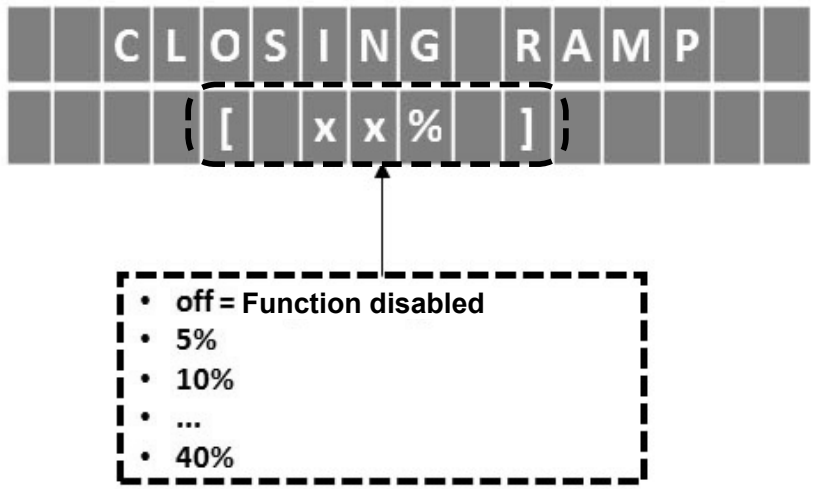
Setting a transmitter button for pedestrian function

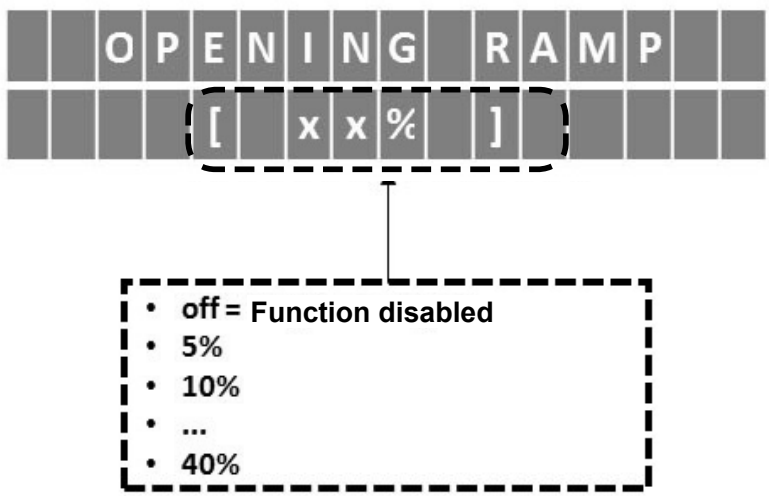


Automatic closing mode

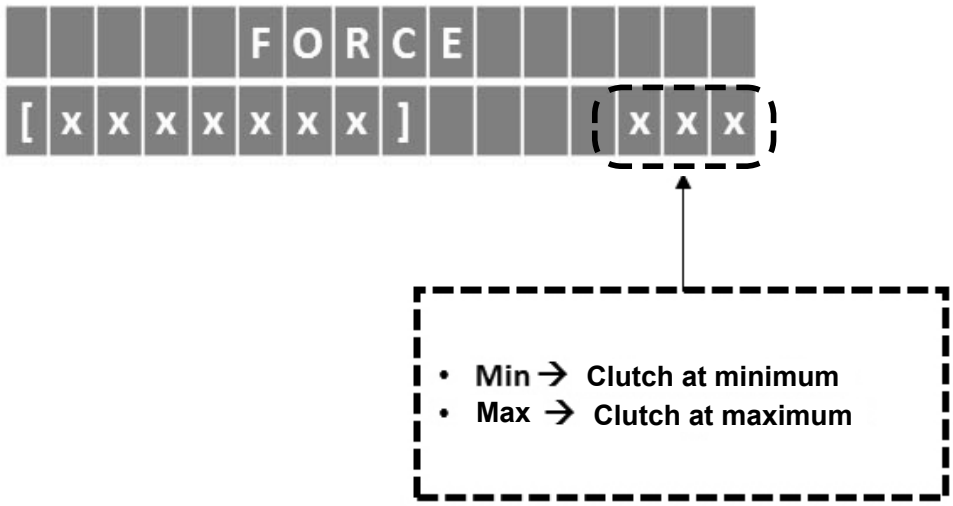


Gate slowing area

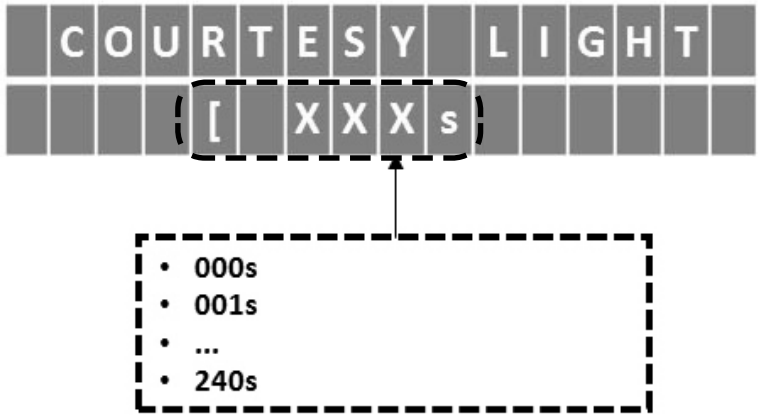




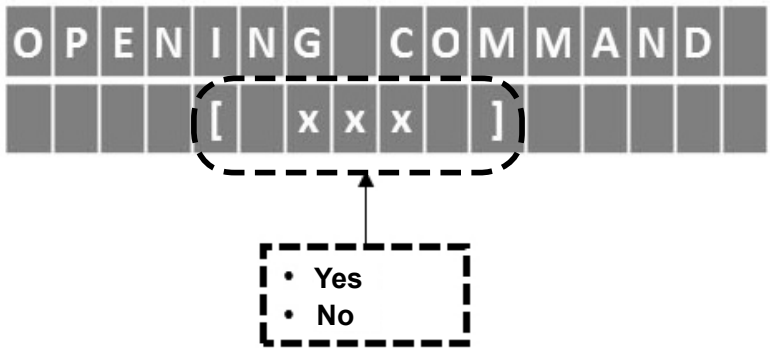
Electronic clutch



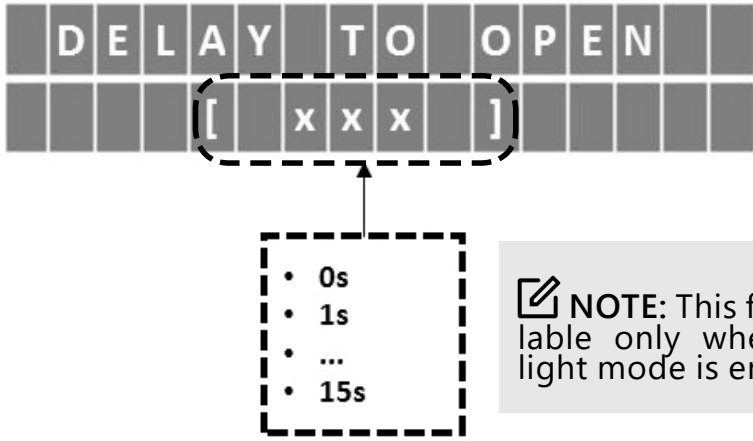
Courtesy light activation time



Operation of the remote control in the opening cycle

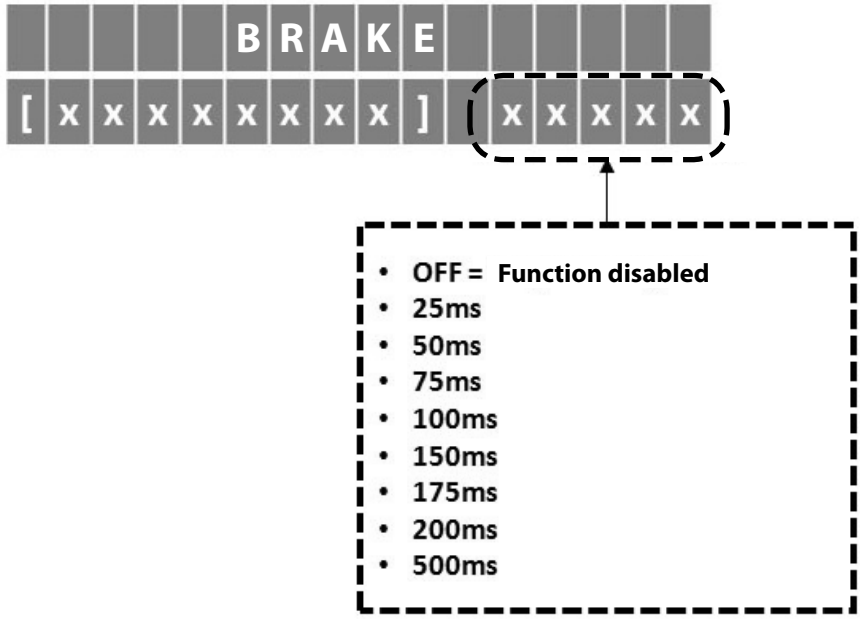


‘Traffic light’ time with opening delay

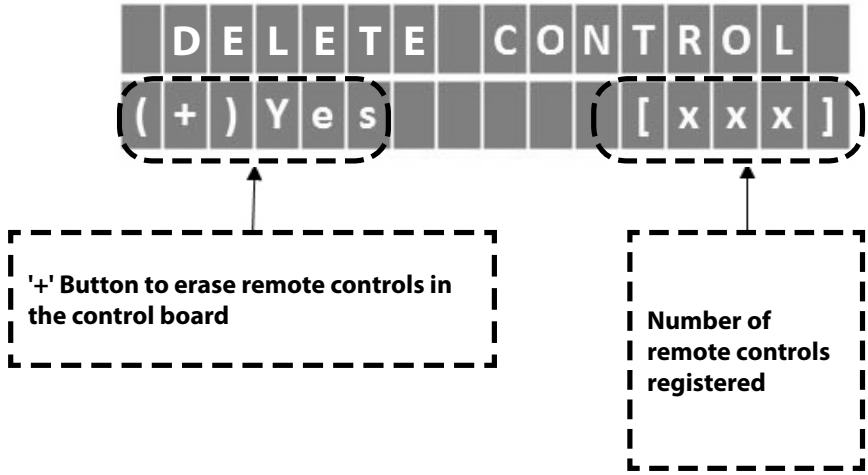


NOTE: This feature is available only when the traffic light mode is enabled.

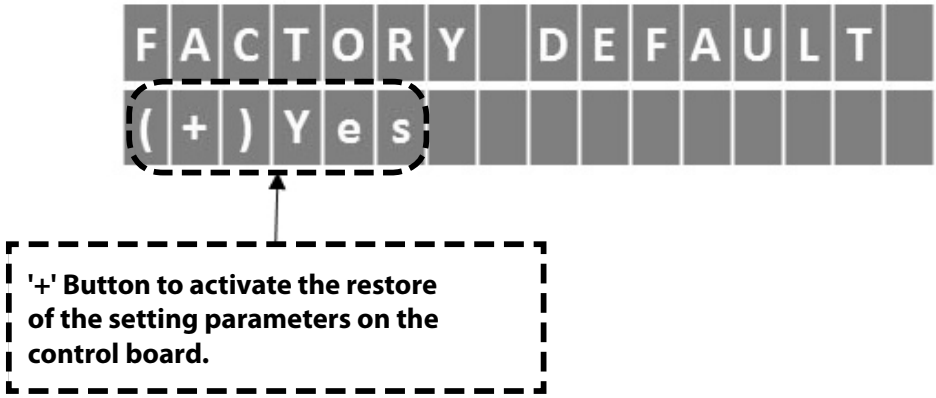
Electronic braking time



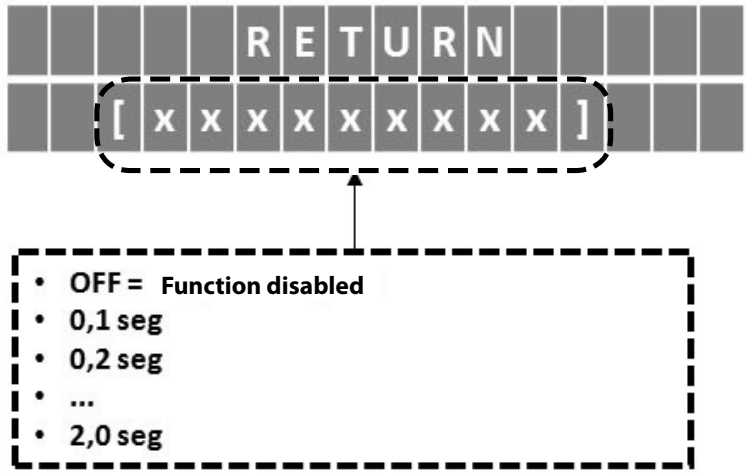
Exclusion of all remote controls



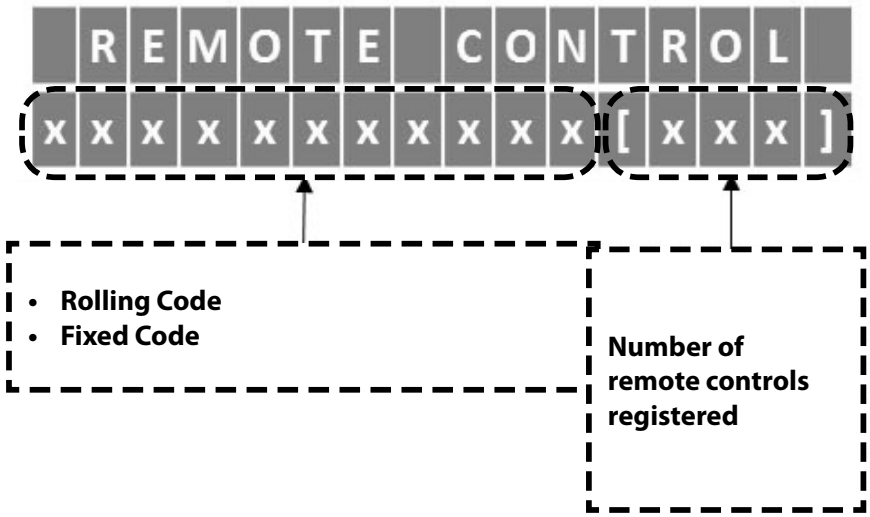
Restoring settings to the factory default



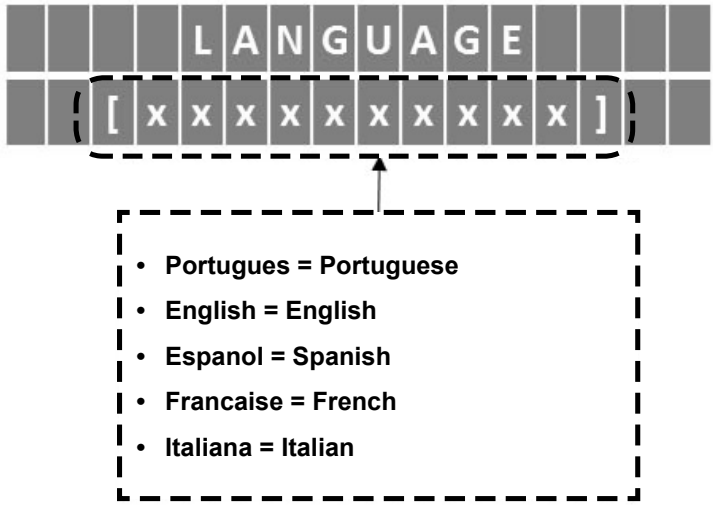
Time for gate movement reversion for opening cycle



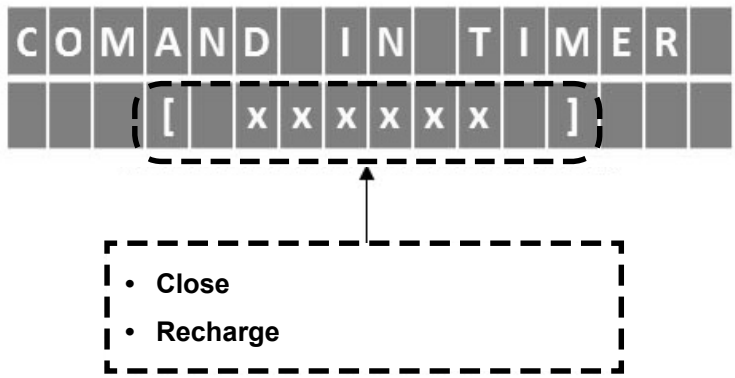
Selection of remote control's data type



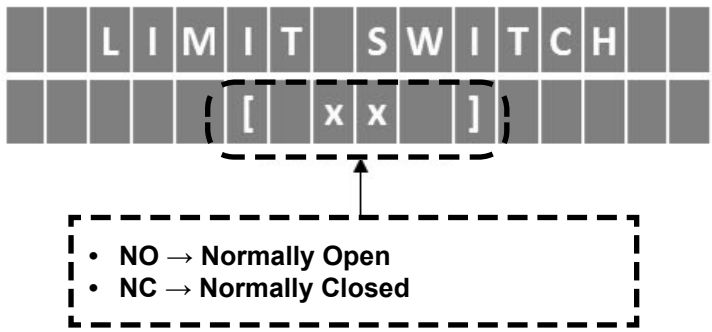
Language selection



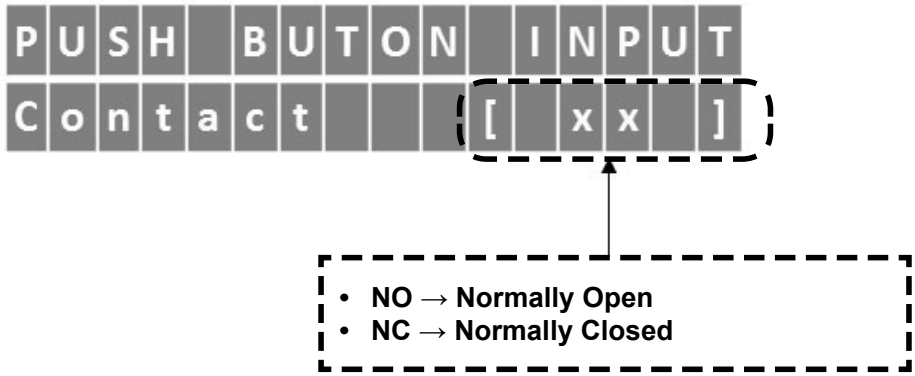
Command action during pause time



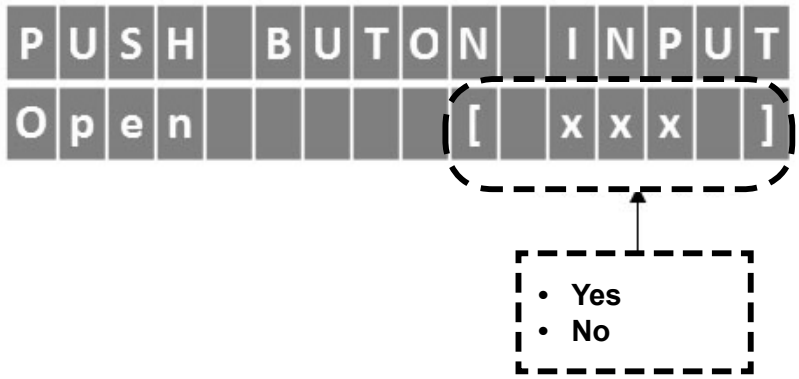
Type of contact (Analog limit switch)



Type of contact (Pushbutton)

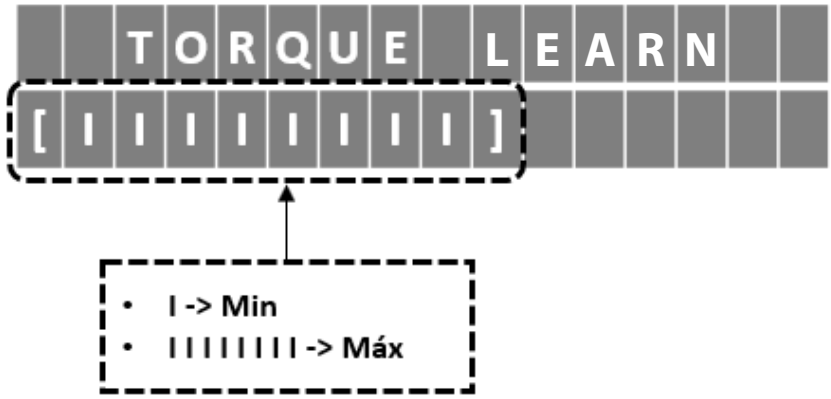


Pushbutton operation in the opening cycle

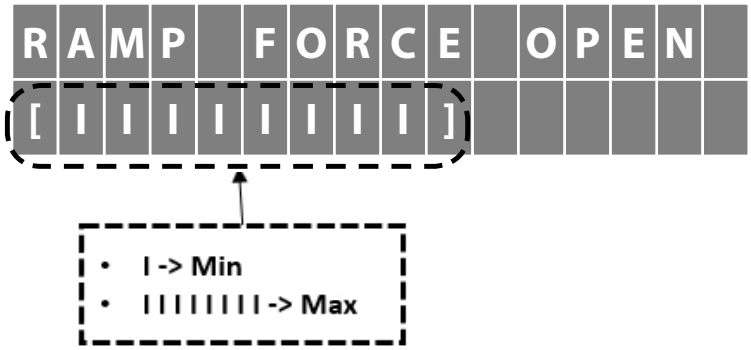


Selecting the type of strength applied

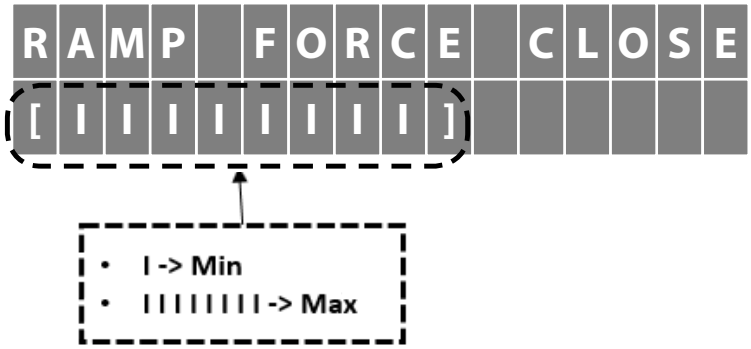
Strength during the path acquiring (memorization)



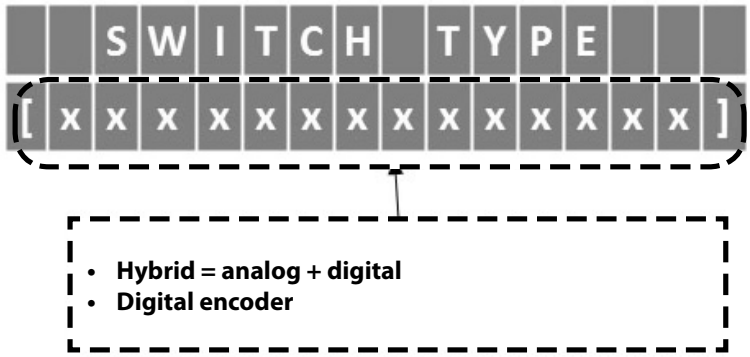
Ramp force to reduce the opening speed



Ramp force to reduce the closing speed

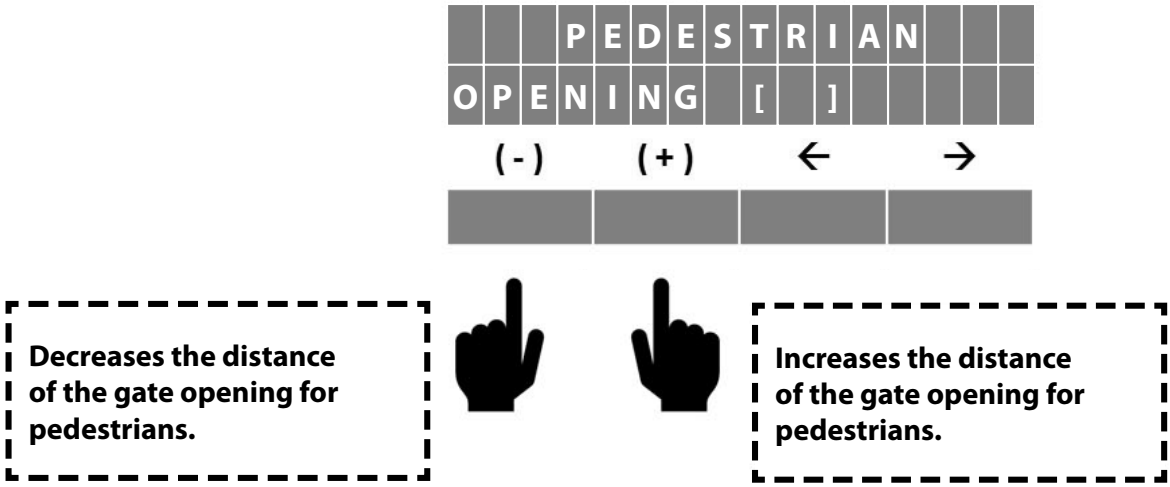


Selects the type of gate limit switch system



Configuration screens of pedestrian function - partial opening

Adjusting the gate opening distance



NOTE: The gate's opening distance for pedestrian access will be activated **when the gate is closed only** and also whenever it receives an opening command from a remote control registered as 'Pedestrian' and / or by the 'PBU' Pushbutton when programmed as 'Pedestrian'.

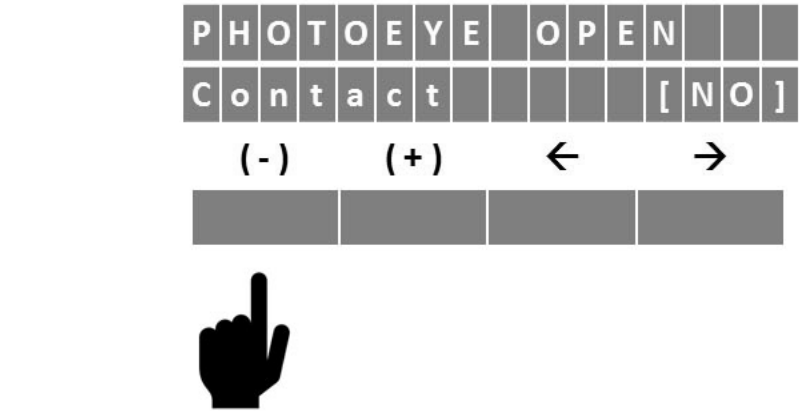
NOTE: When the opening pedestrian function is enabled, it is recommended to use the closing ramp configuration above of 25% of the course.

Setting the pushbutton for 'Pedestrian' function



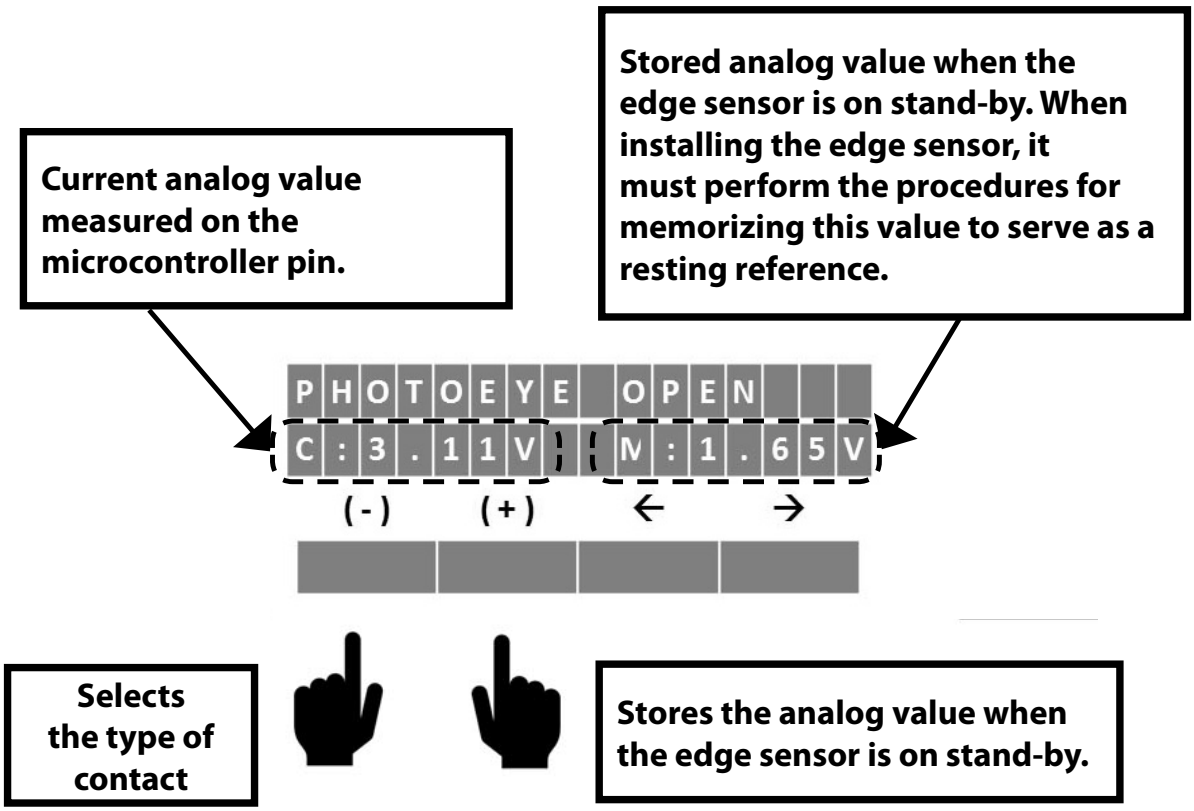
Opening / Closing photocells setting screens

Setting the Photocell output's NO (Normally Open) contact



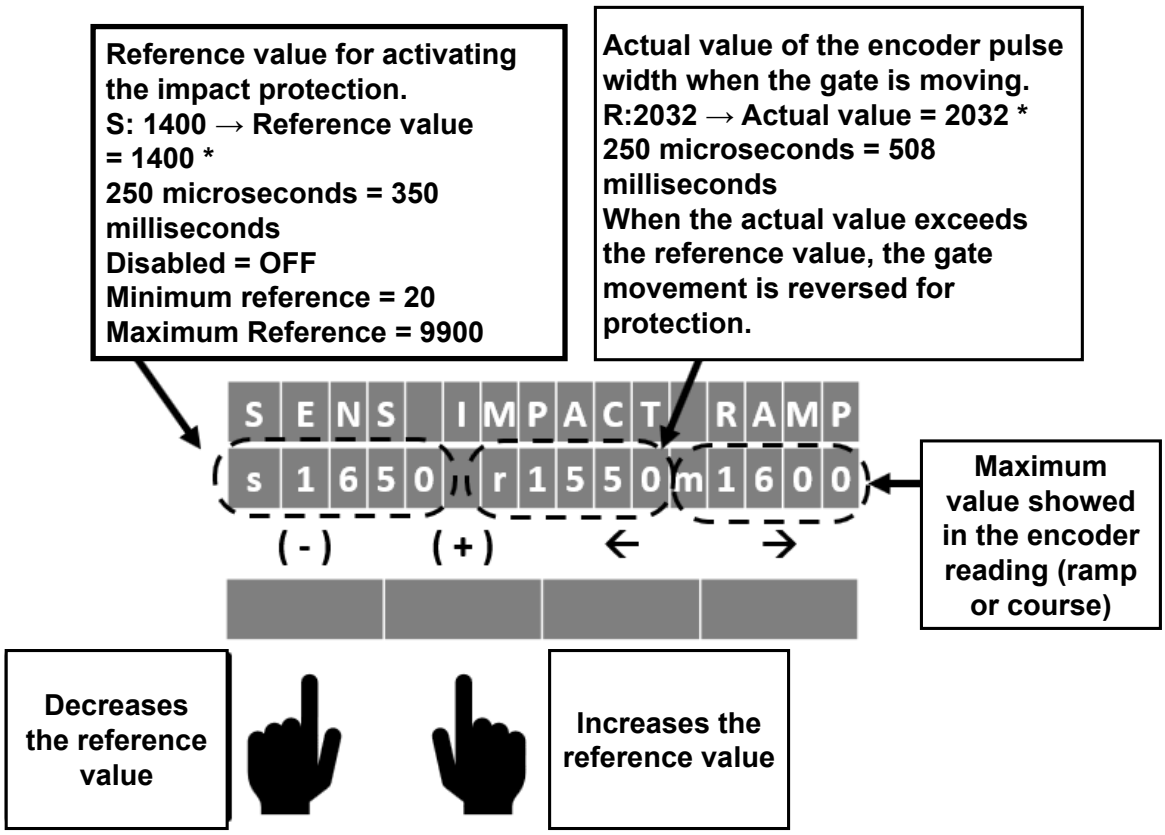
Selects the Contact type

Setting the photocell analog output (Edge sensor)



Ramp / travel impact sensor setting screens

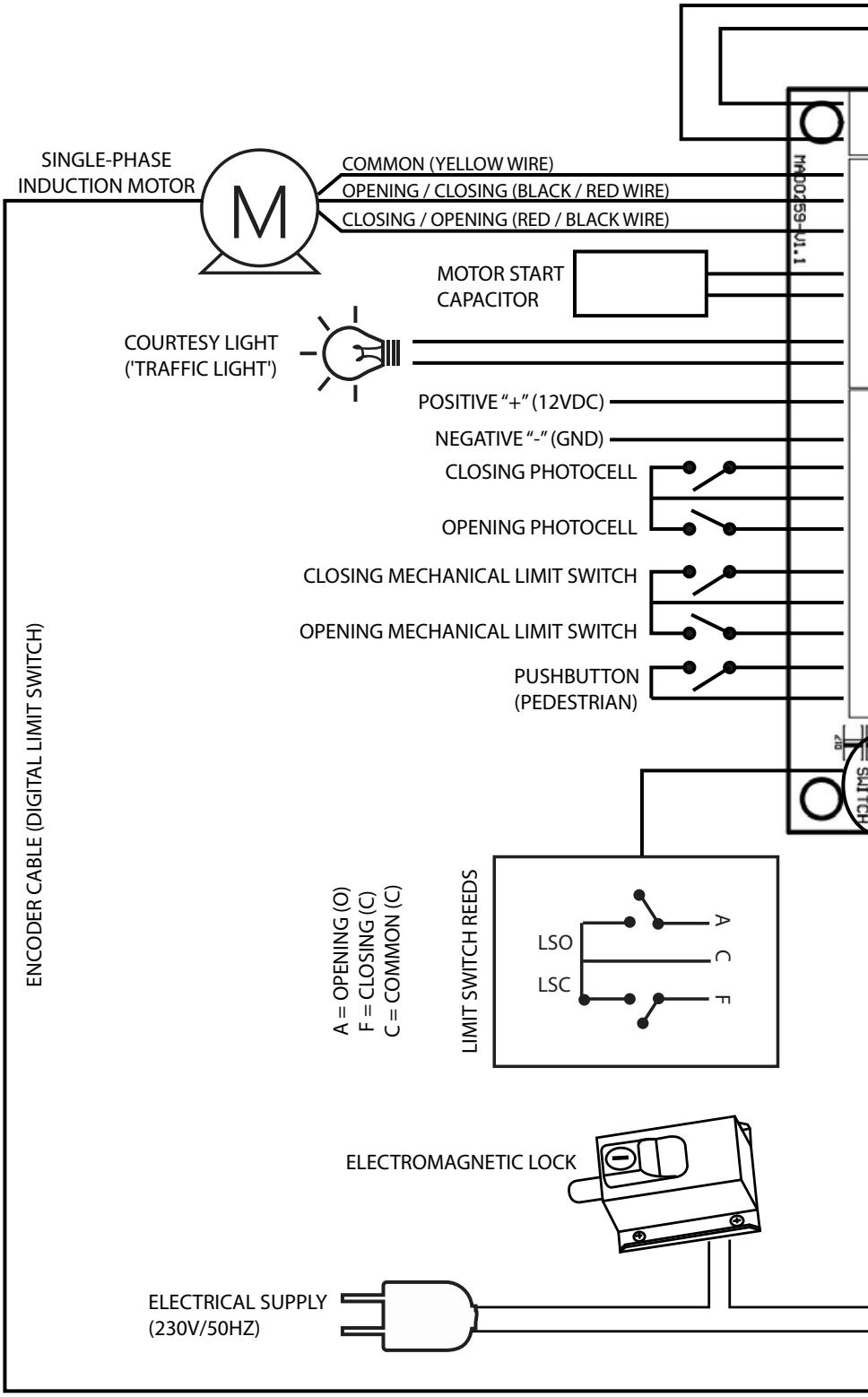
Setting the encoder pulse as an impact reference

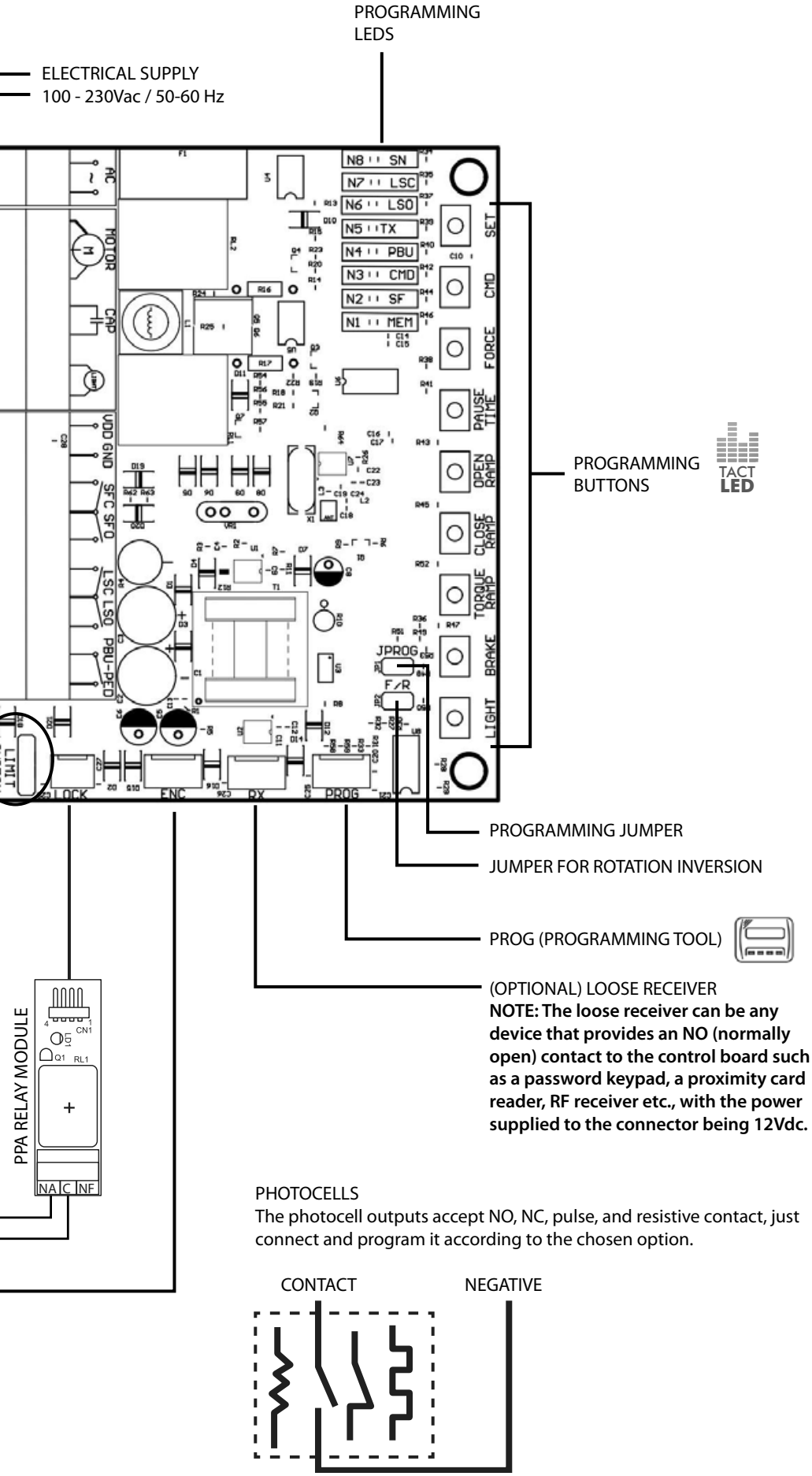


NOTES WHEN THERE IS AN IMPACT PROTECTION:

- **During closing cycle:** Total reversion until the opening limit switch.
- **During opening cycle:** Partial reversion for 5 seconds, just to release the gate from the object.

NOTE: The same procedure can be used to course adjustment.


SINGLE-PHASE
INDUCTION MOTOR
M
COMMON (YELLOW WIRE)
OPENING / CLOSING (BLACK / RED WIRE)
CLOSING / OPENING (RED / BLACK WIRE)
MOTOR START
CAPACITOR
COURTESY LIGHT
('TRAFFIC LIGHT')
POSITIVE "+" (12VDC)
NEGATIVE "-" (GND)
CLOSING PHOTOCELL
OPENING PHOTOCELL
CLOSING MECHANICAL LIMIT SWITCH
OPENING MECHANICAL LIMIT SWITCH
PUSHBUTTON
(PEDESTRIAN)
ENCODER CABLE (DIGITAL LIMIT SWITCH)
A = OPENING (O)
F = CLOSING (C)
C = COMMON (C)
LIMIT SWITCH REEDS
LSO
LSC
A
C
F
ELECTROMAGNETIC LOCK
ELECTRICAL SUPPLY
(230V/50HZ)


PROGRAMMING LEDS
ELECTRICAL SUPPLY
100 - 230Vac / 50-60 Hz
N8 SN
N7 LSC
N6 LSO
N5 TX
N4 PBU
N3 CMD
N2 SF
N1 MEM
SET
CMD
FORCE
PAUSE TIME
OPEN RAMP
CLOSE RAMP
TORQUE RAMP
BRAKE
LIGHT
PROGRAMMING BUTTONS
TACT LED
JPROG
F/R
PROGRAMMING JUMPER
JUMPER FOR ROTATION INVERSION
PROG (PROGRAMMING TOOL)
(OPTIONAL) LOOSE RECEIVER
NOTE: The loose receiver can be any device that provides an NO (normally open) contact to the control board such as a password keypad, a proximity card reader, RF receiver etc., with the power supplied to the connector being 12Vdc.
PPA RELAY MODULE
CN1
Q1
RL1
NA C NF
PHOTOCELLS
The photocell outputs accept NO, NC, pulse, and resistive contact, just connect and program it according to the chosen option.
CONTACT
NEGATIVE

EU DECLARATION OF INCORPORATION OF PARTLY COMPLETED MACHINERY

Identification Number: *CE PPA 002 (Revision: 0)*

Manufacturer:
Company Name: *MOTOPPAR INDÚSTRIA E COMÉRCIO DE AUTOMATIZADORES LTDA.*
Address: *AV. DR LABIENO DA COSTA MACHADO, 3526*
GARÇA, SÃO PAULO, 17406-200 - BRASIL

Authorized Representative / Person authorized to compile the Technical File:
Company Name: *AUTOMATISMOS PPA EUROPA S.L*
Address: *CALLE JOAN FUSTER ORSTELLS, 13, LOC-3*
SAINT FELIU DE LLOBREGAT, 08980, BARCELONA - ESPAÑA

This declaration of conformity is issued under the sole responsibility of the manufacturer, which declares that:

The following partly completed machinery is the object of this declaration:
Product Type: *Control board to operators for doors, gates, barriers and others.*
Models: *Triflex Connect Brushless 24V CE, Triflex Connect CE, Triflex Connect Full Range CE, Triflex Connect Dupla CE, Agility Hibrida CE.*

The object of the declaration described above is in conformity with all applicable requirements of Directive 2006/42/EC on machinery.

The object of the declaration described above is in conformity with the relevant Community harmonization legislation:

DIRECTIVE 2014/30/EU OF THE EUROPEAN PARLIAMENT AND OF THE COUNCIL of 26 February 2014 on the harmonisation of the laws of the Member States relating to electromagnetic compatibility

DIRECTIVE 2011/65/EU OF THE EUROPEAN PARLIAMENT AND OF THE COUNCIL of 8 June 2011 on the restriction of the use of certain hazardous substances in electrical and electronic equipment

The relevant harmonised standards considered for compliance are:

Machinery Directive (2006/42/EC):
BS EN 60335-1:2012+AC:2014+A11:2014, BS EN 60335-2-103:2015

EMC Directive (2014/30/EU):
EN IEC 61000-6-2:2019, EN IEC 61000-6-3:2021

RoHS Directive (2011/65/EU).

The relevant technical documentation is compiled in accordance with Annex VII, part B of Directive 2006/42/EC;

In response to a reasoned request by the national authorities, the relevant information will be transmitted;

The partly completed machinery must not be put into service until the final machinery into which it is to be incorporated has been declared in conformity with the provisions of the Machinery Directive (2006/42/EC)

GARÇA, BRASIL - 18/11/2022



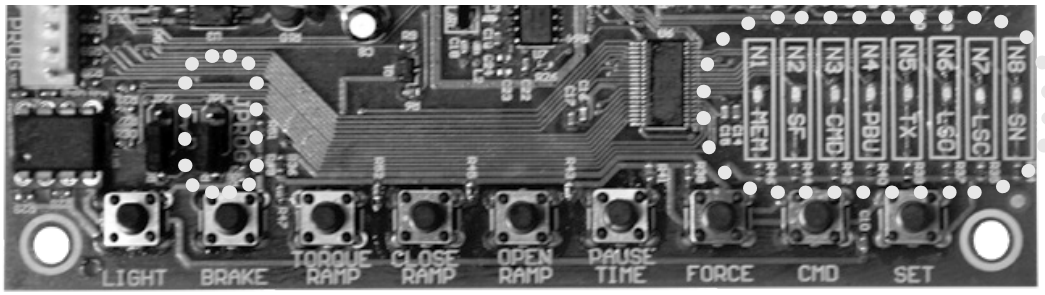
Samuel Peres
CEO
MOTOPPAR INDÚSTRIA E COMÉRCIO DE AUTOMATIZADORES LTDA.

PRINCIPALES CARACTERÍSTICAS

- Alimentación Full Range AC (100 – 230V).
- Receptor de radiofrecuencia digital de 433.92 MHz embarcado.
- Memoria EEPROM encriptada y extraíble para almacenamiento de 256 controles remotos y programación de la tarjeta electrónica.
- Fin de carrera Analógico, Encoder Digital o Híbrido.
- Toda las programaciones y configuraciones de la tarjeta se realizan mediante tecnología TACTLED o programador PROG.
- Almacenamiento automático del tiempo de recorrido A / C (sistema analógico) o posicionamiento del codificador (encoder) (sistema digital / híbrido).
- Salidas para módulos de electrocerradura y luz de cortesía.
- Entradas para receptor RF suelto, botonera, fotocélulas de cierre y de apertura.
- Detección digital de impacto con reversión de movimiento del portón.
- Función 'Peatón' (Control remoto y botonera).
- Entradas de fin de carrera y botonera, configurables como NA (normalmente abierto) o NC (normalmente cerrado).
- Entrada de fotocélulas de apertura y cierre configurables como contactos NA (normalmente abiertos) o NC (normalmente cerrados), salida pulso o salida analógica (sensor de borde).

TABLA DE INDICACIONES DE LOS LED

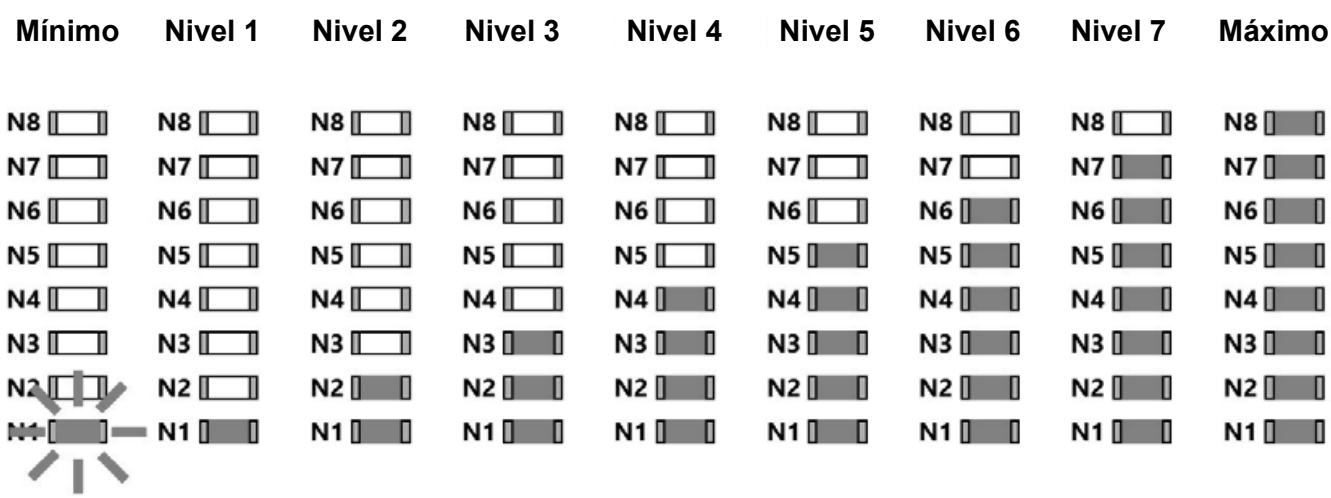
Guía de indicaciones de los LED de la tarjeta, cuando no está en modo de programación, es decir, con el jumper JPROG abierto.



LED	INDICACIONES
SN	• Parpadea cada 7 segundos: Tarjeta encendida y operativa.
LSC	• Encendido: Sensor de fin de carrera de cierre activado.
LSO	• Encendido: Sensor de fin de carrera de apertura activado.
TX	• Encendido: comando por control remoto añadido.
PBU	• Encendido: comando por botonera externa.
CMD	• Encendido: Comando por receptor suelto o por el botón 'CMD' del TACLED.
SF	• Encendido: Fotocélula de cierre bloqueada.
MEM	• Encendido: Memoria vacía, sin registro de controles remotos. • Apagado: Memoria con registro de controles remotos. • Parpadeando: Memoria ausente o con defecto. En este caso, la tarjeta entra en MODO DE FUNCIONAMIENTO BÁSICO.

INDICACIONES DE LOS LED - Jumper 'PROG' cerrado - Estado de los niveles de programación

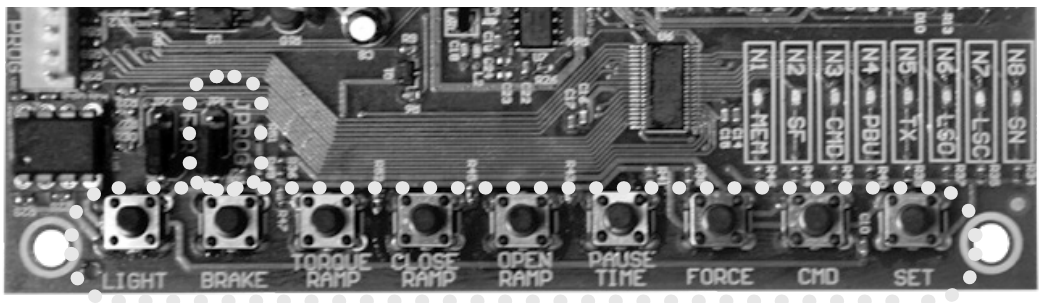
Funciones programables con 9 niveles de ajuste



Funciones programables con 2 niveles de ajuste

TABLA DE COMANDO PARA CONFIGURACIONES

Guia rápida de configuraciones. Para entrar en el modo de programación de la tarjeta electrónica, se debe cerrar el jumper 'JPROG'.



BOTÓN	FUNCIÓN
SET	Añadir o Borrar Controles Remotos
CMD	Comando en la Apertura
FORCE	Fuerza (Embrague Electrónico)
PAUSE TIME	Tiempo de Cierre Automático
OPEN RAMP	Rampa de Apertura
CLOSE RAMP	Rampa de Cierre

TORQUE RAMP	Torque (Fuerza) en la Rampa
BRAKE	Freno
LIGHT	Tiempo de Luz de Cortesía

BORRAR TODOS LOS CONTROLES REMOTOS

Borra e inicializa la memoria para añadir nuevos controles remotos.

Instrucciones:
1. El portón debe estar parado;
2. Cierre el jumper 'JPROG';
3. Pulse y suelte el botón 'SET' de la tarjeta (1 vez);
4. LED 'N5' (TX) debe quedar encendido;
5. Pulse y mantenga pulsado el botón 'SET' de la tarjeta por 10 segundos;
6. LED 'N8' debe quedar encendido, indicando que ha borrado todos los controles remotos;
7. Para finalizar, quite el jumper 'JPROG'.

AÑADIR CONTROLES REMOTOS

Agrega nuevos controles remotos en la tarjeta electrónica, para que ellos puedan controlar el automatizador.

Instrucciones:
1. El portón debe estar parado;
2. Cierre el jumper 'JPROG';
3. Pulse y suelte el botón 'SET' de la tarjeta (1 vez);
4. LED 'N5' (TX) debe quedar encendido;
5. Pulse y mantenga pulsado el botón del control remoto que desea añadir;
6. LED 'N8' debe parpadear;
7. Pulse y suelte el botón 'SET' de la tarjeta para confirmar la operación;
8. LED 'N8' parpadea 1 vez (botón del control remoto ya añadido), parpadea 2 veces (botón del control remoto ya añadido y nueva sincronización para control código rodante) o 3 veces (memoria llena);
9. Suelte el botón del control remoto;
10. Vuelva al paso 3 para añadir un nuevo botón del control remoto;
11. Para finalizar, quite el jumper 'JPROG'..

COMANDO RECIBIDO EN LA APERTURA

Permiso de comando para que una botonera o control remoto funcionen durante un movimiento de apertura del portón.

Instrucciones:
1. El portón debe estar parado;
2. Cierre el jumper 'JPROG';
3. Pulse y suelte el botón 'CMD' de la tarjeta (1 vez), para exhibir el ajuste actual.
4. Pulse y suelte el botón 'CMD' tantas veces como sea necesario, hasta que encuentre el ajuste deseado;
5. Para finalizar, quite el jumper 'JPROG'.

Indicaciones de los LED:
- • N1 parpadeando = Función deshabilitada.
- • N1 encendido = Función habilitada.

FUERZA (EMBRAGUE ELECTRÓNICO)

Para que la utilización de este dispositivo sensor de seguridad ser eficaz, siga estes pasos:
- Tras la correcta instalación del automatizador, ajuste el embrague electrónico de modo que la fuerza utilizada sea la mínima necesaria para mover el portón completamente, tanto en la apertura como en el cierre.

Instrucciones:
1. El portón debe estar parado;
2. Cierre el jumper 'JPROG';
3. Pulse y suelte el botón 'FORCE' de la tarjeta (1 vez), para exhibir el ajuste actual;
4. Pulse y suelte el botón 'FORCE' tantas veces como sea necesario, hasta que encuentre el ajuste deseado;
5. Para finalizar, quite el jumper 'JPROG'.

Indicaciones de los LED:
- N1 parpadeando = Apagada.
- N1 encendido = Mínimo.

...
- N8 encendido = Máximo.

SEMIAUTOMÁTICO / MODO AUTOMÁTICO (TIEMPO DE PAUSA)

Ajuste de tiempo para cierre automático cuando el portón alcanza el sensor fin de carrera de apertura (LSO) o el tope de apertura, indicando el fin de la apertura.

Instrucciones:
1. El portón debe estar parado;
2. Cierre el jumper 'JPROG';
3. Pulse y suelte el botón 'PAUSE TIME' de la tarjeta (1 vez), para exhibir el ajuste actual;
4. Pulse y suelte el botón 'PAUSE TIME' tantas veces como sea necesario, hasta que encuentre el ajuste deseado;
5. Para finalizar, quite el jumper 'JPROG'.

Indicaciones de los LED:
- N1 parpadeando = Semiautomático.
- N1 encendido = 5 segundos
- N2 encendido = 10 segundos
- N3 encendido = 30 segundos
- N4 encendido = 60 segundos
- N5 encendido = 90 segundos
- N6 encendido = 120 segundos
- N7 encendido = 180 segundos
- N8 encendido = 240 segundos.

RAMPA DE APERTURA

Es la distancia entre el tope mecánico de apertura y el punto del recorrido de donde la tarjeta entra en modo de torque pulsante (control de torque) para reducir la velocidad del portón y apagar en el recorrido almacenado, es decir, la distancia en que el automatizador empieza a desacelerar en la apertura del portón.

Instrucciones:
1. El portón debe estar parado;
2. Cierre el jumper 'JPROG';
3. Pulse y suelte el botón 'OPEN RAMP' de la tarjeta (1 vez), para exhibir el ajuste actual;
4. Pulse y suelte el botón 'OPEN RAMP' tantas veces como sea necesario, hasta que

encuentre el ajuste deseado;
5. Para finalizar, quite el jumper 'JPROG.

Indicaciones de los LED:
- N1 parpadeando = Apagado
- N1 encendido = 5% del recorrido.
- N2 encendido = 10% del recorrido.
- N3 encendido = 15% del recorrido.
- N4 encendido = 20% del recorrido.
- N5 encendido = 25% del recorrido.
- N6 encendido = 30% del recorrido.
- N7 encendido = 35% del recorrido.
- N8 encendido = 40% del recorrido.

RAMPA DE CIERRE

Es la distancia entre el tope mecánico de cierre y el punto del recorrido de donde la tarjeta entra en modo de torque pulsante para reducir la velocidad del portón y apagar en el recorrido almacenado, es decir, la distancia en que el automatizador empieza a desacelerar en el cierre del portón.

Instrucciones:
1. El portón debe estar parado;
2. Cierre el jumper 'JPROG';
3. Pulse y suelte el botón 'CLOSE RAMP' de la tarjeta (1 vez), para exhibir el ajuste actual;
4. Pulse y suelte el botón 'CLOSE RAMP' tantas veces como sea necesario, hasta que encuentre el ajuste deseado;
5. Para finalizar, quite el jumper 'JPROG'.

Indicaciones de los LED:
- N1 parpadeando = Apagado
- N1 encendido = 5% del recorrido.
- N2 encendido = 10% del recorrido.
- N3 encendido = 15% del recorrido.
- N4 encendido = 20% del recorrido.
- N5 encendido = 25% del recorrido.
- N6 encendido = 30% del recorrido.
- N7 encendido = 35% del recorrido.
- N8 encendido = 40% del recorrido.

TORQUE (FUERZA) EN LA RAMPA

Este ajuste disminuye la velocidad del portón cuando el recorrido esté dentro de la región de rampa de deceleración, es decir, la "fuerza" del automatizador en la región de rampa de fin de carrera, cerca de los puntos de parada del portón. Si la rampa es deshabilitada, el torque pulsante en la rampa queda inoperante.

Instrucciones:
1. El portón debe estar parado;
2. Cierre el jumper 'JPROG';
3. Pulse y suelte el botón 'TORQUE RAMP' de la tarjeta (1 vez), para exhibir el ajuste actual;
4. Pulse y suelte el botón 'TORQUE RAMP' tantas veces como sea necesario, hasta que encuentre el ajuste deseado;
5. Para finalizar, quite el jumper 'JPROG'.

Indicaciones de los LED:
- N1 parpadeando = Apagado
- N1 encendido = Mínimo.

...
- N8 encendido = Máximo.

FRENO

Es accionado al apagar el motor por comando, o al alcanzar los sensores analógicos (finales de carrera).

Instrucciones:
1. El portón debe estar parado;
2. Cierre el jumper 'JPROG';
3. Pulse y suelte el botón 'BRAKE' de la tarjeta (1 vez), para exhibir el ajuste actual;
4. Pulse y suelte el botón 'BRAKE' tantas veces como sea necesario, hasta que encuentre el ajuste deseado;
5. Para finalizar, quite el jumper 'JPROG'.

Indicaciones de los LED:
- N1 parpadeando = Apagado
- N1 encendido = Mínimo.

...
- N8 encendido = Máximo..

TIEMPO DE LUZ DE CORTESÍA

Selecciona el tiempo en que la salida "LIGHT" queda accionada tras el cierre del portón.
Durante la apertura o cierre del portón o cuando el portón está parado abierto, el módulo de relé queda encendido. Cuando la tarjeta finaliza el cierre, el módulo de relé es apagado tras el tiempo programado.

Instrucciones:
1. El portón debe estar parado;
2. Cierre el jumper 'JPROG';
3. Pulse y suelte el botón 'LIGHT' de la tarjeta (1 vez), para exhibir el ajuste actual;
4. Pulse y suelte el botón 'LIGHT' tantas veces como sea necesario, hasta que encuentre el ajuste deseado;
5. Para finalizar, quite el jumper 'JPROG'.

Indicaciones de los LEDs:
- N1 parpadeando = Parada inmediata.
- N1 encendido = 5 segundos
- N2 encendido = 10 segundos
- N3 encendido = 30 segundos
- N4 encendido = 60 segundos
- N5 encendido = 90 segundos
- N6 encendido = 120 segundos
- N7 encendido = 180 segundos
- N8 encendido = 240 segundos

BORRANDO EL RECORRIDO Y RESTAURANDO CONFIGURACIÓN PREDETERMINADA DE FÁBRICA

En una única operación, borra el recorrido (trayecto) del automatizador almacenado por la tarjeta, así como restaura las configuraciones predeterminadas de fábrica.

Instrucciones:
1. El portón debe estar parado.
2. Mantenga el jumper 'JPROG' abierto.
3. Pulse y mantenga apretado el botón 'SET' de la tarjeta, el LED 'SN' quedará apagado.
4. Pasados 5 segundos, el LED 'SN' encenderá, indicando que ha borrado el recorrido.
5. Mantenga el botón 'SET' apretado mientras el LED 'SN' esté encendido.
6. Pasados 10 segundos, el LED 'SN' parpadeará, indicando que ha restaurado las configuraciones predeterminadas de fábrica.
7. Suelte el botón 'SET' para finalizar la operación.

NOTAS:

1. Si es necesario ejecutar solo la operación para borrar el recorrido, suelte el botón en el ítem 5.

2. La ejecución de la operación de restablecimiento de fábrica también borra el recorrido del portón.

3. Al ejecutar la operación para borrar el recorrido, en el siguiente comando de apertura o cierre, la tarjeta memoriza automáticamente un nuevo recorrido después del primer ciclo completo del portón.

JUMPER 'F/R'

Invierte el sentido de rotación del motor; lo que es apertura se convierte en cierre y viceversa, y también invierte la lógica de los sensores de fin de carrera, LSO (apertura) e LSC (cierre).

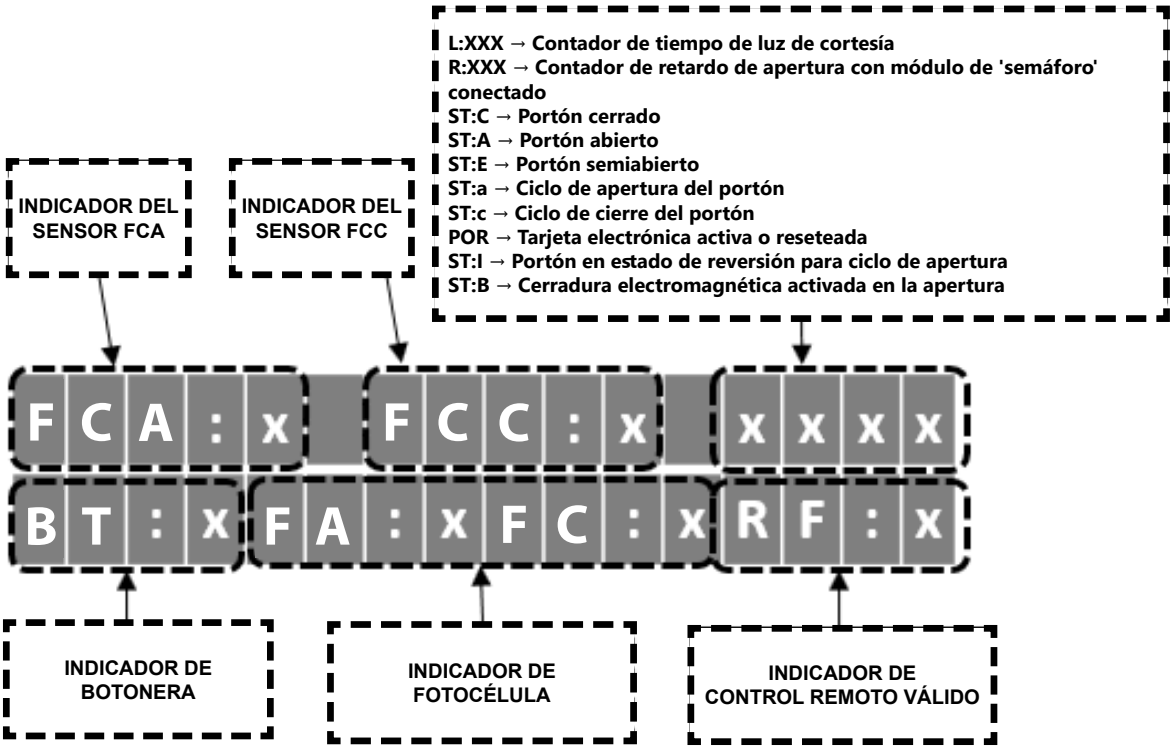
NOTA: Chequear si en el primer comando el portón abre. Caso estea cerrando, realize el procedimiento arriba.

TABLA DE CONFIGURACIÓN POR EL ACCESORIO DE PROGRAMACIÓN 'PROG'

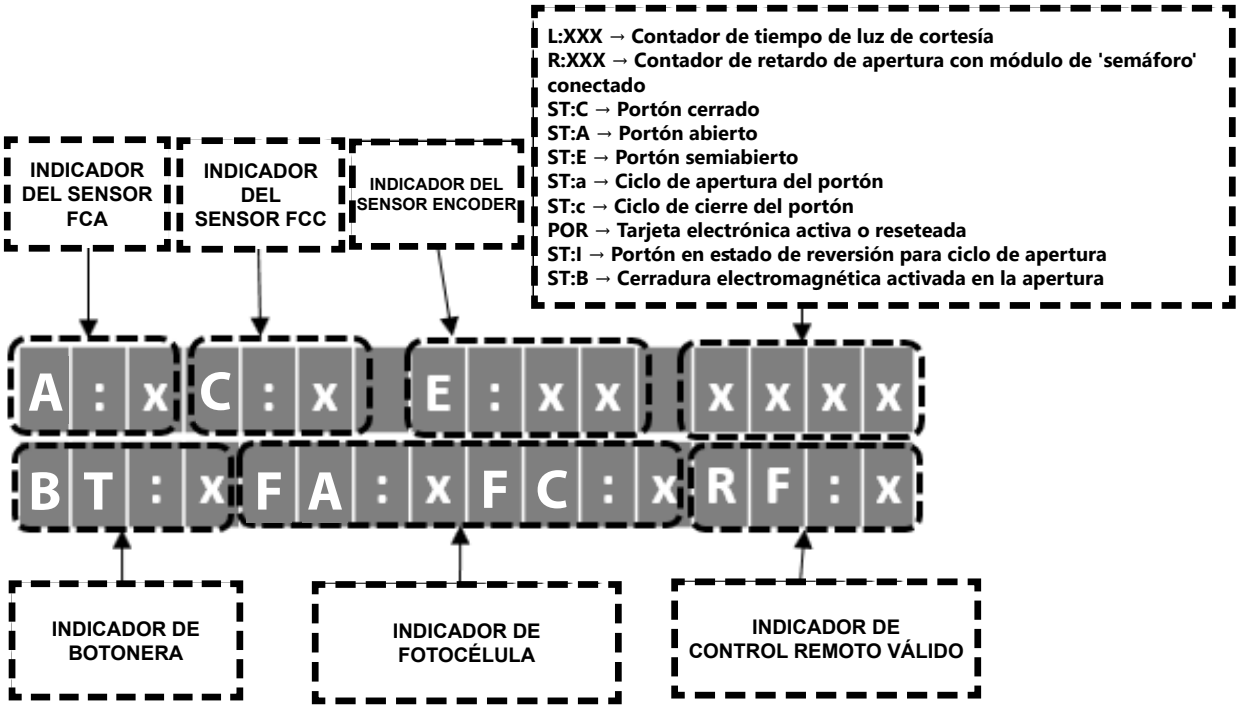
PROG: Permite configurar con más precisión.
Mientras el PROG esté conectado con la tarjeta, se desactivarán los comandos por botonera, el botón 'CMD' y el receptor suelto para comandos de accionamiento de motor en la tarjeta.
Solamente el PROG logra enviar comandos para apertura y cierre del portón, con el botón '+' así como um control remoto añadido, si él esté en la pantalla principal de status de los sensores.
Mantenendo pulsada cualquier tecla del PROG, pasados 3 segundos, ella entrará en modo de autorepetición de la tecla pulsada. Eso avanzará las pantallas o ajustes más rápidamente.

Pantalla principal - Monitoreo del sensor

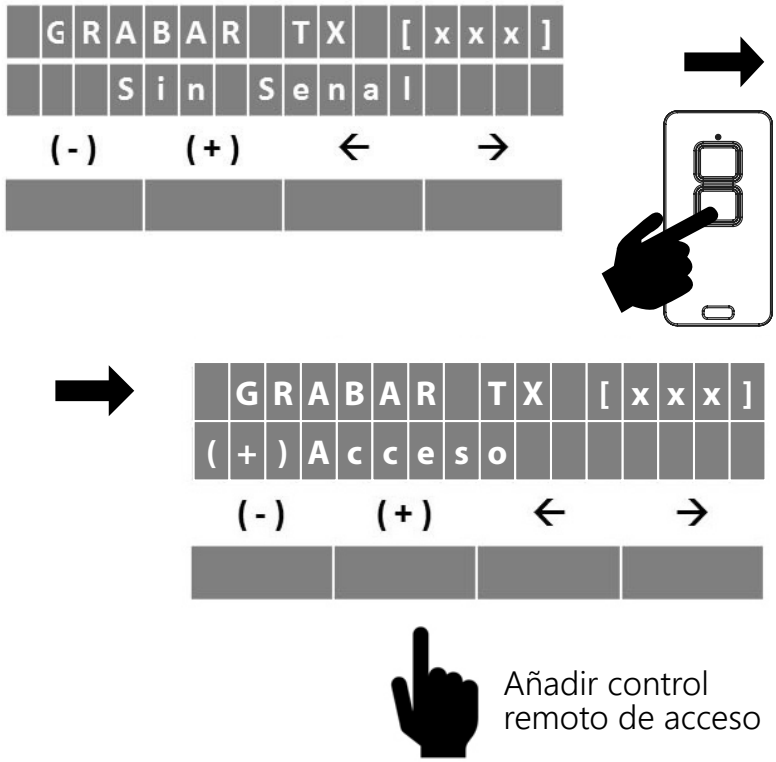
Configuración de la pantalla principal para fin de carrera analógico



Configuración de la pantalla principal para fin de carrera digital / encoder (codificador)

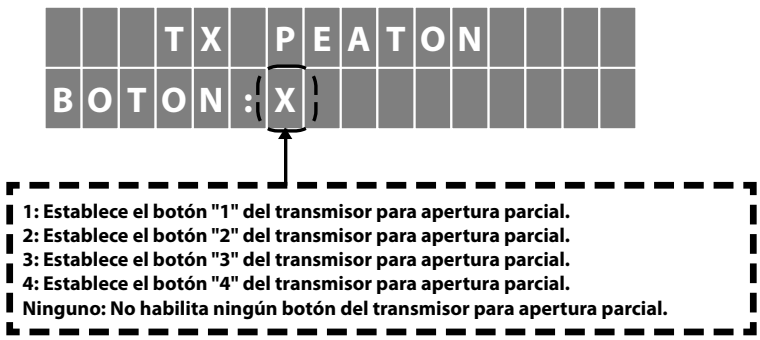


Añadir control remoto para apertura / cierre

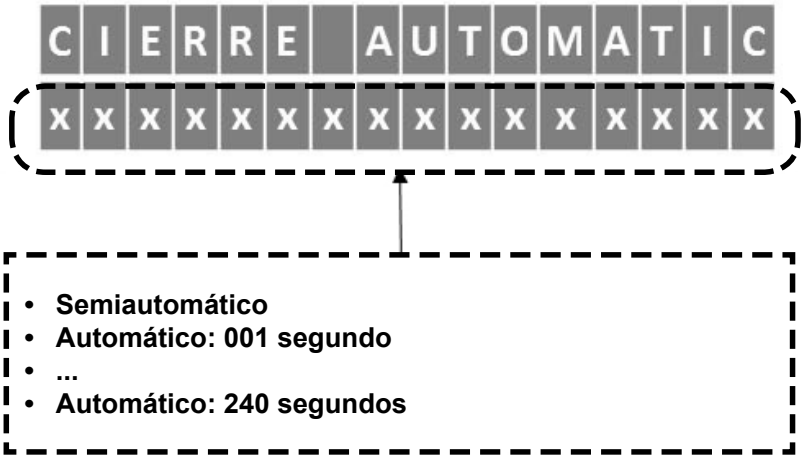


Pantalla de configuración de la función ‘Peatón’ - Apertura parcial

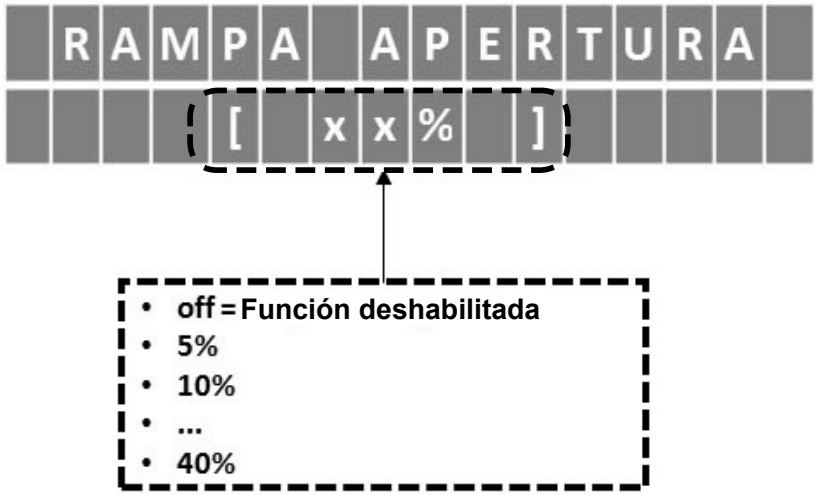
Añadir un botón de control remoto para la función ‘Peatón

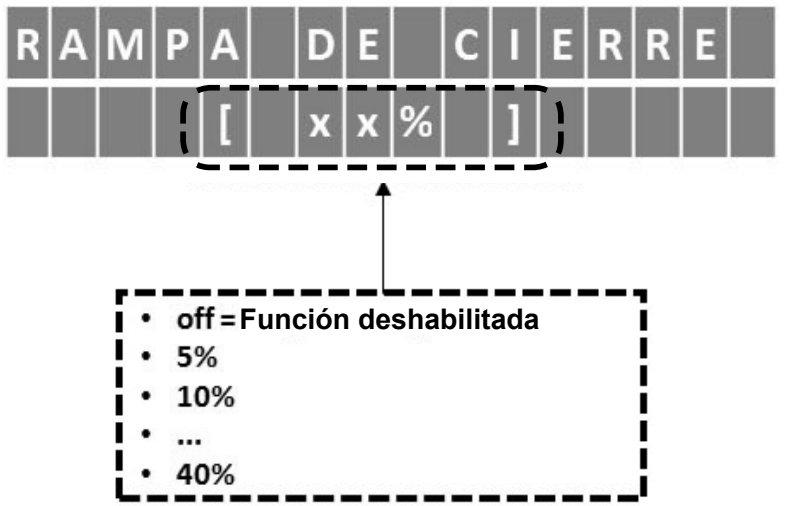


Modo de cierre automático

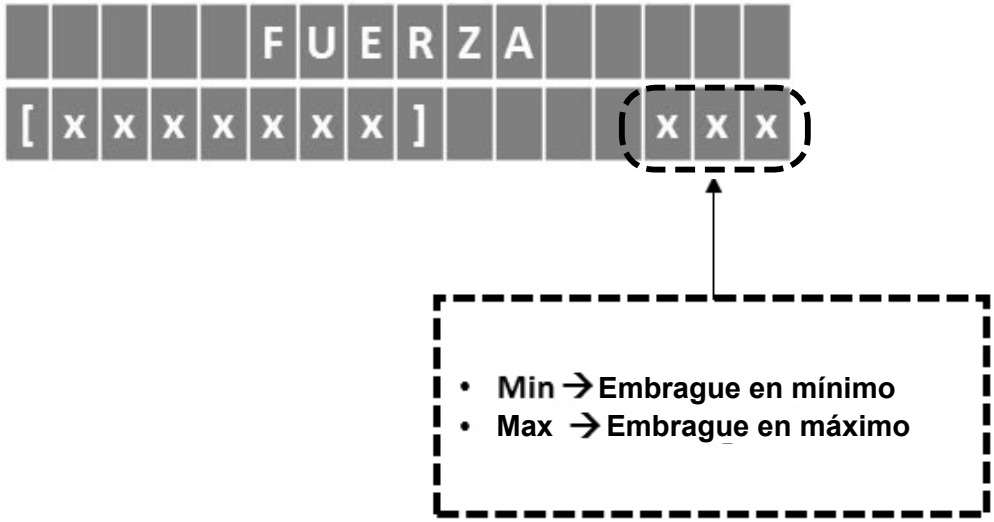


Zona de desaceleración del portón

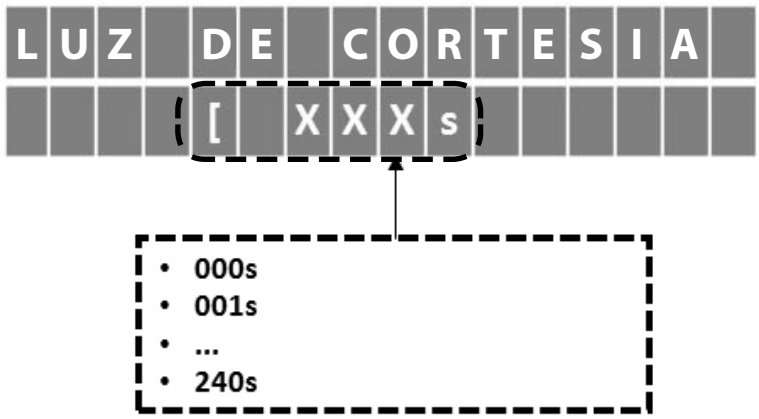




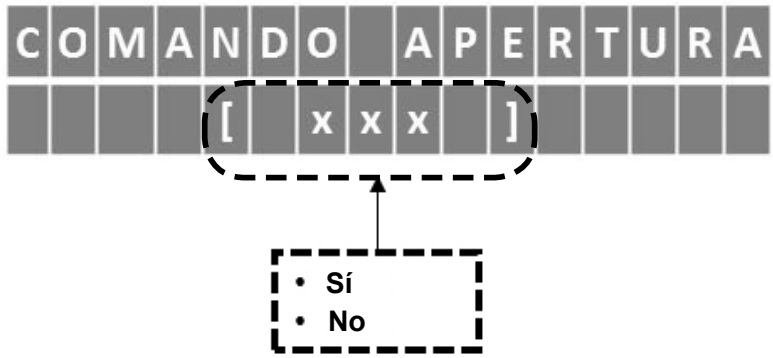
Embrague electronico



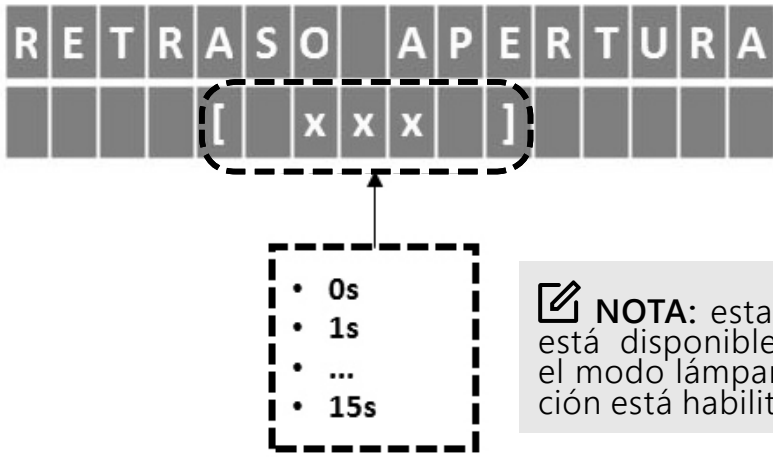
Tiempo de luz de cortesía encendida



Operación del control remoto en el ciclo de apertura

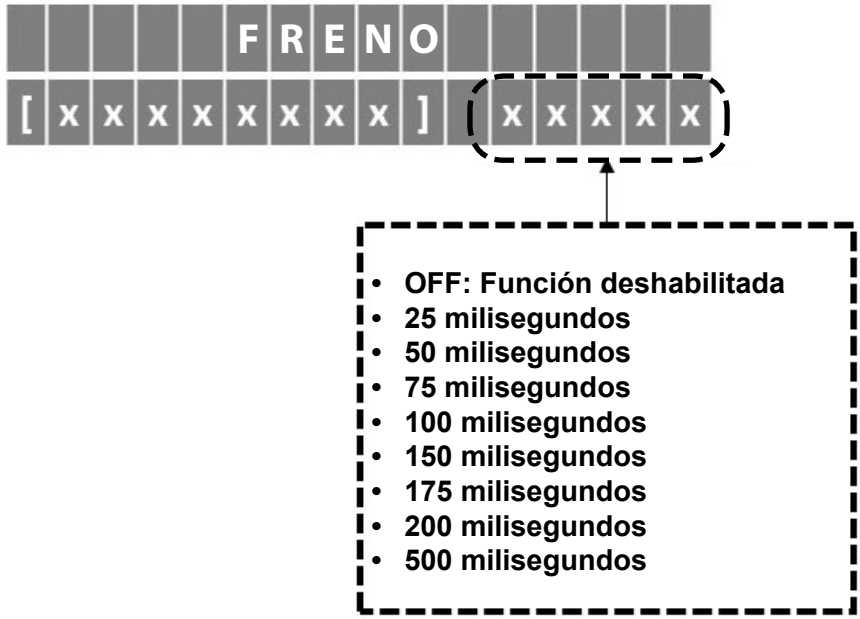


Tiempo de ‘semáforo’ con retardo en la apertura del portón

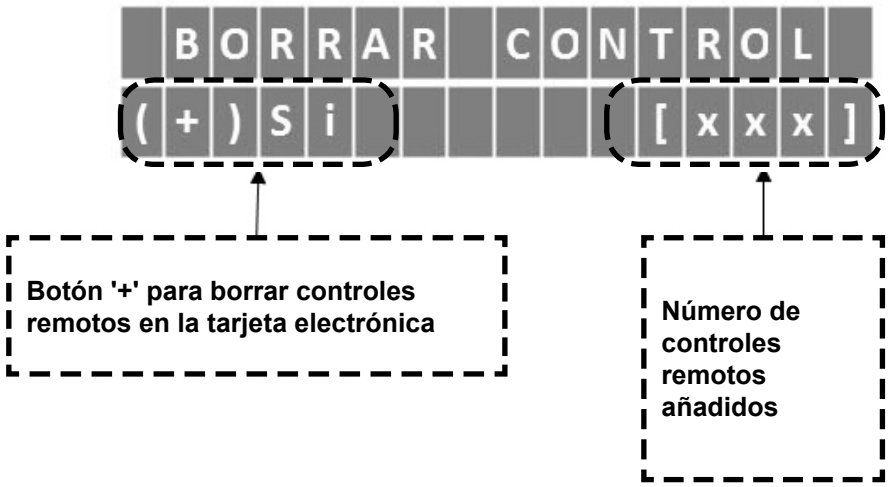


NOTA: esta funcionalidad está disponible solo cuando el modo lámpara de señalización está habilitado.

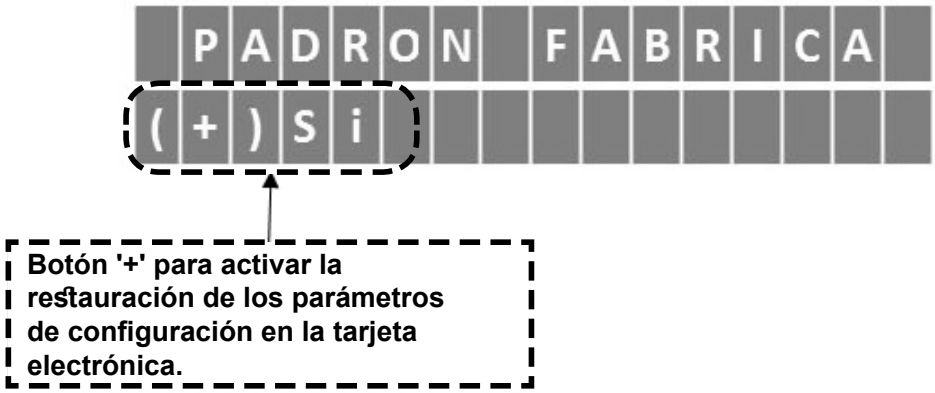
Tiempo de frenado electrónico



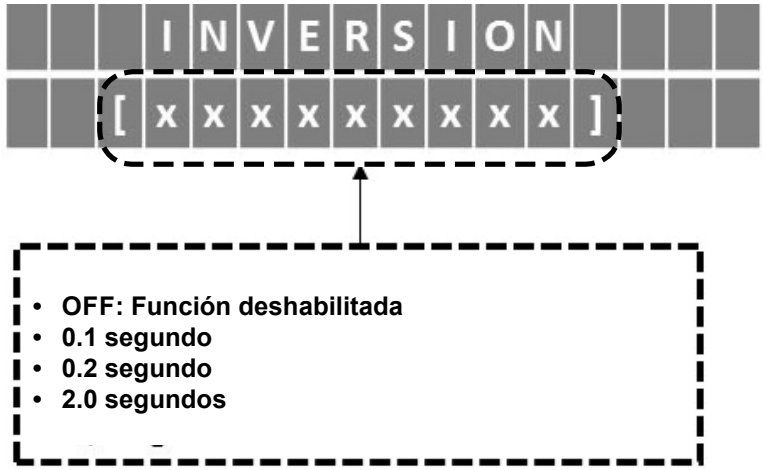
Exclusión de todos los controles remotos



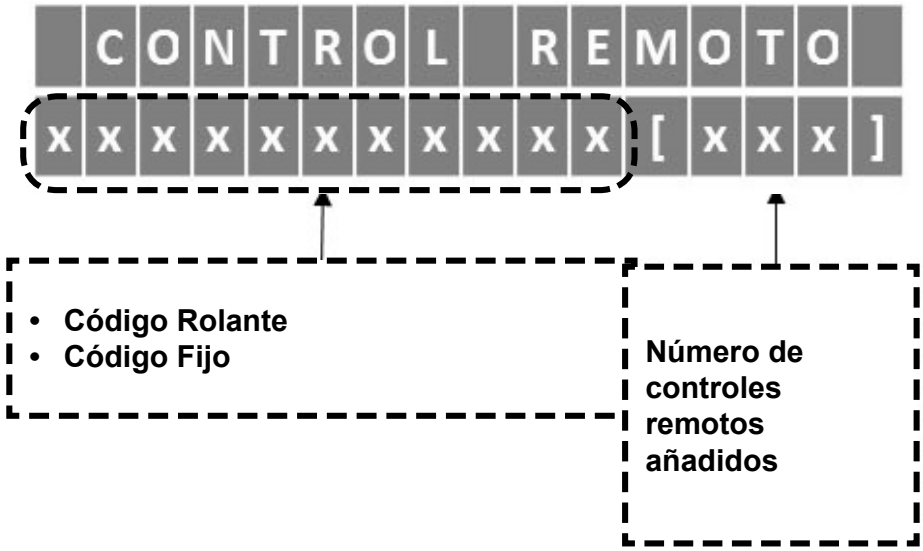
Restaurar la configuración a los valores predeterminados de fábrica



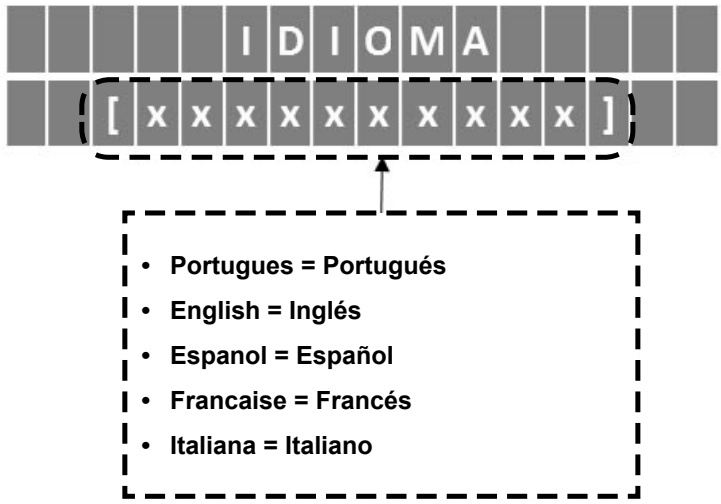
Tiempo de reversión de movimiento del portón para el ciclo de apertura



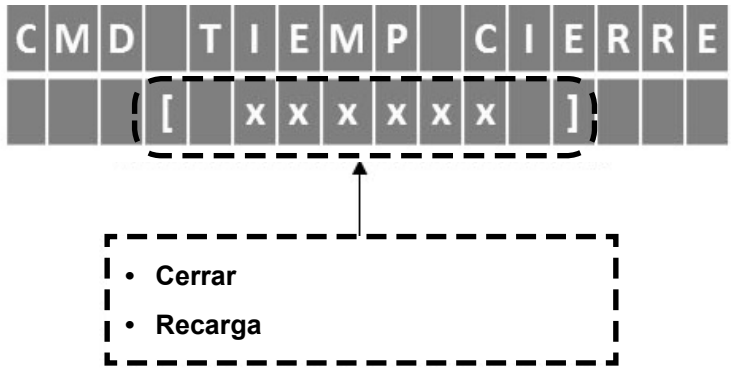
Elegir el tipo de datos del control remoto



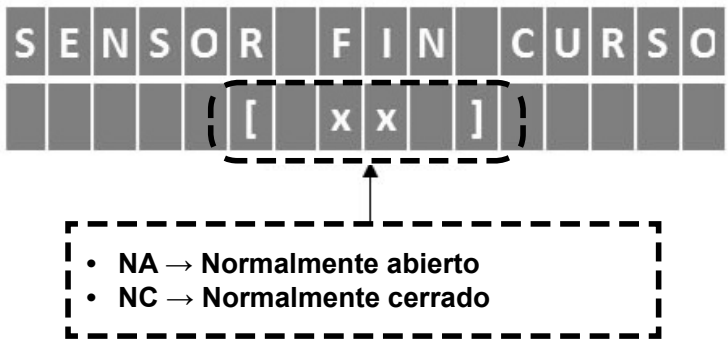
Elegir idioma



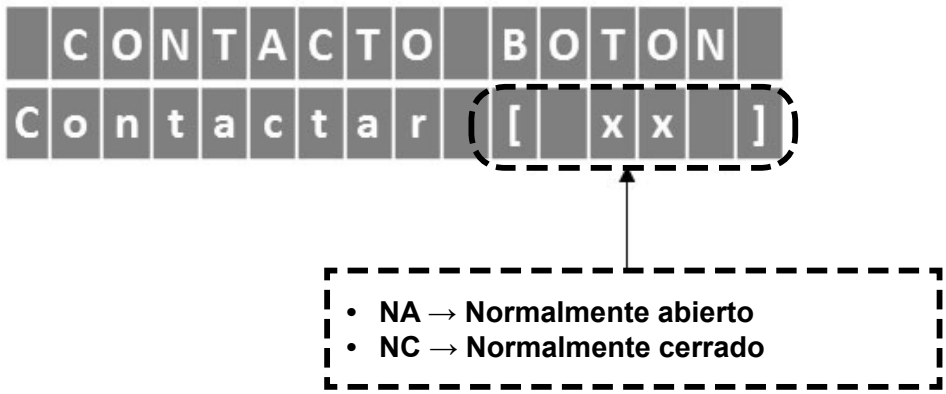
Acción de comando durante el tiempo de pausa



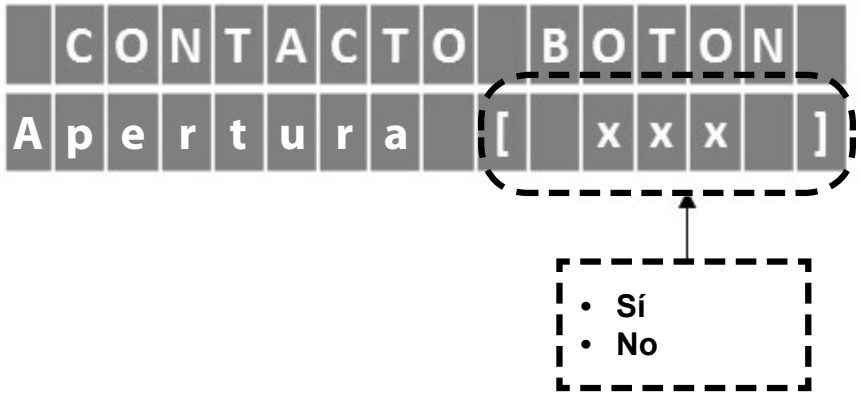
Tipo de contacto del fin de carrera analógico



Tipo de contacto de la botonera

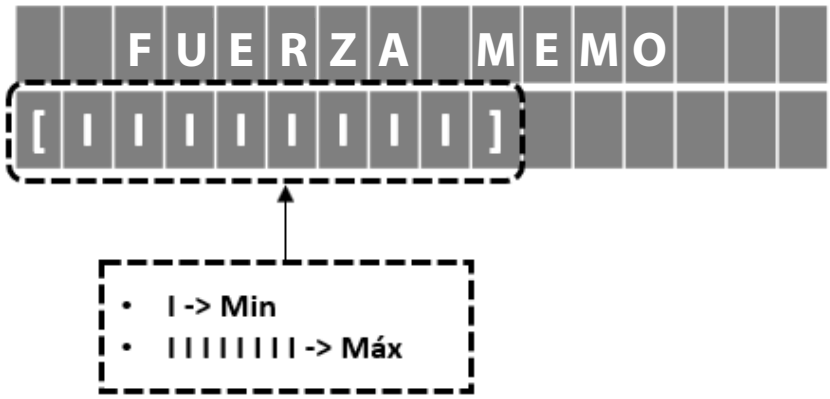


Operación de la botonera en el ciclo de apertura

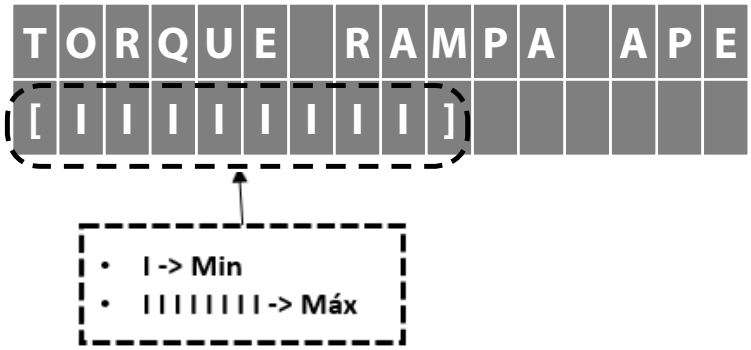


Elegir el tipo de fuerza aplicada

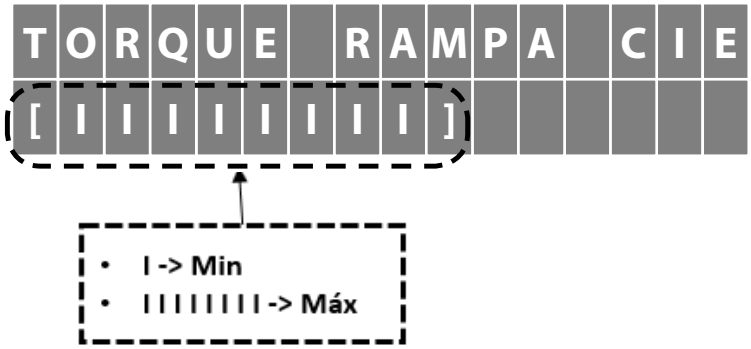
Fuerza en la memorización del recorrido



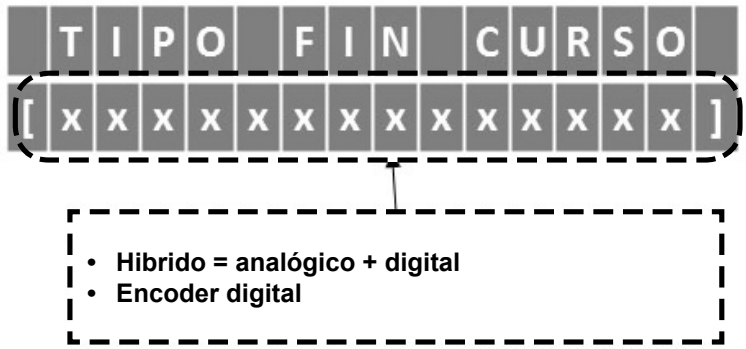
Fuerza en la rampa para reducción de la velocidad en la apertura



Fuerza en la rampa para reducción de la velocidad en el cierre

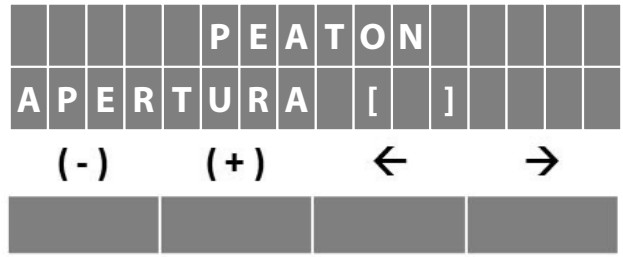


Elegir el tipo de sistema de fin de carrera del portón



Pantallas de configuración de la función 'Peatón' Apertura parcial

Ajustar la distancia de apertura del portón



Disminuir la distancia de la apertura del portón para peatones.

Aumentar la distancia de la apertura del portón para peatones.

NOTA: La distancia de apertura del portón para acceso de peatones se activará **solo cuando el portón esté cerrado** y también recibir un comando de apertura de un control remoto añadido como 'Peatón' y / o por la botonera 'PBU' cuando esté programada como 'Peatón'.

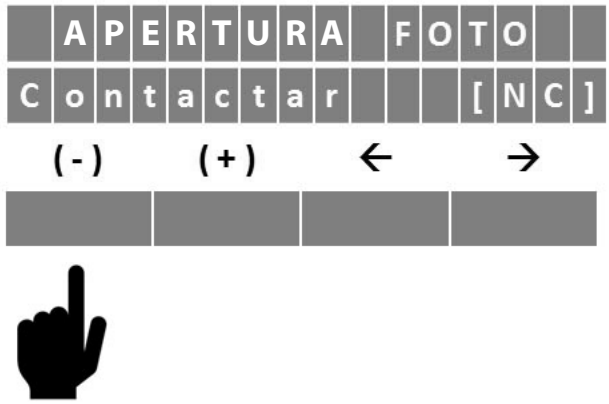
NOTA: Cuando la función de apertura de peatón está habilitada, es recomendado usar la configuración de rampa de cierre arriba de 25% del recorrido.

Definir botonera para función 'Peatón'



Pantallas de configuración de fotocélulas de apertura / cierre

Definir la fotocélula salida contacto N.A. (Normalmente abierto)

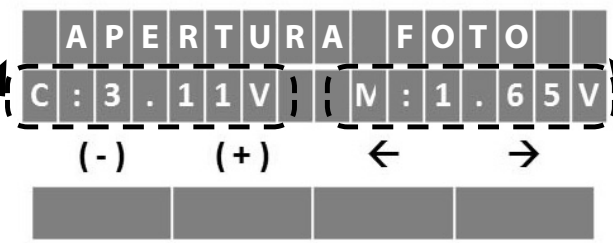


Elige el tipo de contacto.

Definir la fotocélula salida analógica (Sensor de borde)

Valor analógico actual medido en el pin del microcontrolador.

Valor analógico almacenado cuando el sensor de borde está en reposo (espera). Cuando instale el sensor de borde, se debe realizar los procedimientos para memorizar este valor para que sirva como referencia de reposo.

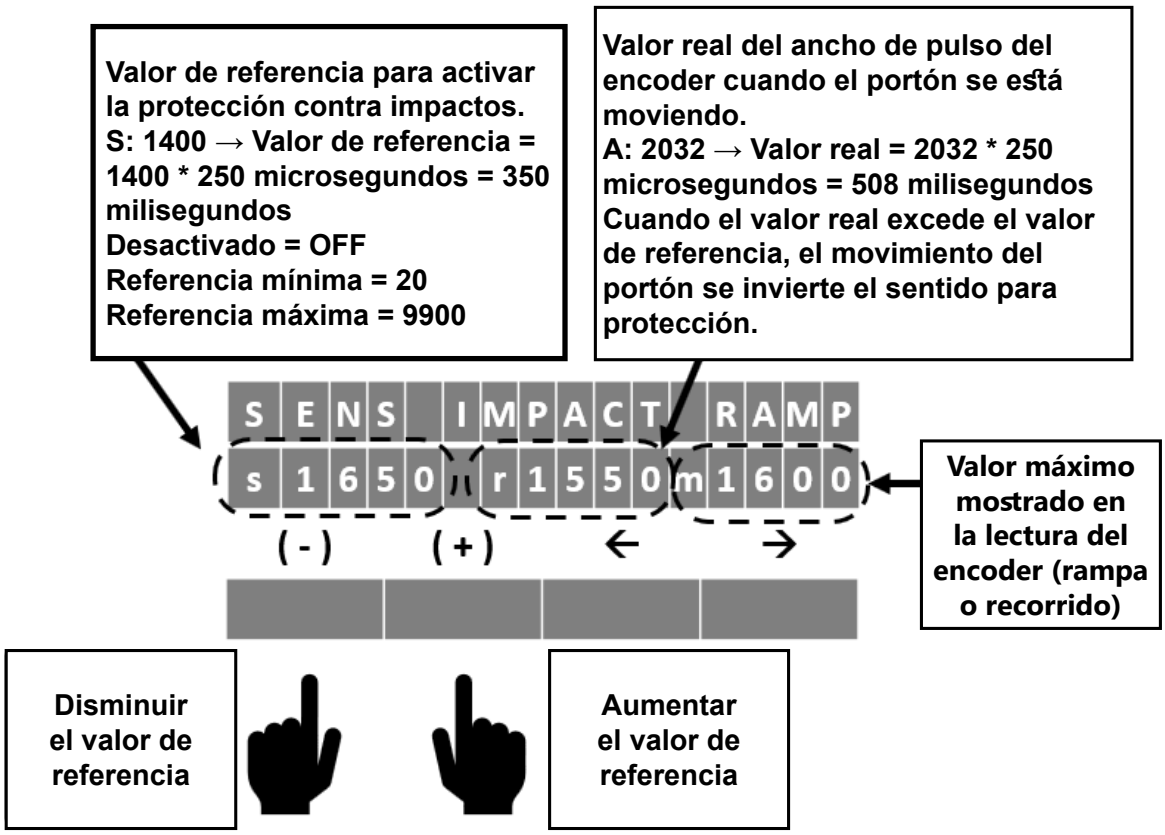


Elige el tipo de contacto

Almacenar el valor analógico cuando el sensor de borde esté en estado inactivo (Espera).

Pantallas de configuración del sensor de impacto en la rampa y recorrido

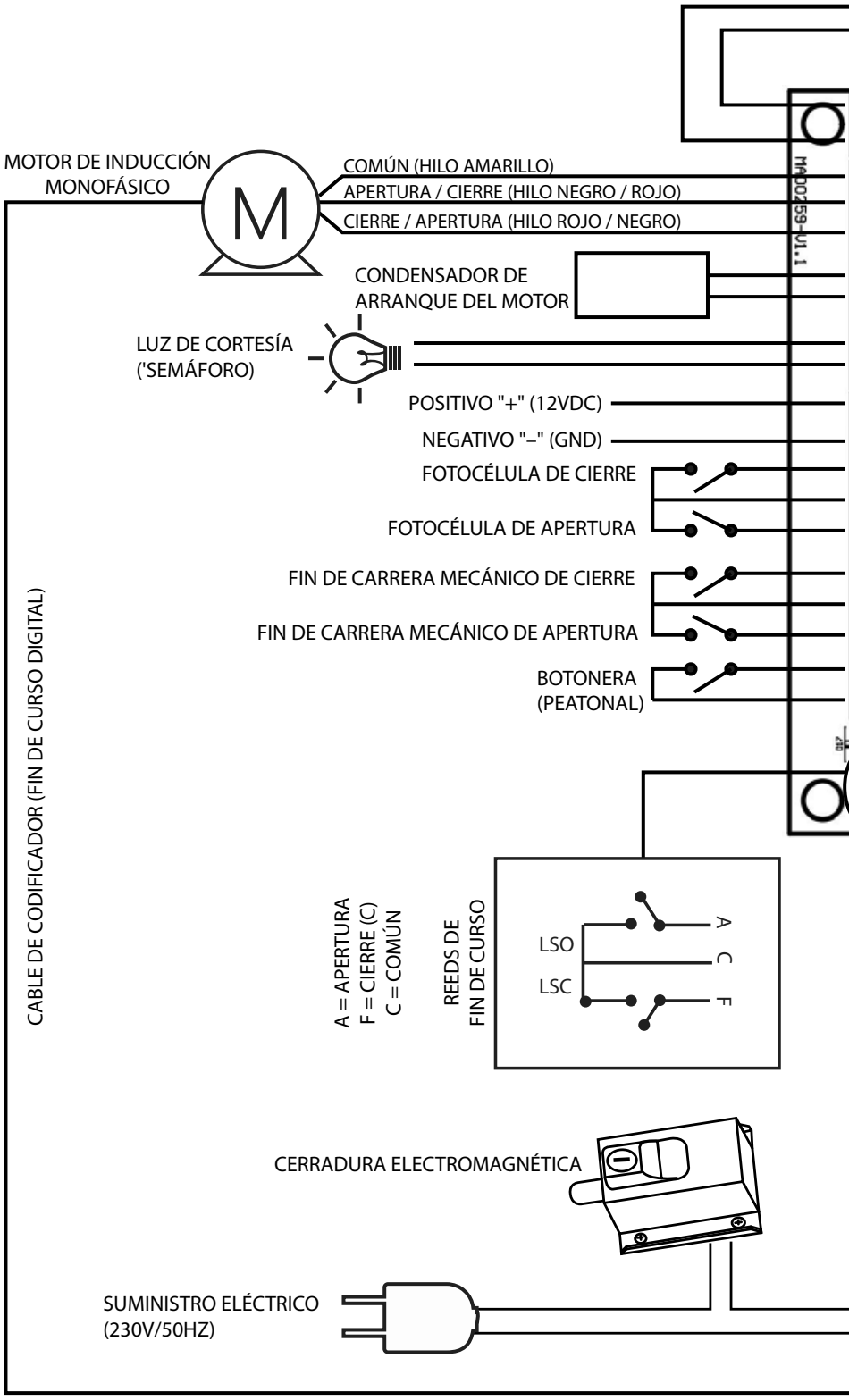
Definir el pulso del encoder (codificador) como referencia de impacto



NOTAS CUANDO HAY PROTECCIÓN CONTRA IMPACTOS:

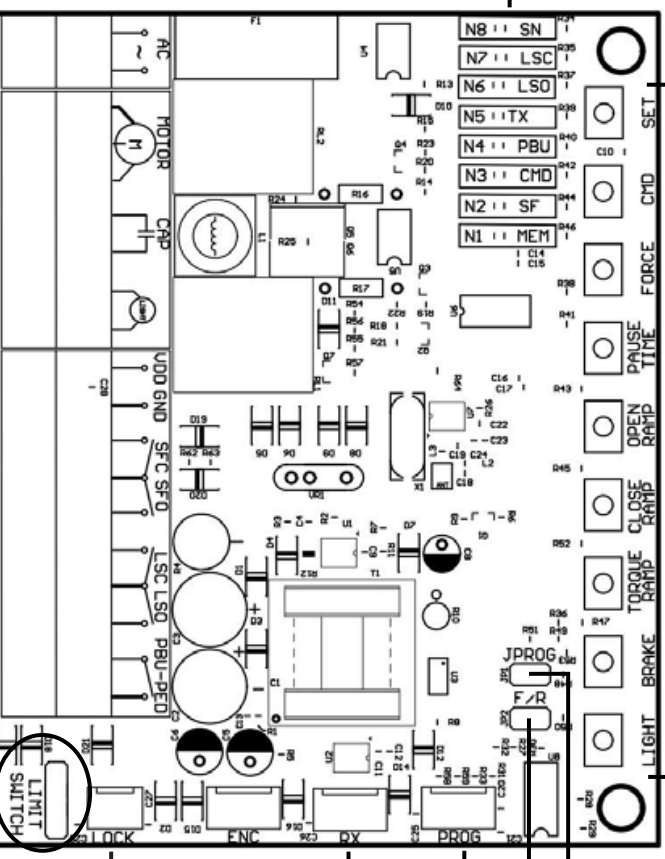
- **Durante el ciclo de cierre:** Inversión total hasta el final de carrera de apertura.
- **Durante el ciclo de apertura:** Inversión parcial durante 5 segundos, solo para liberar la puerta del objeto.

NOTA: El mismo procedimiento puede ser usado en los ajustes en el recorrido.


MOTOR DE INDUCCIÓN MONOFÁSICO
M
COMÚN (HILO AMARILLO)
APERTURA / CIERRE (HILO NEGRO / ROJO)
CIERRE / APERTURA (HILO ROJO / NEGRO)
CONDENSADOR DE ARRANQUE DEL MOTOR
LUZ DE CORTESÍA ('SEMÁFORO)
POSITIVO "+" (12VDC)
NEGATIVO "–" (GND)
FOTOCÉLULA DE CIERRE
FOTOCÉLULA DE APERTURA
FIN DE CARRERA MECÁNICO DE CIERRE
FIN DE CARRERA MECÁNICO DE APERTURA
BOTONERA (PEATONAL)
CABLE DE CODIFICADOR (FIN DE CURSO DIGITAL)
A = APERTURA
F = CIERRE (C)
C = COMÚN
REEDS DE FIN DE CURSO
LSO
LSC
A
C
F
CERRADURA ELECTROMAGNÉTICA
SUMINISTRO ELÉCTRICO (230V/50HZ)

LEDS DE
PROGRAMACIÓN

SUMINISTRO ELÉCTRICO
100 - 230Vac / 50-60 Hz



BOTONES DE
PROGRAMACIÓN

TACT
LED

JUMPER DE PROGRAMACIÓN

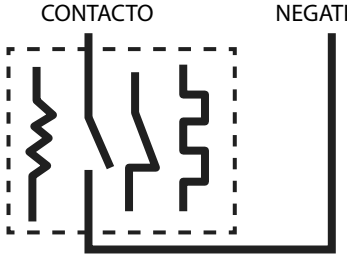
JUMPER PARA INVERSIÓN DE ROTACIÓN

PROG (PROGRAMADOR)

RECEPTOR SUELTO (OPCIONAL)
NOTA: El receptor suelto puede ser cualquier dispositivo que proporcione un contacto NA (normalmente abierto) a la tarjeta electrónica, como un teclado con contraseña, un lector de tarjetas de proximidad, un receptor de RF, etc., con la alimentación suministrada al conector de 12 V CC.



FOTOCÉLULAS
Las salidas de las fotocélulas aceptan contacto NO, NC, pulsado y resistivo, solo tiene que conectar y programar según la opción elegida.



DECLARACION CE DE INCOPORACIÓN DE CUASI MÁQUINAS

Identificácion: *CE PPA 002 (Revisión: 0)*

Fabricante:
Nombre de la empresa: *MOTOPPAR INDÚSTRIA E COMÉRCIO DE AUTOMATIZADORES LTDA.*
Dirección: *AV. DR LABIENO DA COSTA MACHADO, 3526*
GARÇA, SÃO PAULO, 17406-200 - BRASIL

Representante / Persona facultada para elaborar la documentación técnica pertinente:
Nombre de la empresa: *AUTOMATISMOS PPA EUROPA S.L*
Dirección: *CALLE JOAN FUSTER ORSTELLS, 13, LOC-3*
SAINT FELIU DE LLOBREGAT, 08980, BARCELONA - ESPAÑA

Esta declaración de conformidad es emitida bajo única responsabilidad del fabricante, declarando que:

La seguiente cuasi máquina es el objeto de esta declaración:
Tipo de producto: *Central controladora para automatización de puertas, portones, barreras y similares.*
Modelos: *Triflex Connect Brushless 24V CE, Triflex Connect CE, Triflex Connect Full Range CE, Triflex Connect Dupla CE, Agility Hibrida CE*

El objeto de esta declaración descrito arriba está en conformidad con todos los requisitos aplicables de la directiva 2006/42/EC.

El objeto de esta declaración descrito arriba está en conformidad con la legislación armonizada de la Comunidad:

DIRECTIVA 2014/30/UE DEL PARLAMENTO EUROPEO Y DEL CONSEJO de 26 de febrero de 2014 sobre la armonización de las legislaciones de los Estados miembros em materia de compatibilidad eletromagnética.

DIRETIVA 2011/65/UE DEL PARLAMENTO EUROPEO Y DEL CONSEJO de 8 junio 2011 sobre restriciones a la utilización de determinadas substancias peligrosas em aparatos eléctricos y eletrónicos.

Las normas armonizadas consideradas para conformidade son:

Directiva Europea sobre Máquinas (2006/42/EC):
BS EN 60335-1:2012+AC:2014+A11:2014, BS EN 60335-2-103:2015

Directiva EMC (2014/30/EU):
EN IEC 61000-6-2:2019, EN IEC 61000-6-3:2021

Directiva RoHS (2011/65/EU).

La documentación técnica relevante es recopilada de conformidad con el Anexo VII, parte B de la directiva 2006/42/EC;

En respuesta a una solicitud basada por las autoridades nacionales, la información relevante será transmitida;

No se debe poner la cuasi máquina para funcionar hasta que la máquina final a la cual ella será incorporada haya sido declarada em conformidade con las provisiones de la Directiva de Máquinas (2006/42/EC)

GARÇA, BRASIL - 18/11/2022

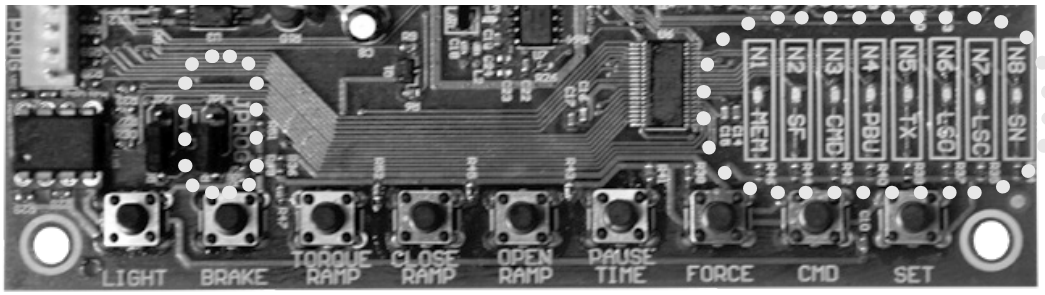
Samuel Peres
CEO
MOTOPPAR INDÚSTRIA E COMÉRCIO DE AUTOMATIZADORES LTDA.

PRINCIPALES CARACTÉRISTIQUES

- Alimentation en courant alternatif (100 - 230V).
- Récepteur numérique de radiofréquence 433.92MHz à bord.
- Mémoire eprom cryptée et détachable pour stocker 256 émetteurs (code fixe et rolling code) et la programmation de la centrale.
- Fin de course analogique, encodeur digital ou hybride.
- Toutes les programmations et configurations du panneau de contrôle se font via le programmateur externe PROG et les principales via TACTLED.
- Mémorisation automatique du temps de parcours A/F (système analogique) ou positionnement par encodeur (système digital).
- Sorties pour les modules de verrouillage et la lumière du garage.
- Entrées pour récepteur RF unique, boîtier, photocellule de fermeture et photocellule d'ouverture.
- Détection digitale de l'impact avec inversion du portail.
- Fonction piéton (émetteur et boîtier externes).
- Entrées de fin de courses et boîtier, configurables en NO (normalement ouvert) ou NC (normalement fermé).
- Entrée des photocellules d'ouverture et de fermeture configurable comme contacts NO (normalement ouvert) ou NC (normalement fermé), sortie pulsée ou sortie analogique (capteur de bord).

TABLEAU DE SIGNALISATION DES LEDs

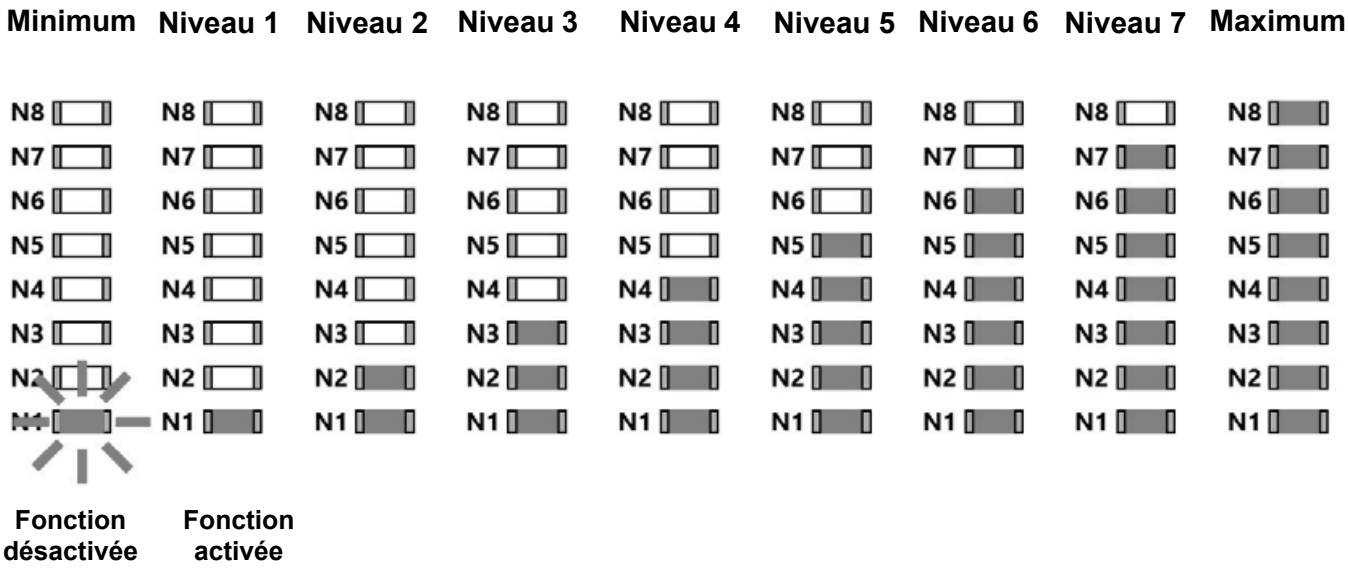
Guide pour la signalisation des LEDs du panneau de commande lorsque celui-ci est hors-programme, c'est-à-dire avec le cavalier JPROG ouvert.



LED	SIGNALISATION
SN	• Clignotant toutes les 7 secondes: le panneau de commande est allumé et opérationnel.
LSC	• Allumé: Capteur de fin de course et fermeture déclenché.
LSO	• Allumé: Capteur de fin de course d'ouverture déclenché.
TX	• Allumé: Commande par un transmetteur enregistré.
PBU	• Allumé: Commande par un boîtier externe.
CMD	• Allumé: Commande par le récepteur séparé ou par le bouton CMD du Tacled.
SF	• Allumé: Photocellule de fermeture obstruée.
MEM	• Allumé : Mémoire vide, sans enregistrement de transmetteurs. • Eteint : Mémoire avec enregistrement de transmetteurs. • Clignotant : Mémoire absente ou avec défaut. Dans ce cas, le panneau de commande entrera en MODE DE FONCTIONNEMENT DE BASE.

SINALISATION DES LEDS – Cavalier PROG fermé – Statut des niveaux de programmation

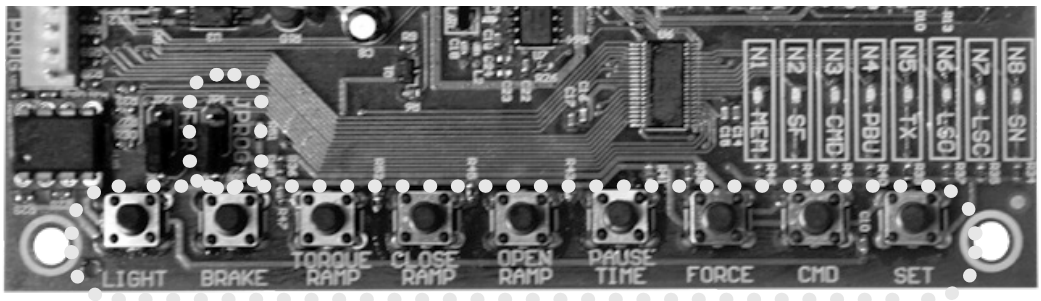
Fonctions programmables avec 9 niveaux de réglages.



Fonctions programmables avec 2 niveaux de réglages

TABLEAU DE COMMANDE POUR CONFIGURATIONS

Guide de configuration rapide, pour entrer dans le mode de programmation du panneau de contrôle, vous devez fermer le cavalier JPROG sur la carte.



BOUTON	FONCTION
SET	Enregistrer ou Eteindre les Transmetteurs
CMD	Commande dans l'ouverture
FORCE	Force (Embrayage Electronique)
PAUSE TIME	Temps de Fermeture Automatique
OPEN RAMP	Rampe d'Ouverture
CLOSE RAMP	Rampe de Fermeture

TORQUE RAMP	Moment de la force sur la Rampe
BRAKE	Frein
LIGHT	Temps de Lumière de Garage

ETEINDRE TOUS LES TRANSMETTEURS

Efface et initialise la mémoire pour l'enregistrement de nouveaux transmetteurs.

Opérations:
1. Le Portail doit être en arrêt;
2. Fermer le cavalier JPROG;
3. Appuyez et relâchez le bouton SET du panneau de commande (1 fois);
4. LED N5 (TX) devra rester éteint;
5. Appuyez sur le bouton SET du panneau de commande et maintenez-le enfoncé pendant 10 secondes;
6. LED N8 devra rester allumé, signalisant que vous avez supprimé tous les transmetteurs;
7. Pour finaliser, retirer le cavalier de JPROG.

ENREGISTRER LES TRANSMETTEURS

Enregistre de nouveaux transmetteurs dans le panneau de commande, pour qu'ils puissent le démarrer.

Opérations:
1. Le portail doit être à l'arrêt.
2. Fermer le cavalier JPROG;
3. Appuyez et relâchez le bouton SET du panneau de commande (une fois);
4. LED N5 (TX) devra rester éteint;
5. Appuyer et maintenir enfoncé le bouton du transmetteur que vous souhaitez enregistrer.
6. LED N8 devra clignoter;
7. Appuyez et relâchez le bouton SET du panneau de commande pour confirmer l'enregistrement;
8. LED N8 clignote 01 fois (bouton du transmetteur déjà enregistré), clignote 02 fois (bouton du transmetteur déjà enregistré et nouvelle synchronisation pour le contrôle du code de roulement) ou 03 fois (mémoire pleine);
9. Relâcher le bouton du transmetteur;
10. Revenez à l'étape 3 pour enregistrer le nouveau bouton du transmetteur;
11. Pour finaliser, retirez le cavalier de JPROG.

COMMANDE À L'OUVERTURE

Permission de commande du boîtier ou transmetteur fonctionnent pendant le parcours de l'ouverture du portail.

Opérations:
1. Le portail doit être à l'arrêt.
2. Fermer le cavalier JPROG;
3. Appuyez et relâchez le bouton CMD du panneau de commande (1 fois), pour exhiber le réglage actuel.
4. Appuyez et relâcher le bouton CMD autant de fois que cela sera nécessaire, jusqu'à ce que le réglage souhaité soit atteint;
5. Pour finaliser, retirer le cavalier de JPROG.

Signalisation des LEDs:
- N1 clignote = Fonction désactivée.
- N1 allumé = Fonction activée.

FORCE (EMBRAYAGE ELECTRONIQUE)

Pour utiliser efficacement ce dispositif de capteur de sécurité, veuillez procéder comme suit:
- Une fois l'automatisme correctement installé sur le portail, réglez l'embrayage électronique de manière à ce que la force soit la plus faible possible pour déplacer le vantail du portail sur toute sa course d'ouverture et de fermeture.

Opérations:
1. Le portail doit être à l'arrêt.
2. Fermer le cavalier JPROG;
3. Appuyez et relâchez le bouton FORCE sur le panneau de commande. (1 fois), pour exhiber le règlement actuel;
4. Appuyez et relâchez le bouton FORCE autant de fois nécessaire, jusqu'à ce que le réglage souhaité soit atteint;
5. Pour finaliser, retirer le cavalier de JPROG.

Signalisation des LEDs:
- N1 clignote = Débranché.
- N1 allumé = Minimum.

...
- N8 allumé = Maximum

SEMIAUTOMATIQUE / MODO AUTOMATIQUE (TEMPS DE PAUSE)

Réglage du temps de fermeture automatique lorsque le portail rencontre le capteur de fin de course d'ouverture (LSO) ou la butée d'ouverture, indiquant la fin de l'ouverture.

Opération:
1. Le portail doit être à l'arrêt;
2. Fermez le cavalier JPROG;
3. Appuyez et relâchez le bouton PAUSE TIME du panneau (1 fois), pour afficher le réglage actuel;
4. Appuyez et relâchez le bouton PAUSE TIME autant de fois que nécessaire, jusqu'à ce que le réglage souhaité soit atteint;
5. Enfin, retirez le cavalier JPROG.

Signalisation des LEDs:
- N1 cligote = Semiautomatique.
- N1 allumé = 5 sec.
- N2 allumé = 10 sec.
- N3 allumé = 30 sec.
- N4 allumé = 60 sec.
- N5 allumé = 90 sec.
- N6 allumé = 120 sec.
- N7 allumé = 180 sec.
- N8 allumé = 240 sec.

RAMPE D'OUVERTURE

Il s'agit de la distance entre la butée mécanique d'ouverture et le local du parcours à partir duquel le panneau de commande entre en mode de moment de force pulsé pour réduire la vitesse du portail et l'arrêter sur la course mémorisée, c'est-à-dire la distance à laquelle l'automatisme commence à ralentir pendant le mouvement d'ouverture du portail.

Opérations:
1. Le portail doit être à l'arrêt.
2. Cavalier jumper JPROG;

3. Appuyez et relâchez le bouton OPEN RAMP du panneau de commande (1 fois), pour exhiber le règlement actuel;
4. Appuyez et relâchez le bouton OPEN RAMP autant de fois que cela sera nécessaire, jusqu'à ce que le réglage souhaité soit atteint.
5. Pour finaliser, retirer le cavalier de JPROG.

Signalisation des LEDs:
- N1 allumé = 5% du parcours.
- N2 allumé = 10% du parcours.
- N3 allumé = 15% du parcours.
- N4 allumé = 20% du parcours.
- N5 allumé = 25% du parcours.
- N6 allumé = 30% du parcours.
- N7 allumé = 35% du parcours.
- N8 allumé = 40% du parcours.

RAMPE DE FERMETURE

Il s'agit de la distance entre la butée mécanique d'ouverture et le local du parcours à partir duquel le panneau de commande entre en mode de moment de force pulsé pour réduire la vitesse du portail et l'arrêter sur la course mémorisée, c'est-à-dire la distance à laquelle l'automatisme commence à ralentir pendant le mouvement d'ouverture du portail.

Opérations:
1. Le portail doit être à l'arrêt;
2. Fermer le cavalier JPROG;
3. Appuyez et relâchez le bouton CLOSE RAMP du panneau de commande (1 fois), pour exhiber le règlement actuel;
4. Appuyez et relâchez le bouton CLOSE RAMP autant de fois nécessaire, jusqu'à ce que le réglage souhaité soit atteint;
5. Pour finaliser, retirez le cavalier de JPROG.

Signalisation des LEDs:
- N1 clignote = Débranché.
- N1 allumé = 5% du parcours.
- N2 allumé = 10% du parcours.
- N3 allumé = 15% du parcours.
- N4 allumé = 20% du parcours.
- N5 allumé = 25% du parcours.
- N6 allumé = 30% du parcours.
- N7 allumé = 35% du parcours.
- N8 allumé = 40% du parcours.

MOMENT DE FORCE DANS LA RAMPE

Ce réglage permet d'ajuster la vitesse du portail lorsque sa course se situe dans la zone de la rampe de décélération, c'est-à-dire la « force « de l'automatisme dans la zone de la rampe de fin de course, près des butées du portail. Si la rampe est désactivée, le moment de force pulsé sur la rampe sera inopérant.

Opérations:
1. Le portail doit être à l'arrêt;
2. Fermer le cavalier JPROG;
3. Appuyez et relâcher le bouton TORQUE RAMP du panneau de commande (1 fois), pour exhiber le règlement actuel;
4. Appuyez et relâcher le bouton TORQUE RAMP autant de fois nécessaire, jusqu'à ce que le réglage souhaité soit atteint;
5. Pour finaliser, retirez le cavalier de JPROG.

Signalisation des LEDs:
- N1 clignote = Débranché.
- N1 allumé = Mininum.

...
- N8 allumé = Maximum.

FREIN

Il est activé lorsque le moteur est coupé par commande, ou lorsque les capteurs analogiques sont trouvés (fins de courses).

Opérations :
1. Le portail doit être à l'arrêt;
2. Fermer le cavalier JPROG;
3. Appuyez et relâchez le bouton BRAKE du panneau de commande (1 fois) pour exhiber le règlement actuel;
4. Appuyez et relâchez le bouton BRAKE autant de fois nécessaire, jusqu'à ce que le réglage souhaité soit atteint;
5. Pour finaliser, retirer le cavalier de JPROG.

Signalisation des LEDs:
- N1 clignote = Débranché
- N1 allumé = Minimum.

...
- N8 allumé = Maximum.

TEMPS DE LUMIÈRE DE GARAGE

Sélectionnez le temps où la sortie «LIGHT» sera activée après la fermeture du portail. Pendant le cycle d'ouverture ou de fermeture du portail ou lorsque le portail est arrêté en position ouverte, le module de relais est allumé. Lorsque le panneau de commande a terminé le cycle de fermeture, le module de relais s'éteint après le temps programmé.

Opérations:
1. Le portail doit être à l'arrêt;
2. Fermer le cavalier JPROG;
3. Appuyer et relâcher le bouton LIGHT du panneau de commande (1 fois), pour exhiber le règlement actuel;
4. Appuyer et relâcher le bouton LIGHT autant de fois nécessaire, jusqu'à ce que le réglage souhaité soit atteint;
5. Pour finaliser, retirer le cavalier de JPROG.

Signalisation des LEDs:
- N1 clignote = Débranchement immédiat.
- N1 allumé = 5 sec.
- N2 allumé = 10 sec.
- N3 allumé = 30 sec.
- N4 allumé = 60 sec.
- N5 allumé = 90 sec.
- N6 allumé = 120 sec.
- N7 allumé = 180 sec.
- N8 allumé = 240 sec.

EFFACEMENT DU PARCOURS ET RECONFIGURATON PAR DEFAUT

En une seule opération, il efface le parcours (trajectoire) de l'automatisme par le panneau de commande et rétablit également les configurations par défaut.

Opération:
1. Le portail doit être à l'arrêt.
2. Maintenir le cavalier JPROG ouvert.
3. Appuyez et maintenez enfoncé le bouton SET du panneau de commande, le led SN sera éteint.
4. Après 5 secondes, le led SN sera allumé indiquant qu'il a effacé le parcours.
5. Maintenir le bouton SET appuyé et avec le led SN encore allumé.
6. Après 10 secondes, le led SN clignotera indiquant que la reconfiguration a été refaite par défaut.
7. Relâchez le bouton SET, pour finaliser l'opération.

NOTE:

1. Si nécessaire, n'effectuez que l'opération de suppression, le bouton dans le produit 5.

2. L'exécution de l'opération de reconfiguration par défaut mais aussi le parcours du portail.

3. En exécutant l'opération d'effacer le parcours, à la prochaine commande d'ouverture ou de fermeture, le panneau de commande mémorisera automatiquement un parcours après le premier cycle complet du portail.

JUMPER F/R

Il Inverse le sens de rotation du moteur, l'ouverture devient la fermeture et vice-versa, ainsi que l'inversion de la logique des capteurs de fin de courses, LSO (ouverture) e LSC (fermeture).

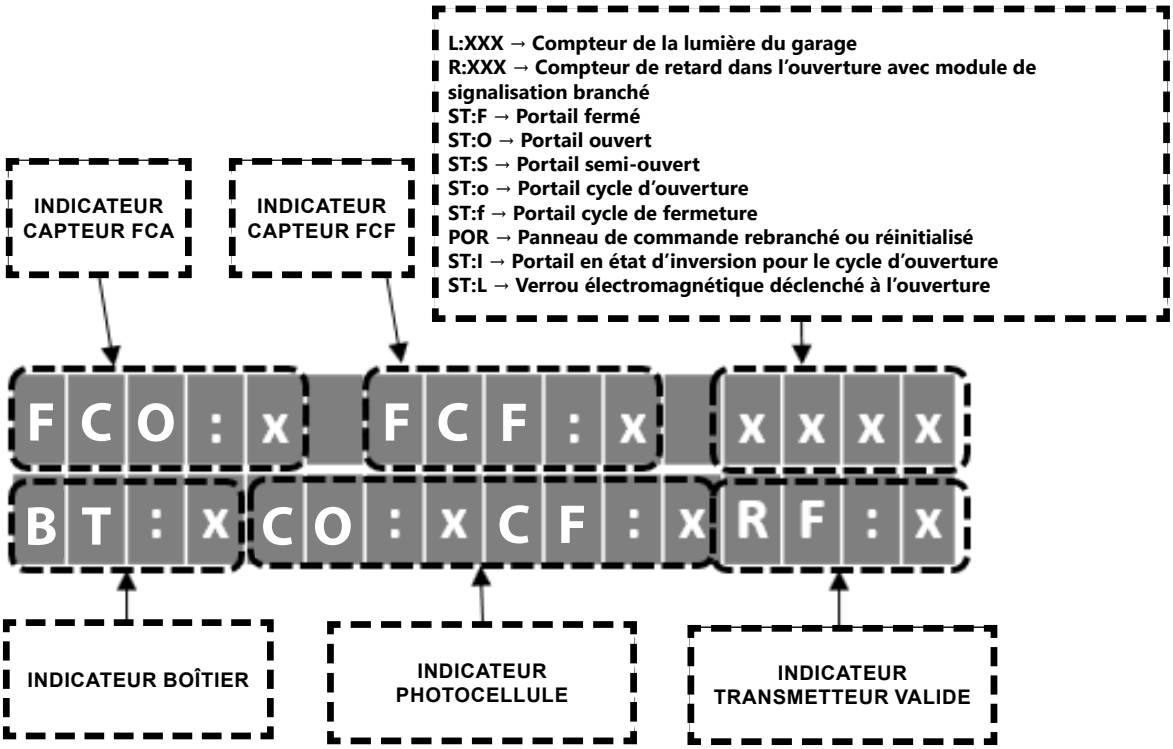
NOTE: Vérifier si à la premier commande le portail ouvre. Au cas où il ferme, réaliser la procédure ci-dessus.

TABLEAU DE LA CONFIGURATION PAR LE PROGRAMMATEUR "PROG"

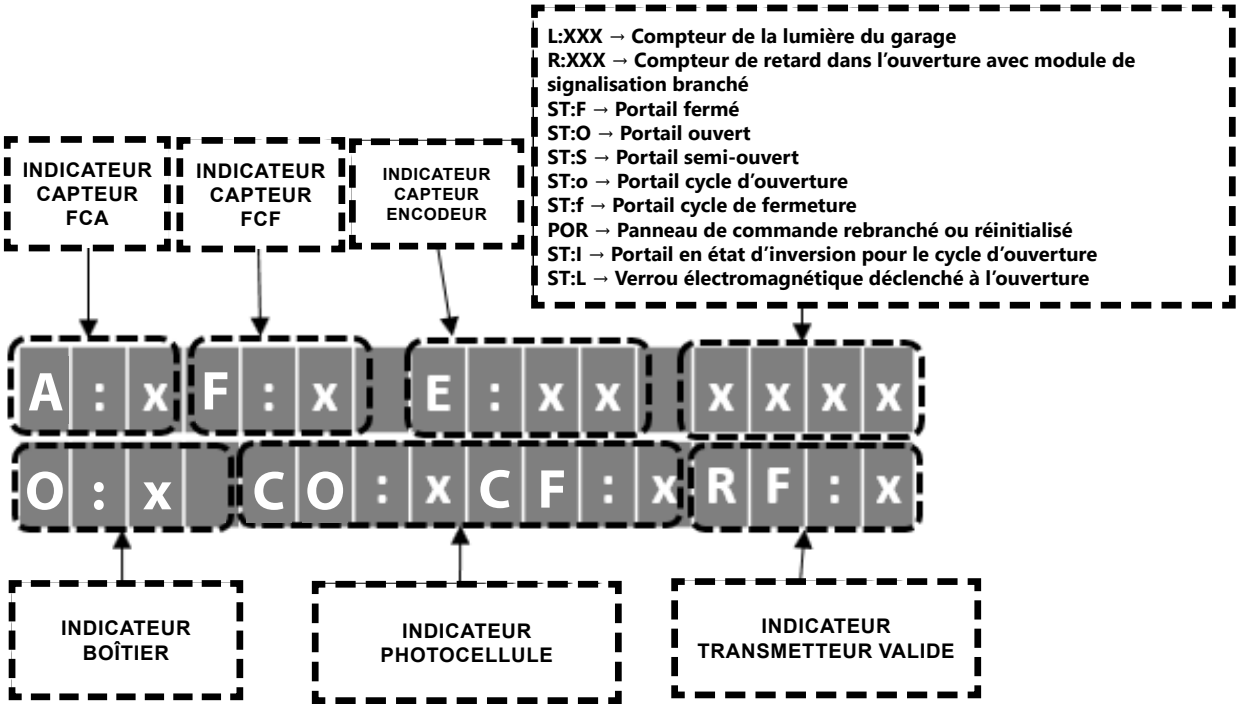
PROG: Il permet de réaliser les configurations avec plus de précisions.
Tant que le PROG est sur le panneau de commande, les commandes du boîtier, le bouton CMD et le récepteur séparé seront désactivés pour les commandes de démarrage du moteur provenant du panneau de commande.
Seul le PROG peut envoyer des commandes d'ouverture et de fermeture du portail, avec le bouton (+) et aussi le transmetteur enregistré, si se trouve sur l'écran principal le statut des capteurs.
En maintenant enfoncée n'importe quelle touche du PROG, après 3 secondes, il entrera en mode autorépétition de la touche enfoncée, ce qui accélérera la progression des écrans ou des réglages.

Ecran principal – Contrôle des capteurs

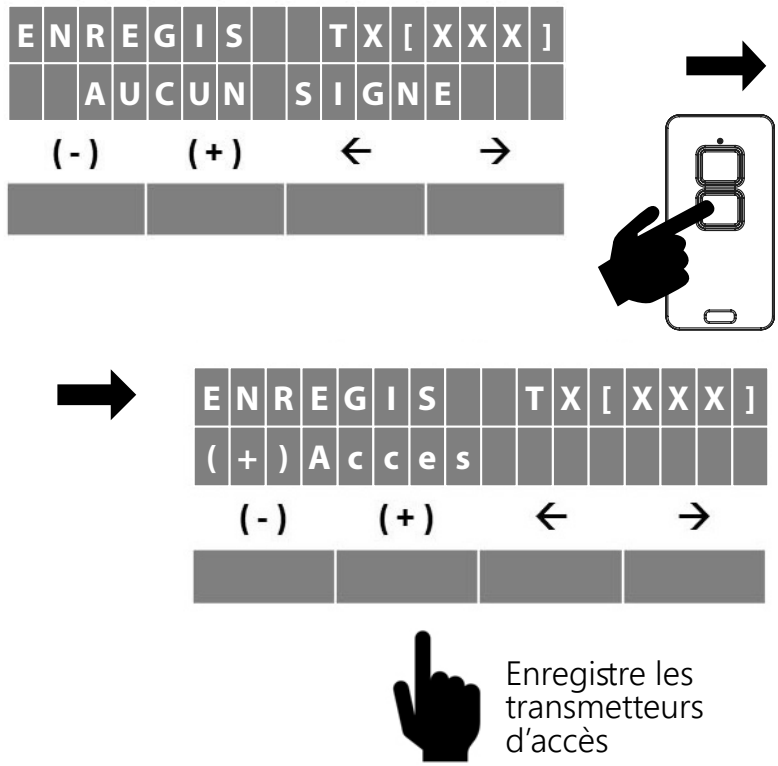
Configuration de l'écran principal pour la fin de course analogique



Configuration de l'écran principal pour la fin de course digitale/encodeur

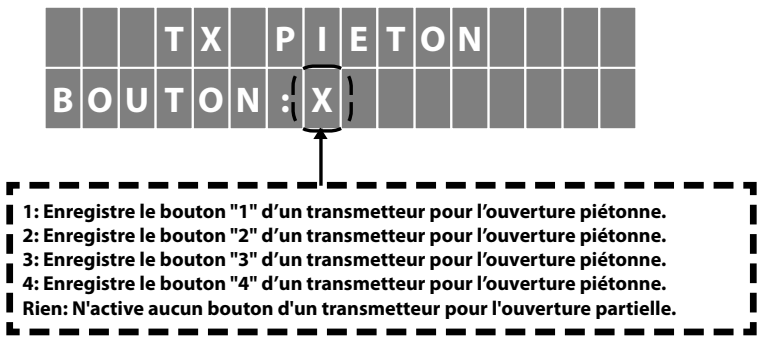


Enregistrer les transmetteurs

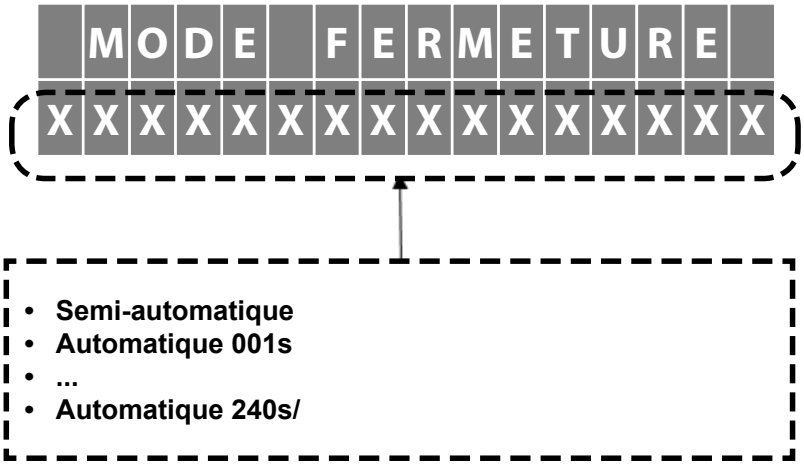


Écran de la configuration de la fonction piétonne - Ouverture Partielle

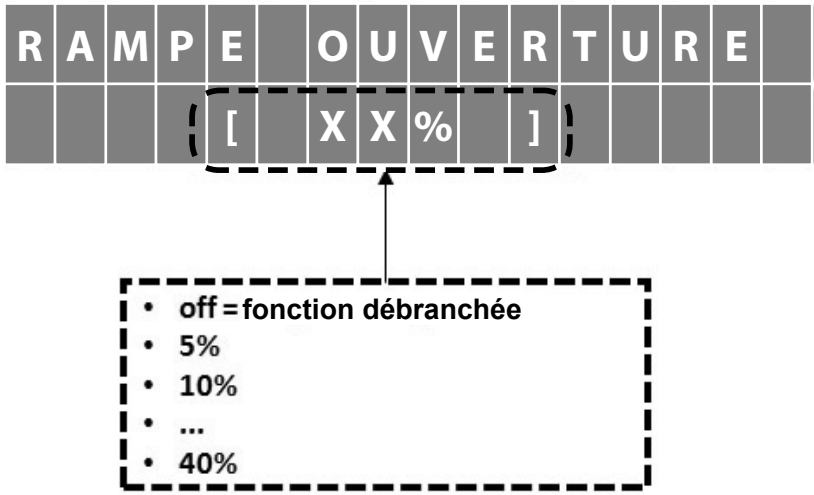
Enregistrement de la télécommande pour la fonction piétonne

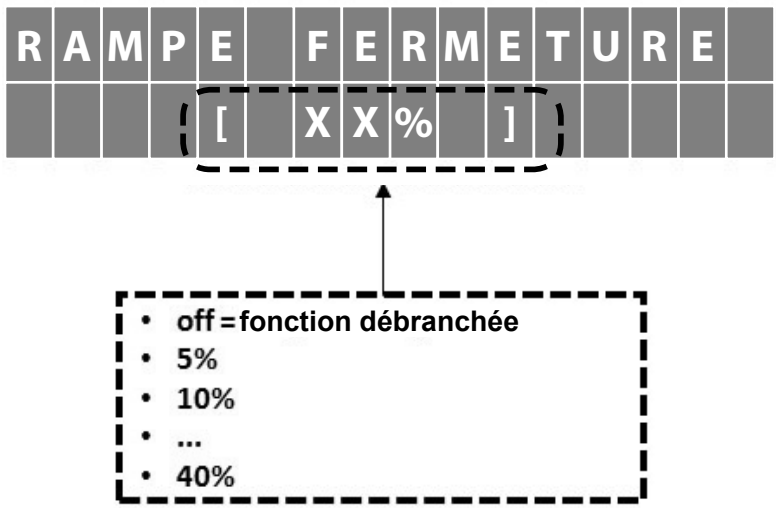


Mode fermeture automatique

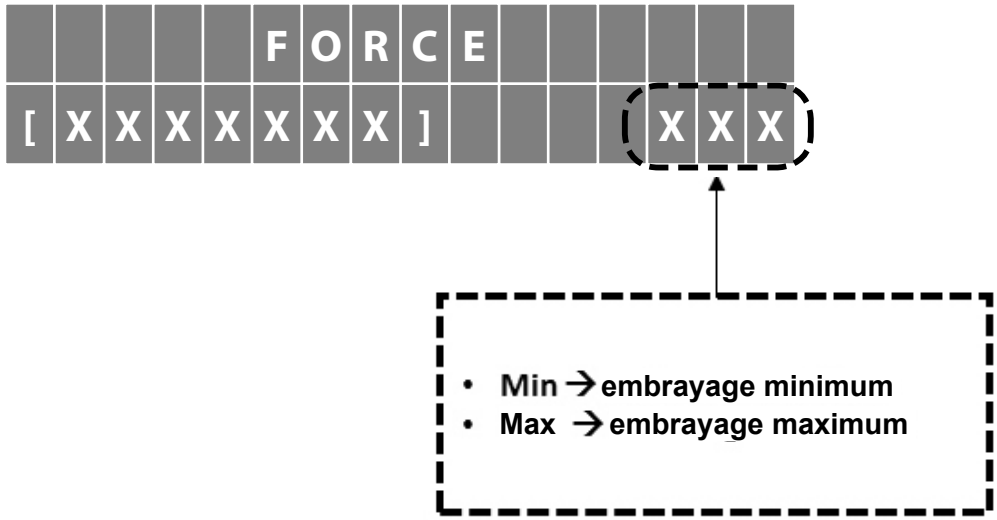


Zone pour réduire la vitesse du portail

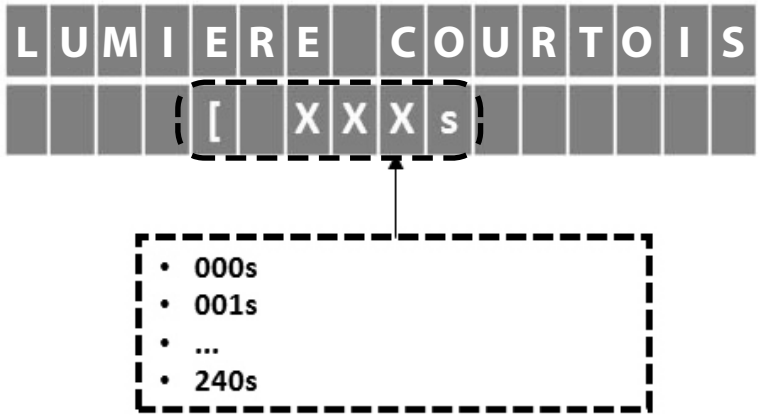




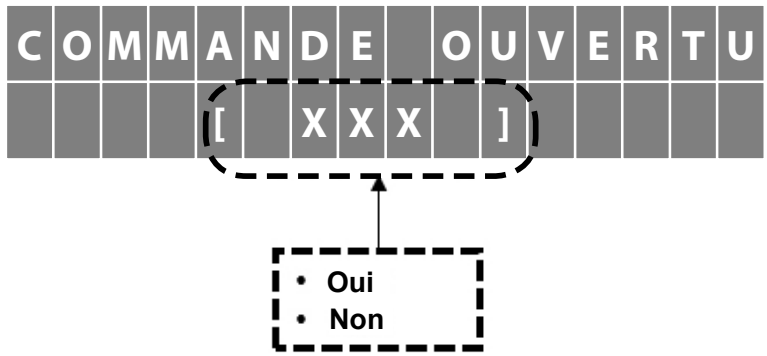
Embrayage électronique



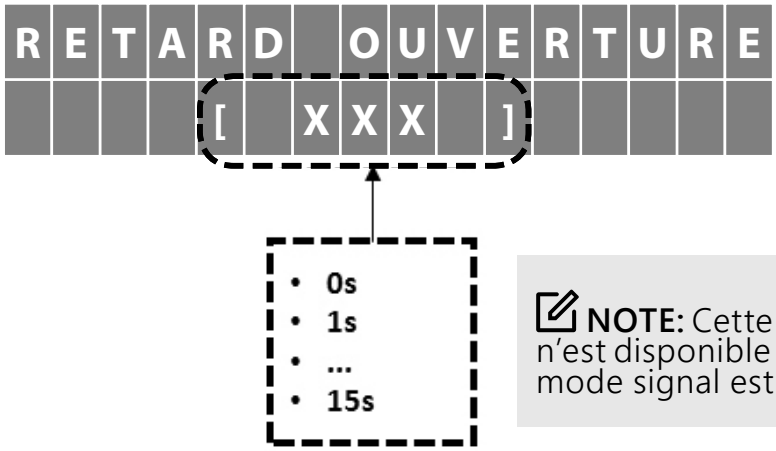
Temps de lumière de garage branchée



Fonctionnement du transmetteur dans le cycle de l'ouverture

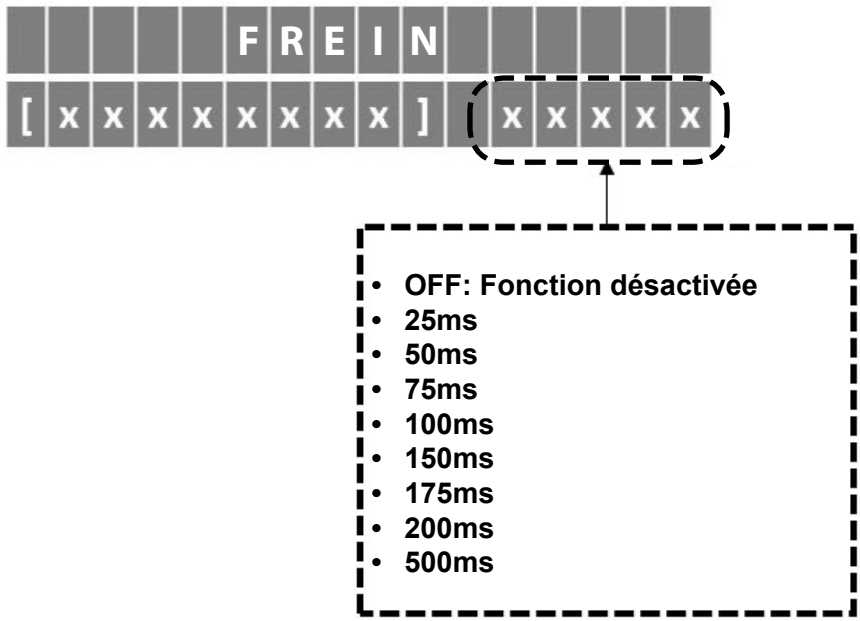


Temps des signaux avec retard dans l'ouverture du portail

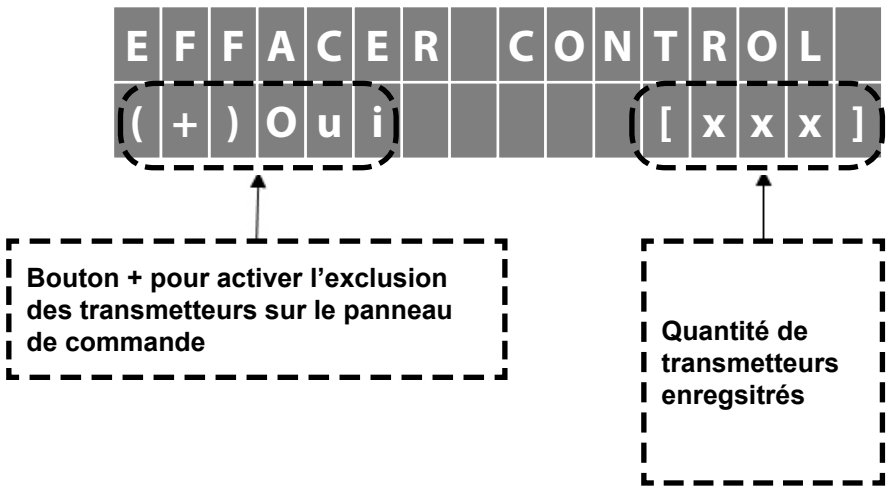


NOTE: Cette fonctionnalité n'est disponible que lorsque le mode signal est activé.

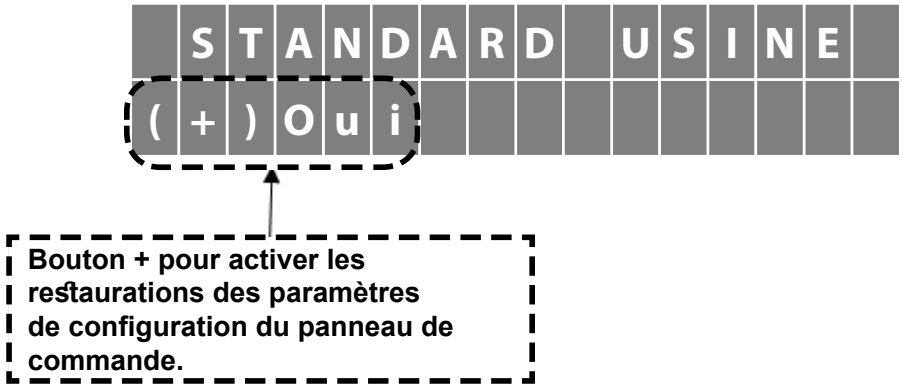
Temps de freinage électronique



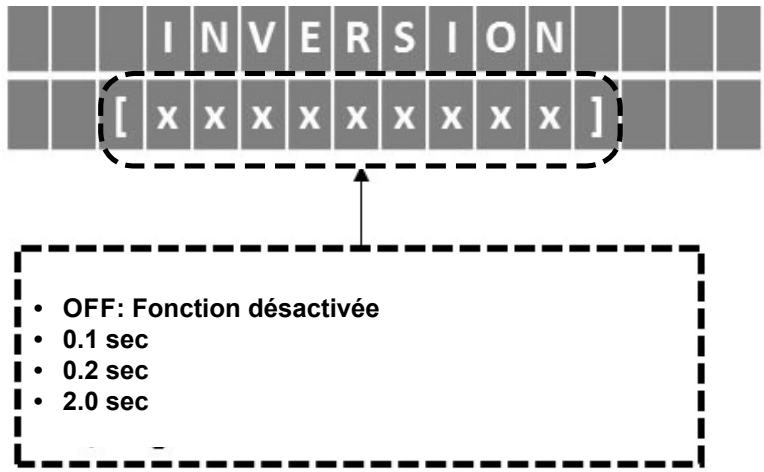
Exclusion de tous les transmetteurs



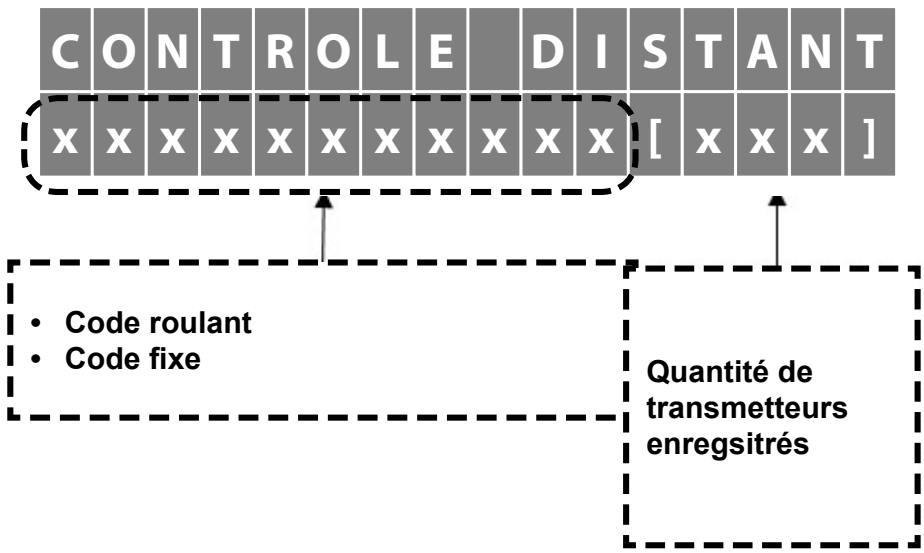
Restauration des configurations par défaut



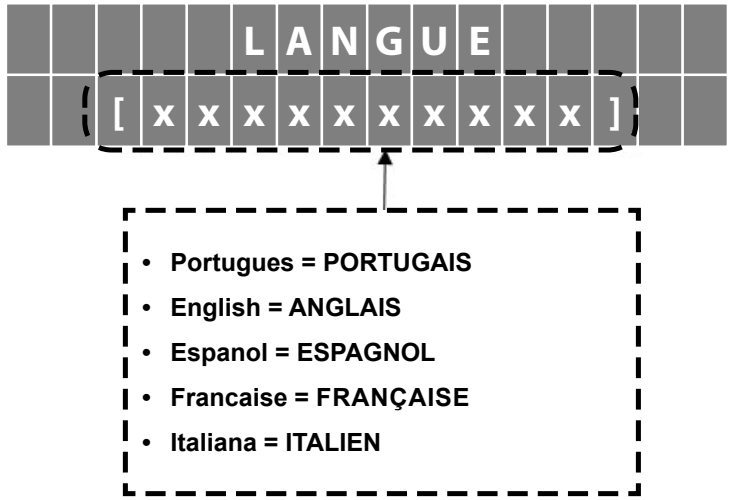
Temps d'inversion du portail pour le cycle d'ouverture



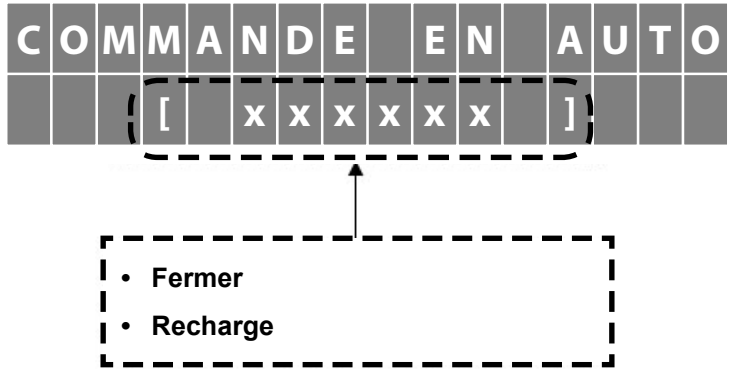
Sélection du type de données du transmetteur



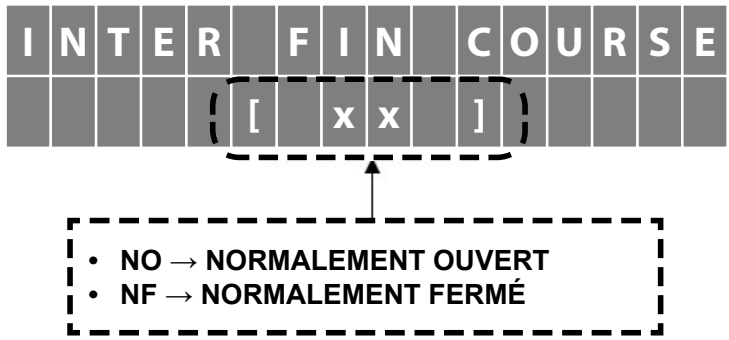
Sélection de la langue



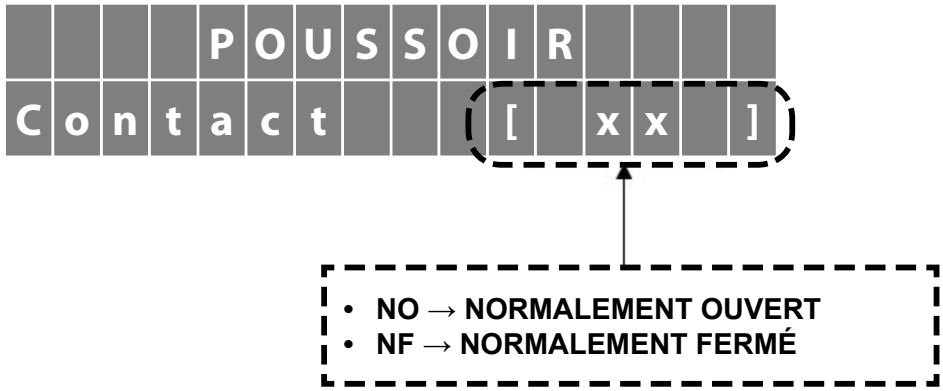
Action de commande durant le temps de pause



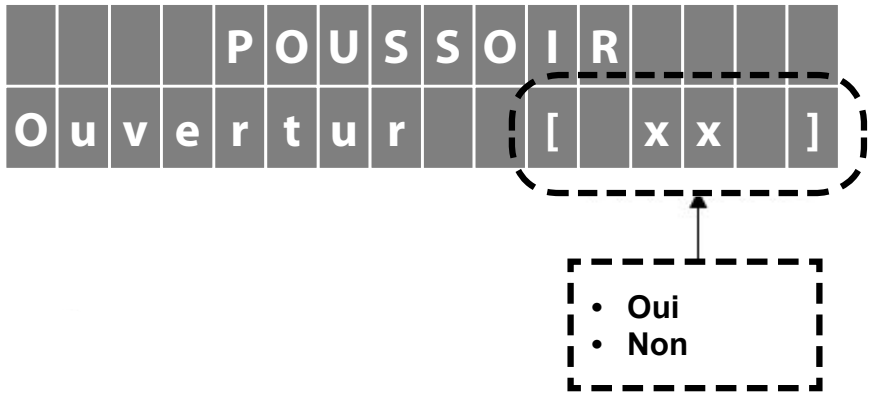
Type de contact de la fin de course analogique



Type de contact du boîtier

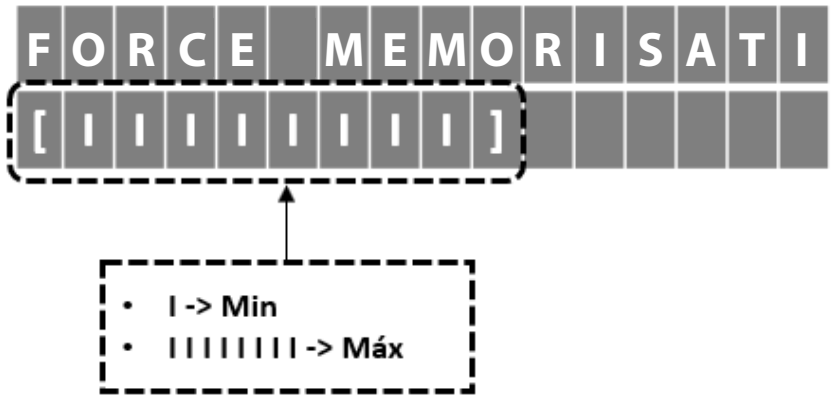


Fonctionnement du boîtier dans le cycle de l'ouverture

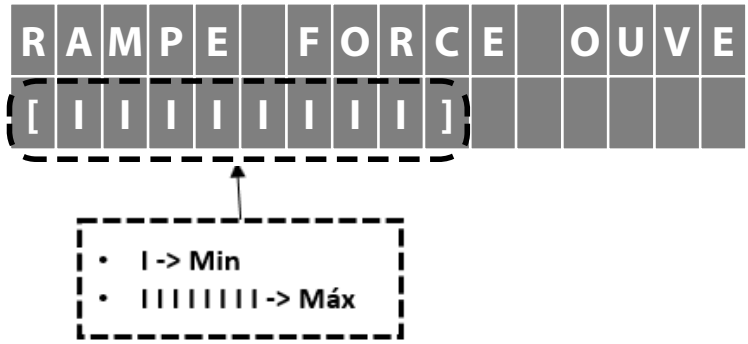


Sélection du type de force appliquée

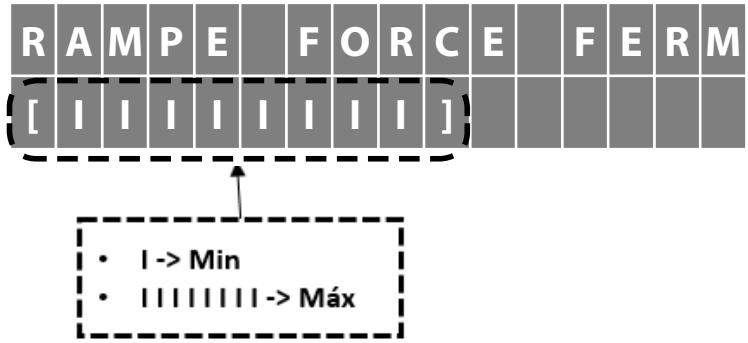
Force dans la mémorisation du parcours



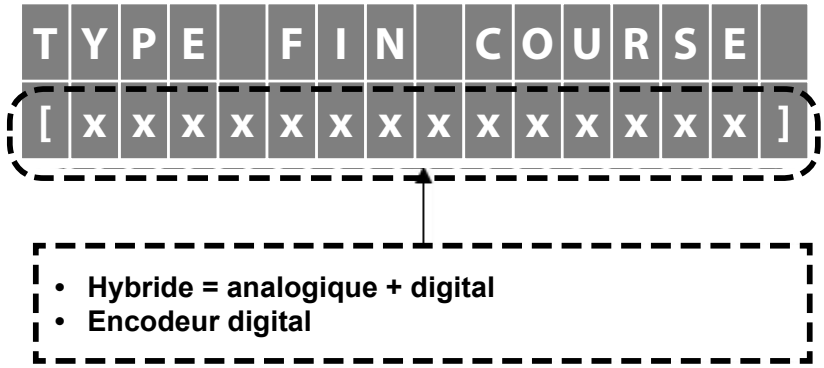
Force dans la rampe pour réduction de vitesse à l'ouverture



Force dans la rampe pour réduction de vitesse à la fermeture

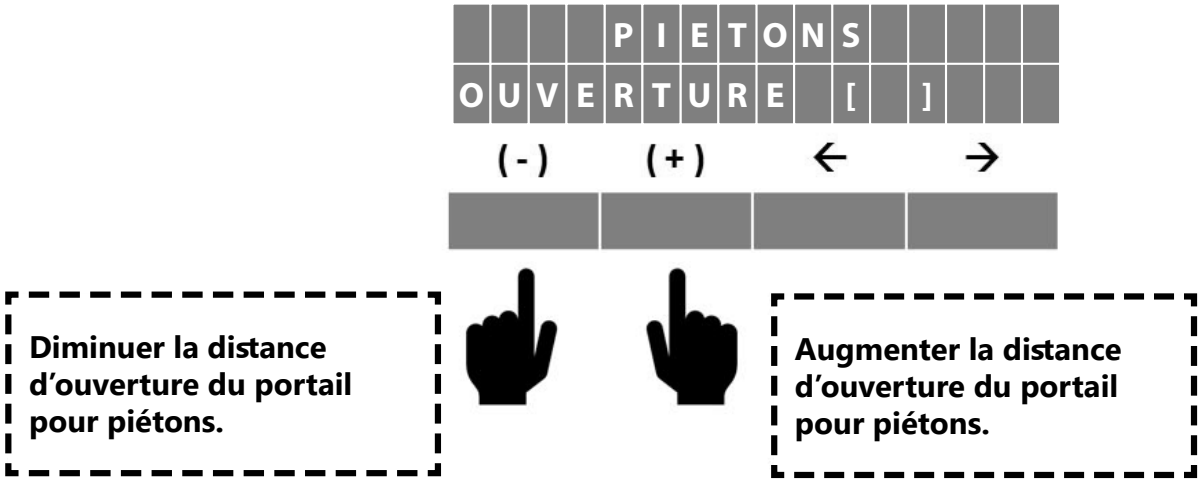


Sélectionnez le type de système de fin de course



Ecrans de configurations de la fonction piétonne Ouverture Partielle

Ajustant la distance de l'ouverture du portail



NOTE: La distance d'ouverture du portail pour le passage du piéton sera activé **seulement quand le portail sera fermé** et aussi recevoir la commande pour l'ouverture d'un transmetteur enregistré comme piéton et/ou par le boîtier PBU quand il est programmé comme piéton.

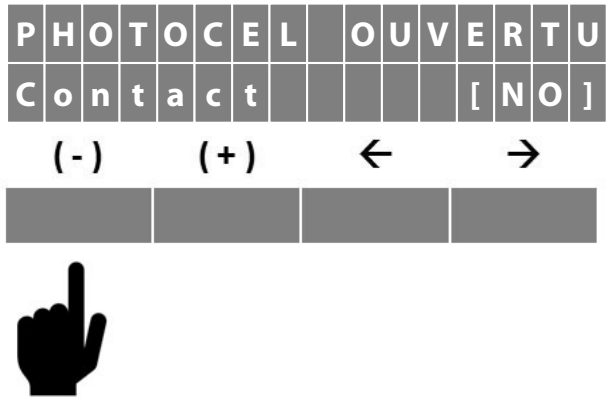
NOTE: Lorsque la fonction d'ouverture aux piétons est activée, il est recommandé d'utiliser une configuration de rampe de fermeture dont la valeur est supérieure à 25% de la course.

Définissant le boîtier pour la fonction piétonne



Ecrans de configurations de photocellules d'ouverture / fermeture

Définissant la photocellule sortie contact N.O (Normalement Ouvert)

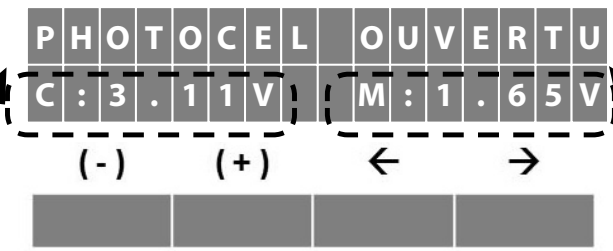


Sélectionnez le type de contact

Définissant la photocellule sortie analogique (capteur de bord)

Valeur analogique actuelle mesurée dans la broche du micro-contrôleur.

Valeur analogique enregistrée lorsque le capteur de bord est au repos. Lors de l'installation du capteur de bord, vous devez effectuer les procédures pour mémoriser cette valeur qui servira de référence pour le repos.

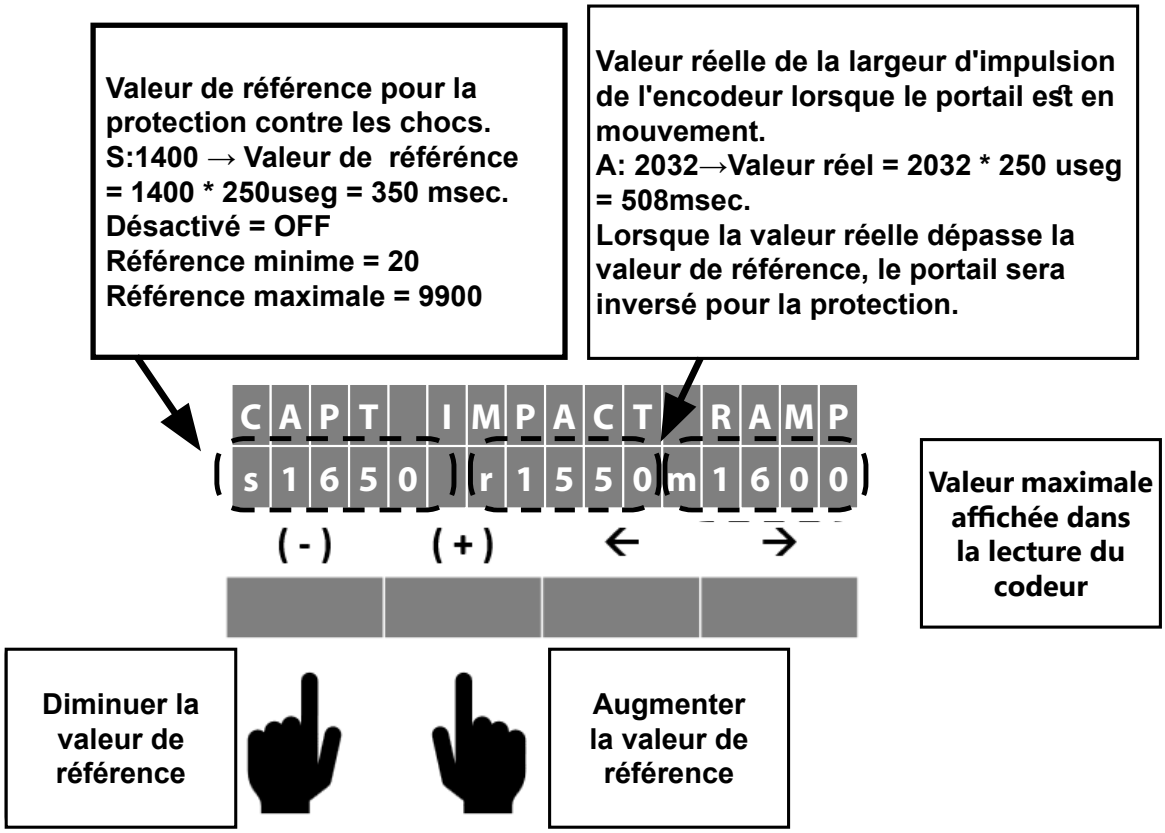


Sélectionez le type de contact.

Mémoriser la valeur analogique lorsque le capteur de bord est à l'état de repos.

Ecrans de configurations du capteur d'impact dans la rampe et le parcours

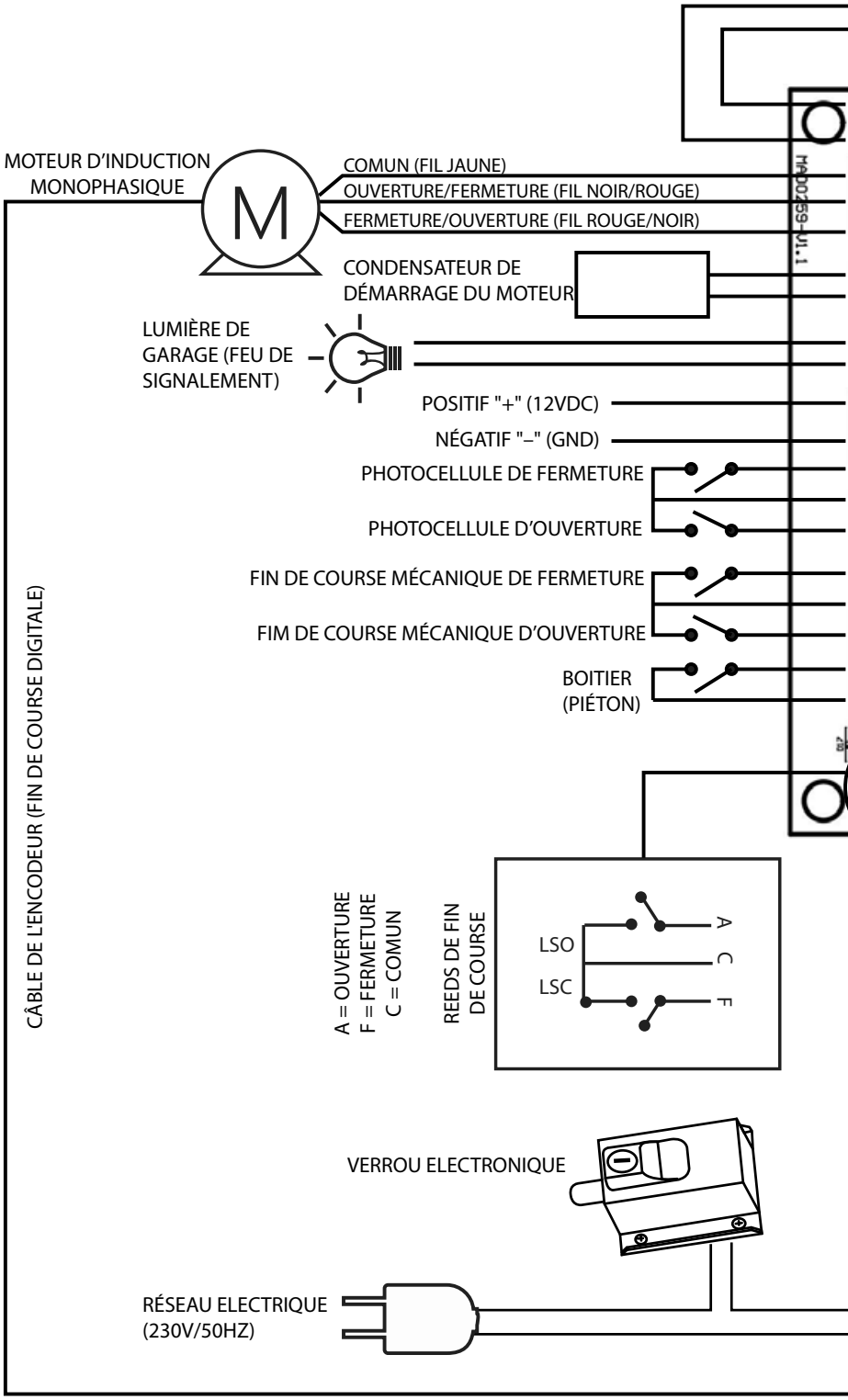
Définissant la pulsation de l'encodeur comme référence de l'impact



NOTES QUAND IL Y A PROTECTION PAR IMPACT:

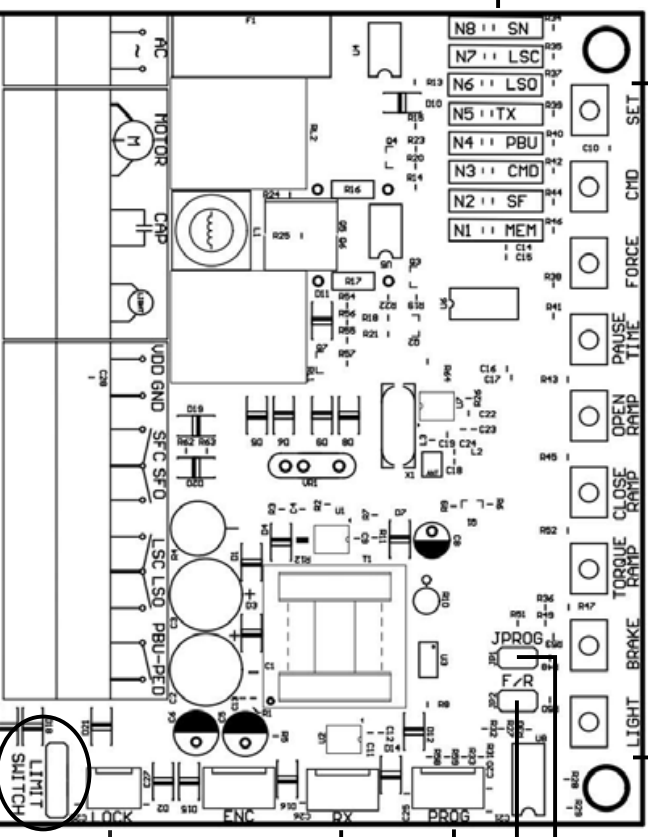
- **Durant le cycle de fermeture:** Inversion totale jusqu'à la fin de course de l'ouverture.
- **Durant le cycle d'ouverture:** Inversion partielle pendant 5 sec, seulement pour libérer le portail de l'objet.

NOTE: La même procédure peut être utilisée dans les réglages du parcours.


MOTEUR D'INDUCTION MONOPHASIQUE
M
COMUN (FIL JAUNE)
OUVERTURE/FERMETURE (FIL NOIR/ROUGE)
FERMETURE/OUVERTURE (FIL ROUGE/NOIR)
CONDENSATEUR DE DÉMARRAGE DU MOTEUR
LUMIÈRE DE GARAGE (FEU DE SIGNALEMENT)
POSITIF "+" (12VDC)
NÉGATIF "–" (GND)
PHOTOCELLULE DE FERMETURE
PHOTOCELLULE D'OUVERTURE
FIN DE COURSE MÉCANIQUE DE FERMETURE
FIM DE COURSE MÉCANIQUE D'OUVERTURE
BOITIER (PIÉTON)
CÂBLE DE L'ENCODEUR (FIN DE COURSE DIGITALE)
A = OUVERTURE
F = FERMETURE
C = COMUN
REEDS DE FIN DE COURSE
LSO
LSC
A
C
F
VERROU ELECTRONIQUE
RÉSEAU ELECTRIQUE (230V/50HZ)

LEDS DE
PROGRAMMATION

RÉSEAU ELECTRIQUE
100 - 230Vac / 50-60 Hz



BOUTONS DE
PROGRAMMATION

TACT LED

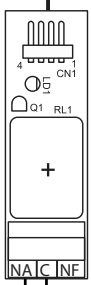
CAVALIER DE PROGRAMMATION

CAVALIER POUR INVERSION DE ROTATION

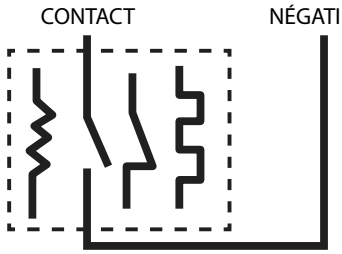
TOUCHE PROG

RÉCEPTEUR SÉPARÉ (EN OPTION)
NOTE: le récepteur séparé peut être n'importe quel dispositif qui fournit un contact NO (normalement ouvert) au panneau de commande, tel qu'un clavier à mot de passe, un lecteur de carte de proximité, un récepteur RF, etc. La puissance fournie au connecteur est de 12Vdc.

MODULE RELAIS PPA



PHOTOCELLULES
LLes sorties pour photocellules acceptent les contacts NO, NF, pulsés et résistifs, il suffit de les connecter et de les programmer selon l'option choisie.



DÉCLARATION EC D'INCORPORATION DE QUASI-MACHINES

Identification: *CE PPA 002 (Révision : 0)*

Fabriquant:
Nom de l'entreprise: *MOTOPPAR INDÚSTRIA E COMÉRCIO DE AUTOMATIZADORES LTDA.*
Adresse: *AV. DR LABIENO DA COSTA MACHADO, 3526*
GARÇA, SÃO PAULO, 17406-200 - BRASIL

Représentant/Personne autorisée à constituer le dossier technique:
Nom de l'entreprise: *AUTOMATISMOS PPA EUROPA S.L*
Adresse: *CALLE JOAN FUSTER ORSTELLS, 13, LOC-3*
SAINT FELIU DE LLOBREGAT, 08980, BARCELONA - ESPAÑA

Cette déclaration de conformité est délivrée sous la seule responsabilité du fabricant qui déclare que:

La quasi-machine suivante fait l'objet de cette déclaration:
Type de produit: *Panneau de commande pour systèmes d'automatisation de portes, portes de garage, barrières levantes et autres produits semblables.*
Modèle: *Triflex Connect Brushless 24V CE, Triflex Connect CE, Triflex Connect Full Range CE, Triflex Connect Dupla CE, Agility Hibrida CE*

L'objet de la présente déclaration décrit ci-dessus est conforme à toutes les exigences requises de la directive 2006/42/EC.

L'objet de la présente déclaration décrit ci-dessus est conforme à la législation harmonisée de la Communauté:

DIRECTIVE 2014/30/UE DU PARLEMENT EUROPÉEN ET DU CONSEIL du 26 février 2014 relative à l'harmonisation des législations des États membres concernant la compatibilité électromagnétique.

DIRECTIVE 2011/65/UE DU PARLEMENT EUROPÉEN ET DU CONSEIL du 8 juin 2011 relative à la limitation de l'utilisation de certaines substances dangereuses dans les équipements électriques et électroniques

Les normes harmonisées prises en compte pour la conformité sont les suivantes:

Directive relative aux machines (2006/42/EC):
BS EN 60335-1:2012+AC:2014+A11:2014, BS EN 60335-2-103:2015

Directive EMC (2014/30/EU):
EN IEC 61000-6-2:2019, EN IEC 61000-6-3:2021

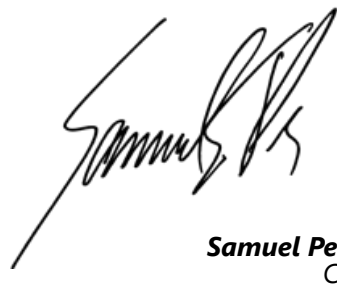
Directive RoHS (2011/65/EU).

La documentation technique pertinente est établie conformément à l'annexe VII, partie B de la directive 2006/42/EC;

En réponse à une demande motivée des autorités nationales, l'information pertinente sera transmise;

La quasi-machine ne doit pas être mise en service avant que la machine finale dans laquelle elle doit être incorporée n'ait été déclarée conforme aux dispositions de la directive relative aux Machines (2006/42/EC)

GARÇA, BRASIL - 18/11/2022



Samuel Peres
CEO
MOTOPPAR INDÚSTRIA E COMÉRCIO DE AUTOMATIZADORES LTDA.



Fabricado por / Manufactured by / Fabriqué par:
Motoppar Indústria e Comércio de Automatizadores Ltda
Av. Dr. Labieno da Costa Machado, 3526 - Distrito Industrial
Garça - SP - CEP 17406-200 - Brasil / Brazil / Brésil
CNPJ: 52.605.821/0001-55
www.ppa.com.br | 0800 0550 250
Representante autorizado:
Automatismos PPA Europa SL
Calle Joan Fuster Orstells, 13, Loc-3
Sant Feliu de Llobregat, Barcelona,
Espanha / Spain / España / Espagne, 08980